

ZOOM Nitro®

Version 7.4

Manuel d'utilisation

CONTRAT DE LICENCE UTILISATEUR FINAL (CLUF)

POUR LE LOGICIEL (SYSTÈME 60) DE MINUTERIE ZOOM® NITRO DE HME

IMPORTANT — LIRE ATTENTIVEMENT :

Ce contrat de licence utilisateur final HME (« CLUF ») est une entente légale entre vous (soit un individu ou une entité unique) et HM Electronics, Inc. (« HME »). Le LOGICIEL est sous licence, pas vendu. Tous droits réservés.

Ce CLUF est valide et accorde des droits à l'utilisateur final UNIQUEMENT si le LOGICIEL est authentique.

SI VOUS REFUSEZ CE CONTRAT DE LICENCE UTILISATEUR FINAL (« CLUF »), N'UTILISEZ-PAS CET APPAREIL. AU LIEU DE CELA, VEUILLEZ CONTACTER IMMÉDIATEMENT HM ELECTRONICS, INC. (« HME ») POUR OBTENIR DES INSTRUCTIONS POUR RETOURNER LE OU LES APPAREIL(S) NON UTILISÉ(S) AFIN D'OBTENIR UN REMBOURSEMENT. TOUTE UTILISATION DU LOGICIEL, Y COMPRIS, MAIS SANS S'Y LIMITER, L'UTILISATION DE L'APPAREIL, CONSTITUERA VOTRE ACCEPTATION DE CE CLUF (OU RATIFICATION DE TOUT CONSENTEMENT PRÉALABLE).

OCTROI DE LICENCE LOGICIELLE. Ce CLUF vous accorde la licence suivante :

- Vous ne pouvez utiliser le LOGICIEL que sur l'APPAREIL.
- **FONCTIONNALITÉ RESTREINTE.** Vous détenez une licence vous permettant d'utiliser le LOGICIEL pour fournir uniquement les fonctionnalités limitées (tâches et processus spécifiques) pour lesquelles l'APPAREIL a été conçu et mis sur le marché par HME. Cette licence interdit particulièrement toute autre utilisation des programmes ou fonctions du LOGICIEL, ou inclusion de programmes ou fonctions logicielles supplémentaires qui ne supportent pas directement la fonctionnalité limitée sur cet APPAREIL.
- **LE LOGICIEL EN TANT QUE COMPOSANTE DE L'APPAREIL - TRANSFERT.** Cette licence ne peut pas être partagée, ni transférée ni utilisée simultanément sur des ordinateurs distincts. Le LOGICIEL est concédé sous licence avec l'APPAREIL en tant que produit intégré unique et ne peut être utilisé qu'avec l'APPAREIL. Si le LOGICIEL n'est pas accompagné d'un APPAREIL, vous ne pouvez pas utiliser le LOGICIEL. Vous pouvez transférer de manière permanente tous vos droits en vertu du présent CLUF uniquement dans le cadre d'une vente ou d'un transfert permanent de l'APPAREIL, à condition que vous ne conserviez aucun exemplaire du LOGICIEL. Si le LOGICIEL constitue une mise à niveau, tout transfert doit inclure toutes les versions antérieures du LOGICIEL. Le transfert ne peut pas être un transfert indirect, tel qu'une consignation. Avant le transfert, l'utilisateur final qui reçoit le LOGICIEL doit accepter toutes les modalités du CLUF.
- **SUPPORT DU PRODUIT.** Pour le support du produit, veuillez vous référer au numéro de support de HME fourni dans la documentation jointe à l'APPAREIL. Pour toute question relative au présent CLUF ou si vous désirez contacter HME pour quelque raison que ce soit, veuillez nous contacter à : HM Electronics, Inc., 2848 Whiptail Loop, Carlsbad, Californie, 92010 États-Unis Site Web : www.hme.com. Courriel : support@hme.com. Téléphone : 1-800-848-4468.
- **UTILISATION RESTREINTE.** Le LOGICIEL n'a pas été conçu et n'est pas destiné à être utilisé ou revendu dans des environnements dangereux qui nécessitent des performances sans faute, telles que dans l'exploitation des installations nucléaires, la navigation aérienne ou les systèmes de communication, le contrôle du trafic aérien, ou tout autre appareil ou système dans lequel un mauvais fonctionnement du LOGICIEL pourrait entraîner à l'opérateur de l'appareil ou du système ou à autrui un risque prévisible de blessure ou de mort.
- **NON TOLÉRANT AUX DÉFAUTS.** Le LOGICIEL est non tolérant aux défauts. HME a effectué suffisamment d'essais pour déterminer que le LOGICIEL peut être utilisé.
- **PAS DE LOCATION / PAS D'HÉBERGEMENT COMMERCIAL.** Vous ne pouvez ni louer, ni concéder, ni prêter ni fournir à autrui des services d'hébergement commercial avec le LOGICIEL.
- **SÉPARATION DES COMPOSANTES.** Le LOGICIEL est sous licence en tant que produit unique. Ses parties composantes ne peuvent pas être séparées pour être utilisées sur plus d'un dispositif informatique.
- **LIMITES SUR L'INGÉNIERIE INVERSÉE, LA DÉCOMPILOATION ET LE DÉSASSEMBLAGE.** Vous n'êtes pas autorisé à reconstituer la logique du LOGICIEL, à le décompiler ou le désassembler, sauf si et seulement si cette activité est expressément autorisée par la réglementation applicable nonobstant la présente limitation.
- **MARQUES DE COMMERCE.** Le présent CLUF ne vous confère aucun droit en rapport avec les marques de commerce ou marques de service de HME.
- **FONCTIONNALITÉS D'APPLICATION DU SERVEUR INFORMATIQUE.** Le LOGICIEL fournit des technologies qui supportent la navigation sur le Web pour l'accès aux données et le rapport de données depuis des endroits éloignés de l'APPAREIL.
- **DROITS D'AUTEUR.** Tous les droits de propriétés et droits d'auteur relatifs au LOGICIEL (y compris mais sans s'y limiter à son code, apparence, structure, organisation en plus de tout document, formulaire, texte et image incorporés dans le LOGICIEL), aux documents imprimés qui lui sont joints et à tous les exemplaires du LOGICIEL sont la propriété de HME ou à ses fournisseurs. Tous les droits de propriété intellectuelle et de titre relatifs aux contenus qui peuvent être obtenus via l'utilisation du LOGICIEL sont la propriété des détenteurs respectifs des contenus et peuvent être protégés par les lois et les conventions sur les droits d'auteur ou les droits de propriété intellectuelle. Le présent CONTRAT ne vous accorde aucun droit quant à l'utilisation de ce contenu.
- **RÉSILIATION.** Sans préjudice de tous autres droits, HME peut résilier ce CLUF si vous ne vous conformez pas aux modalités et conditions stipulées dans le présent CLUF. Dans ce cas, vous devrez détruire tous les exemplaires du LOGICIEL ainsi que toutes ses pièces composantes.
- **RESTRICTIONS À L'EXPORTATION.** Vous reconnaissez que le LOGICIEL est sujet à la juridiction sur l'exportation des États-Unis et de l'Union européenne. Vous vous engagez à respecter toutes les lois internationales et nationales en vigueur applicables au LOGICIEL, y compris les réglementations de l'administration américaine des exportations, ain-

si que toutes les restrictions imposées par les États-Unis et autres gouvernements concernant les utilisateurs finaux, les utilisations finales et les pays destinataires.

AUCUN CONSEIL JURIDIQUE. Vous acceptez et reconnaissez que HME ne s'engage pas à la prestation de conseils juridiques, comptables ou autres. Si des conseils juridiques ou toute autre assistance d'un spécialiste s'avèrent nécessaires, les services d'une personne professionnelle compétentes devraient être recherchés. Tout échantillon de document joint au LOGICIEL n'est fourni qu'à titre d'illustration et ne devrait pas servir de base pour une transaction ou un conseil.

LOIS APPLICABLE

- (a) Si vous avez acquis ce LOGICIEL aux États-Unis, le présent CLUF est régi par les lois de l'État de Californie.
- (b) Si vous avez acquis ce LOGICIEL au Canada, sauf interdiction expresse de la législation locale, le présent CLUF est régi par les lois en vigueur dans la province de l'Ontario, au Canada; et, pour ce qui est de tout différend susceptible de survenir, vous acceptez et vous vous soumettez à la juridiction exclusive des tribunaux fédéraux et provinciaux de Toronto, en Ontario. Si ce LOGICIEL a été acquis en dehors des États-Unis, alors la législation locale peut s'appliquer.

GARANTIE LIMITÉE

- (a) **GARANTIE LIMITÉE POUR LES LOGICIELS ACQUIS AUX ÉTATS-UNIS ET AU CANADA.** GARANTIE LIMITÉE POUR LES LOGICIELS ACQUIS AUX ÉTATS-UNIS ET AU CANADA. HME garantit que (a) le LOGICIEL fonctionnera en substance en accord avec les documents écrits joints pendant une période de quatre-vingt-dix (90) jours à compter de la date de réception, et (b) tout Service d'assistance fourni par HME doit être substantiellement tel que décrit dans les documents écrits applicables qui vous ont été fournis par HME, et les ingénieurs de soutien de HME feront tous les efforts économiquement raisonnables pour résoudre tout problème. Certains pays et certaines juridictions n'autorisent pas les limitations de la durée d'une garantie implicite, de sorte que la limitation ci-dessus peut ne pas vous être applicable. Dans la mesure permise par la loi et non considérées nulles par le présent Contrat, les garanties implicites relatives au LOGICIEL, le cas échéant, sont limitées à quatre-vingt-dix (90) jours.
 - (c) **RECOURS DU CLIENT.** L'entière responsabilité de HME et de ses fournisseurs ainsi que votre unique recours exclusif se limiteront, à la discrétion de HME, soit (a) au remboursement du prix payé, le cas échéant, soit (b) à la réparation ou au remplacement du LOGICIEL qui n'est pas conforme à la garantie limitée de HME et qui est retourné à HME accompagné d'une copie du justificatif d'achat. Cette garantie limitée ne sera pas applicable si le défaut du LOGICIEL résulte d'un accident, d'un usage abusif ou d'une utilisation inappropriée. Le LOGICIEL de remplacement sera garanti pour une période équivalente au reste de la période de garantie initiale ou pour trente (30) jours, en fonction de la durée la plus longue. En dehors des États-Unis, vous ne pouvez bénéficier de ces recours ou des services d'assistance technique de HME sans une preuve d'achat provenant d'une source internationale autorisée.
 - (d) **AUCUNE AUTRE GARANTIE.** LA GARANTIE LIMITÉE CI-DESSUS EST EXCLUSIVE ET REMPLACE TOUTES LES AUTRES CONDITIONS ET GARANTIES ASSOCIÉES AU LOGICIEL ET À LA DOCUMENTATION. HME ET SES FOURNISSEURS NE DÉTERMINENT AUCUNE AUTRE CONDITION OU GARANTIE, EXPLICITE, IMPLICITE, LÉGALE OU AUTRE, ET REJÈTENT EXPRESSÉMENT TOUTES LES AUTRES CONDITIONS ET GARANTIES, Y COMPRIS, MAIS SANS S'Y LIMITER, LES CONDITIONS IMPLICITES OU LES GARANTIES IMPLICITES DE COMMERCIALISABILITÉ ET D'ADAPTATION À UNE FIN PARTICULIÈRE, ET LA NON-INFRACTION DU LOGICIEL ET DES DOCUMENTS, DANS TOUTE LA MESURE PERMISE PAR LES LOIS ET RÉGLEMENTATIONS EN VIGUEUR.
 - (e) **AUCUNE RESPONSABILITÉ POUR CERTAINS DOMMAGES.** SAUF DANS LES CAS EXCLUS PAR LA LOI, HME ET LES FOURNISSEURS DE LOGICIELS DE HME NE SERONT EN AUCUN CAS TENUS RESPONSABLES DES DOMMAGES INDIRECTS, SPÉCIAUX, CONSÉCUTIFS, OU ACCIDENTELS DÉCOULANT OU EN CONNEXION À L'UTILISATION OU LA PERFORMANCE DU LOGICIEL. CES LIMITATIONS S'APPLIQUENT MÊME SI L'OBJECTIF ESSENTIEL D'UN RECOURS MENTIONNÉ A ÉCHOUÉ. LA RESPONSABILITÉ DE HME OU DES FOURNISSEURS DE LOGICIELS DE HME NE DEVRA EN AUCUN CAS DÉPASSER LES FRAIS DE LICENCE PAYÉS PAR VOUS. CES LIMITATIONS DE RESPONSABILITÉ ET DE RISQUES SONT ILLUSTRÉES DANS LE PRIX DE LA LICENCE DU LOGICIEL.
- **DROITS RESTREINTS DU GOUVERNEMENT AMÉRICAIN.** Le LOGICIEL est considéré comme étant un « logiciel informatique commercial » et les documents qui l'accompagnent comme étant des « documents associés au logiciel informatique commercial », en vertu de l'Article 227.7202 de la DFAR et de l'Article 12.212 de la FAR, le cas échéant. Toute utilisation, modification, reproduction, diffusion, performance, affichage ou divulgation du logiciel et des documents qui l'accompagnent par le Gouvernement américain sera uniquement régie par les modalités stipulées dans le présent Contrat et sera interdite à l'exception des cas expressément autorisés par ce Contrat.

Vous devez apposer la légende suivante sur chacun des exemplaires du Logiciel :

L'utilisation, la duplication, la reproduction ou le transfert de ce Logiciel commercial et des documents qui l'accompagnent est restreinte en vertu de la FAR 12.212 et DFARS 227.7202 ainsi que par un accord de licence. Veuillez contacter HM Electronics, Inc., 2848 Whiptail Loop, Carlsbad, Californie, 92010 U.S.A. Web : www.hme.com. Courriel : support@hme.com. Téléphone : 1-800-848-4468.

HME DÉCLINE TOUTE REPRÉSENTATION OU GARANTIE EFFECTUÉE POUR VOUS PAR UN DISTRIBUTEUR, REVENDEUR OU DÉTAILLANT QU'ELLE SOIT EXPLICITE OU IMPLICITE.

Table of Contents

CHAPITRE 1 - COMMENCER.....	1
ÉQUIPEMENT	1
CONFIGURATION DES POINTS DE SERVICE	2
APERÇU DES ÉVÉNEMENTS TYPIQUES DANS UNE VOIE DE POINT DE SERVICE.....	5
LE TABLEAU DE BORD	6
PARCOURIR L'ÉCRAN	7
PERMISSIONS	8
CHAPITRE 2 - TABLEAU DE BORD PRINCIPAL	9
CHAPITRE 3 - PARAMÈTRES DU TABLEAU DE BORD.....	10
CONFIGURATION DU TABLEAU DE BORD	10
ZOOM NITRO AVEC VISION AI ACTIVÉ	14
PARAMÈTRES DE VOIE.....	17
PARAMÈTRES AVANCÉS - OBJECTIFS.....	19
SECTIONS DE DONNÉES - EXEMPLE 1.....	20
SECTIONS DE DONNÉES - EXEMPLE 2.....	23
SECTIONS DE DONNÉES - EXEMPLE 3.....	24
CHAPITRE 4 - RESTAURANT	25
DÉTAILS	25
DATE/HEURE	26
HEURES.....	27
INTERVALLES DE TEMPS / QUARTS DE TRAVAIL	28
OBJECTIFS DE RAPIDITÉ.....	30
OBJECTIFS DU NOMBRE DE VOITURES	32
ALERTES SONORES DU NEXEO HDX.....	33
CHAPITRE 5 – RÉSEAU	34
RÉSEAU LOCAL.....	34
HME CLOUD (NUAGE HME)	36
PARAMÈTRES DE PDV	37
PARAMÈTRES DE CLÔTURE GÉOGRAPHIQUE (NON DISPONIBLES POUR TOUS LES RESTAURANTS).....	39
DISPOSITIFS CONNECTÉS	40

CHAPITRE 6 - DÉTECTEURS.....	41
CAMÉRA.....	41
TSP60	46
ACTIVATION.....	49
SANTÉ DE LA BOUCLE	50
CHAPITRE 7 - DÉTECTION DE VOITURE.....	51
DÉTECTEURS DE VOIES	51
DÉTECTEURS DE VOIES DE CIRCULATION UTILISANT VISION AI	56
DÉTECTEURS INDÉPENDANTS.....	61
DÉTECTEURS INDÉPENDANTS UTILISANT VISION AI	62
PARAMÈTRES DE VOIE.....	63
RÉGLAGES DES VOIES AVEC VISION AI	64
CHAPITRE 8 - RAPPORTS.....	65
SOMMAIRE.....	65
DONNÉES BRUTES SUR LES VOITURES.....	66
HORAIRE	67
CHAPITRE 9 – SÉCURITÉ	69
SE CONNECTER	69
MOT DE PASSE	71
CHAPITRE 10 – SYSTÈME.....	72
STATUT	72
MODE DÉMO	73
CHAPITRE 11 - AIDE.....	74
TÉMOINS DE DIAGNOSTIC TSP50	74
VOYANTS D'ÉTAT TSP60	76
DÉPANNAGE.....	77
GLOSSAIRE DES TERMES	78
CHAPITRE 12 - SPÉCIFICATIONS.....	83
CHAPITRE 13-HME CLOUD.....	84
INSTANTANÉS.....	84
POUR CRÉER UN INSTANTANÉ	84
POUR APPLIQUER UN INSTANTANÉ	86

Les illustrations utilisées dans ce guide montrant l'équipement ou les composantes du système ne sont que des représentations et peuvent différer du produit lui-même. Elles peuvent également être modifiées en tout temps, sans préavis.
HME n'est pas responsable des traductions erronées de ce guide dans d'autres langues faites à partir de la version originale anglaise.

Chapitre 1 - Commencer

Félicitations pour l'achat de votre système ZOOM Nitro™ ultramoderne. Ce système vous aidera à optimiser l'efficacité de votre restaurant en vous fournissant une gamme complète d'analyses personnalisables. Le système ZOOM Nitro™ mesure les événements du véhicule du client pour effectuer une comparaison avec vos objectifs de temps de service jusqu'à huit points de détection par voie de service à l'auto ou à d'autres endroits dans vos locaux. Il recueille les données de détection, les organise et les affiche sous un format visuel clair et facile à lire sur le « Tableau de bord » (un écran d'affichage des données de temps de trajet et d'événements). Le Tableau de bord comprend les heures totales et moyennes des événements à tout moment via un affichage animé des véhicules réels dans la voie de point de service ou à d'autres endroits désignés.

Équipement

Votre système de base inclut :

- **Détecteurs** (non affichés) : Ces détecteurs sont installés dans des endroits stratégiques non visibles dans l'ensemble des locaux. Ils sont utilisés pour détecter la présence de véhicules dans des zones telles que les voies de circulation ou les places de stationnement réservées discrètes.
- **Processeur de signaux de la minuterie (TSP)** : Ce dispositif reçoit et trie les données relatives aux événements des voies depuis les détecteurs périphériques et les transmet à l'Unité de commande pour traitement. Cet appareil est abrégé dans ce guide en TSP. (Schéma 1.1.)
- **Unité de contrôle (CU)** : Cet appareil reçoit les données relatives aux événements des voies depuis le TSP, les traite et affiche les informations en temps réel dans un format visuel sur le moniteur du système. Elle conserve vos paramètres et gère une base de données de l'historique d'activité des points de service qu'elle utilise pour créer des rapports programmés et sur demande. Cet appareil est abrégé dans ce guide en CU. (Schéma 1.2.)
- **Moniteur** : Il s'agit de l'affichage principal des données des points de service pour votre système. Il affiche les données relatives aux événements des voies depuis la CU. Vous pouvez personnaliser la configuration de l'écran. L'affichage principal sur le Moniteur est connu sous le nom de « Tableau de bord ». Les autres affichages du moniteur sont disponibles pour visualiser les rapports, modifier les paramètres Nitro ZOOM et effectuer des diagnostics. Votre système ZOOM Nitro peut disposer d'un ou de plusieurs moniteurs. (Schéma 1.3.)
- **Ordinateur d'appui** (non fourni et non illustré) : Si votre système ZOOM Nitro a été configuré pour fonctionner avec votre réseau, toutes les informations affichées sur votre moniteur peuvent également être consultées sur votre ordinateur de service d'appui. Vous pouvez également utiliser cet ordinateur pour apporter des modifications à votre système et imprimer des rapports.

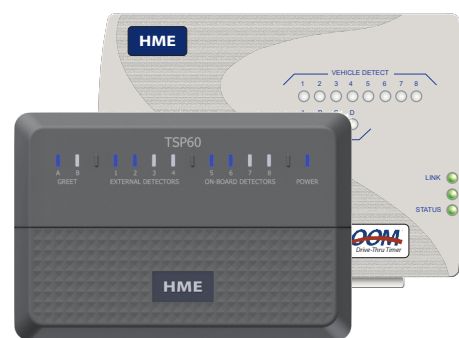


Schéma 1.1



Schéma 1.2



Schéma 1.3

Configuration des points de service

Les configurations de voie les plus courantes sont :

- Type de voie unique : un détecteur de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.
- Type de voie en Y : deux détecteurs de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.
- Type à deux voies : deux détecteurs de point d'entrée et deux détecteurs de point de sortie.
- Type de voie en tandem : un seul point d'entrée avec deux détecteurs de point de menu, l'un devant l'autre, un seul détecteur de point de sortie.
- Type de voie mobile : deux détecteurs au point d'entrée et un détecteur au point de sortie, où la voie "mobile" désignée mettra en évidence toutes les voitures détectées en plaçant une bordure de couleur bleu néon autour de l'étiquette de l'ordre/de l'heure liée à la voiture.
- Zones de commande/attente mobiles : la détection des véhicules se fait sur le côté d'une voie ou sur une place de stationnement réservée désignée par le restaurant ou le magasin. La figure 1.4 montre deux zones d'attente et deux points de commande mobile.

Les schémas 1.4, 1.5, 1.6, et 1.7 illustrent des exemples possibles d'agencements typiques de points de service. Des points de détection (indiqués par les marqueurs jaunes circulaires) peuvent être installés à différents emplacements stratégiques. Vous pouvez étiqueter chaque point de détection sur votre tableau de bord; étiquettes couramment utilisées : Arrivée, Salutation, Menu, Commande, Caissier du kiosque, Paye, Présent, Service, Commande mobile, Aire d'attente.

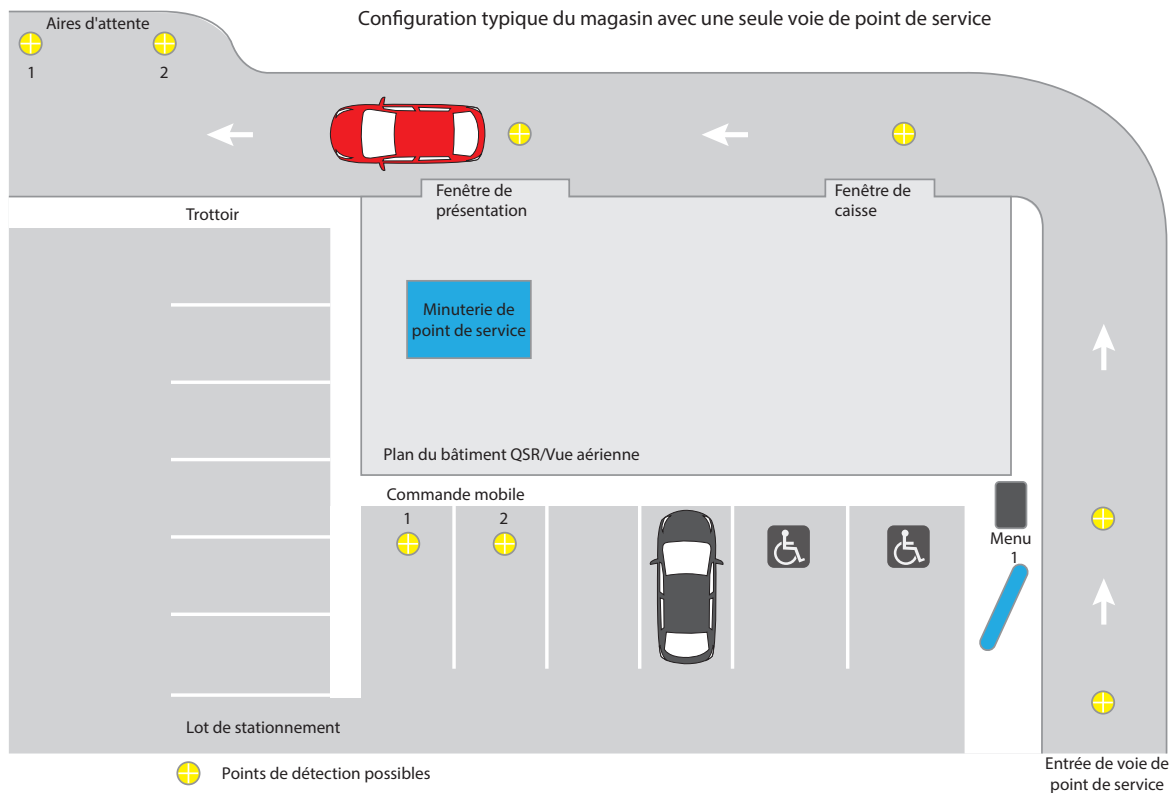


Schéma 1.4

Configuration typique du magasin de voie de point de service en Y

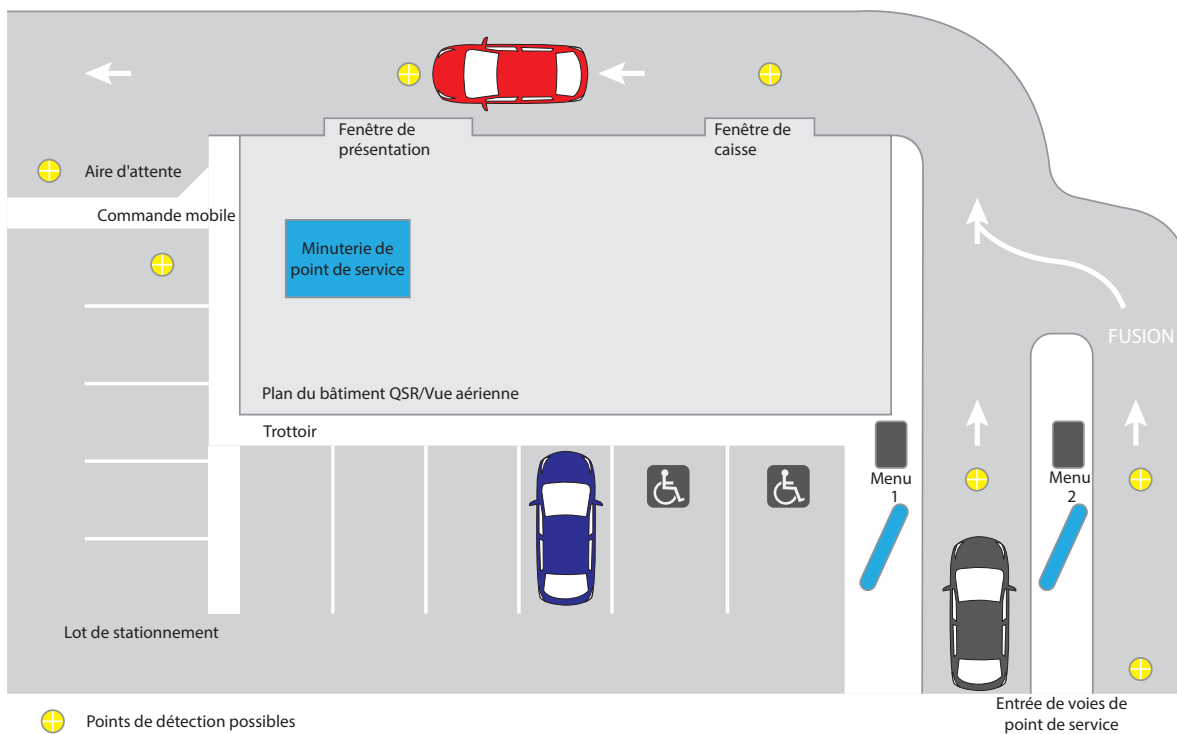


Schéma 1.5

Configuration typique à deux voies

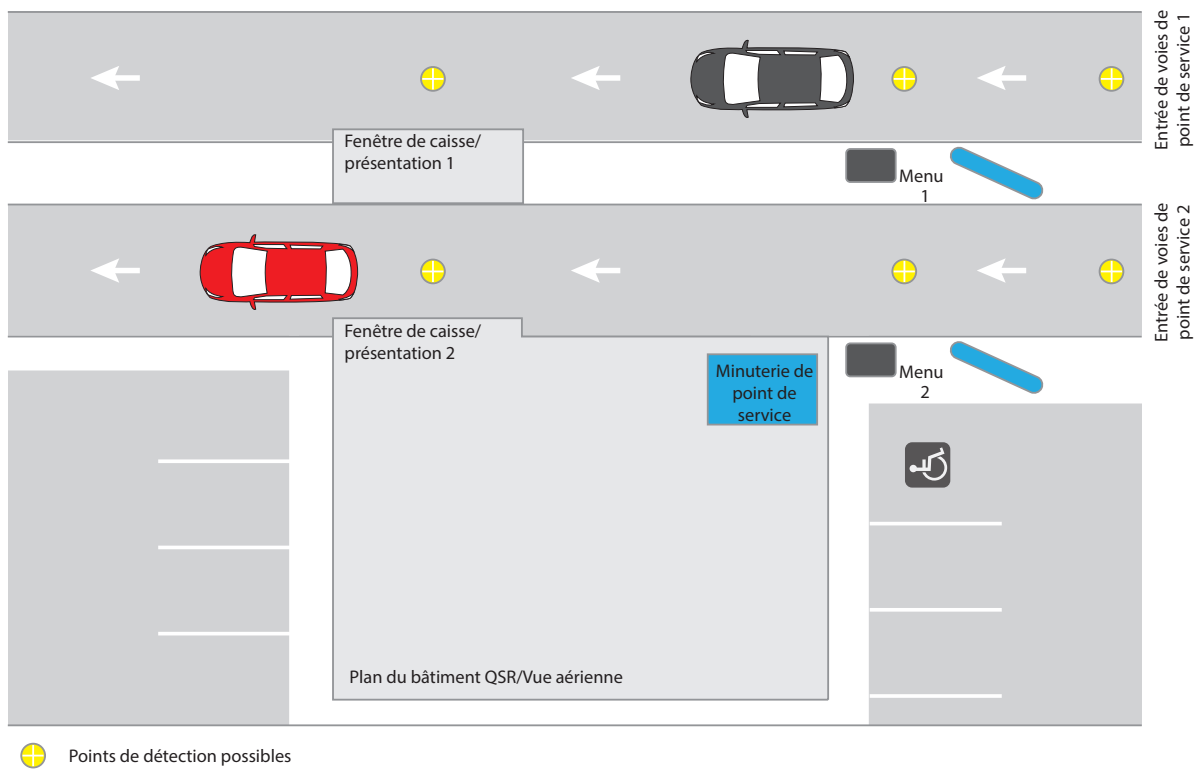


Schéma 1.6

Configuration typique du magasin avec point de service de voie en tandem

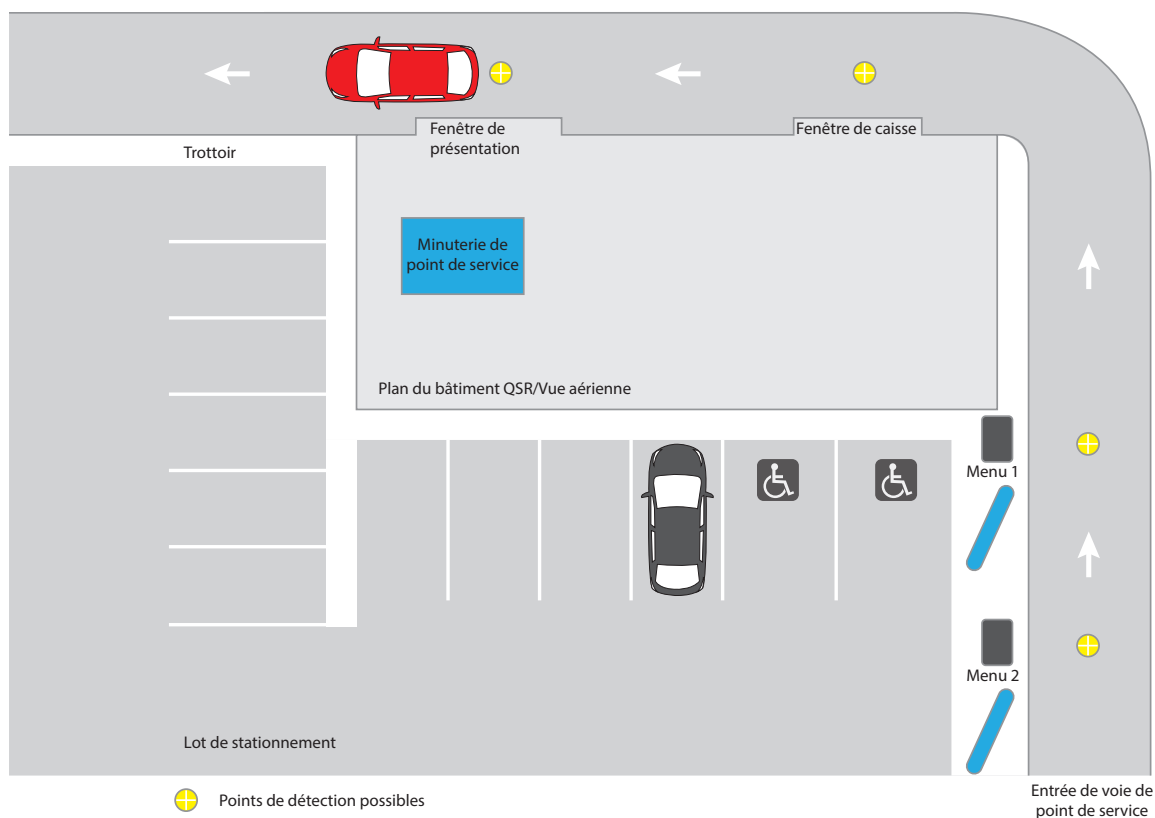


Schéma 1.7

REMARQUE : Dans une configuration à voie en tandem, le point de menu/commande 1 est le deuxième point de détection à partir de l'entrée de la voie de point de service, c'est-à-dire que le point de menu/commande 2 est le premier point de détection auquel le véhicule arrive lorsqu'il pénètre dans la voie de point de service. Ces points de menu/commande sont désignés comme tels parce que lorsqu'un véhicule entre dans une voie de point de service libre, il est invité à avancer jusqu'au point de menu/commande 1, de sorte que le point de menu/commande 2 est maintenant libre et en mesure d'accueillir un deuxième véhicule.

Aperçu des événements typiques dans une voie de point de service

Le schéma 1.8 est un exemple de configuration de type monovoie à quatre zones (points de détection).

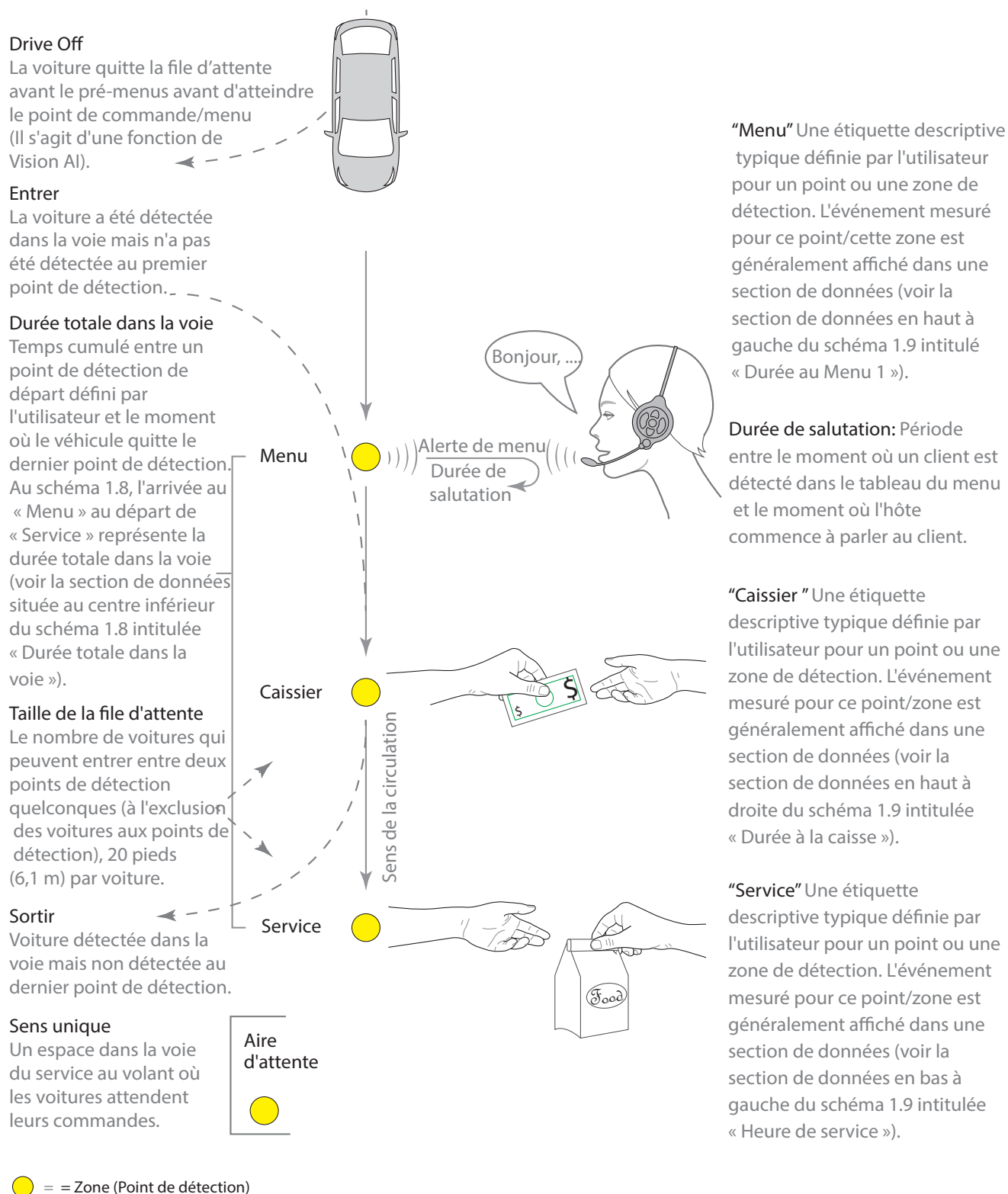


Schéma 1.8

Le Tableau de bord

L'installation du système ZOOM Nitro est initialement configurée selon vos spécifications par l'installateur. Le schéma 1.9 est un exemple de l'écran du tableau de bord par défaut. Si vous souhaitez personnaliser davantage votre système ou modifier vos paramètres actuels, vous pouvez connecter une souris à un port USB de la CU (ce qui vous permet d'accéder au menu de votre moniteur de tableau de bord). Ou, si votre PC de back-office et votre système de minuterie sont connectés au même réseau, vous pouvez utiliser le PC de back-office pour apporter des modifications.

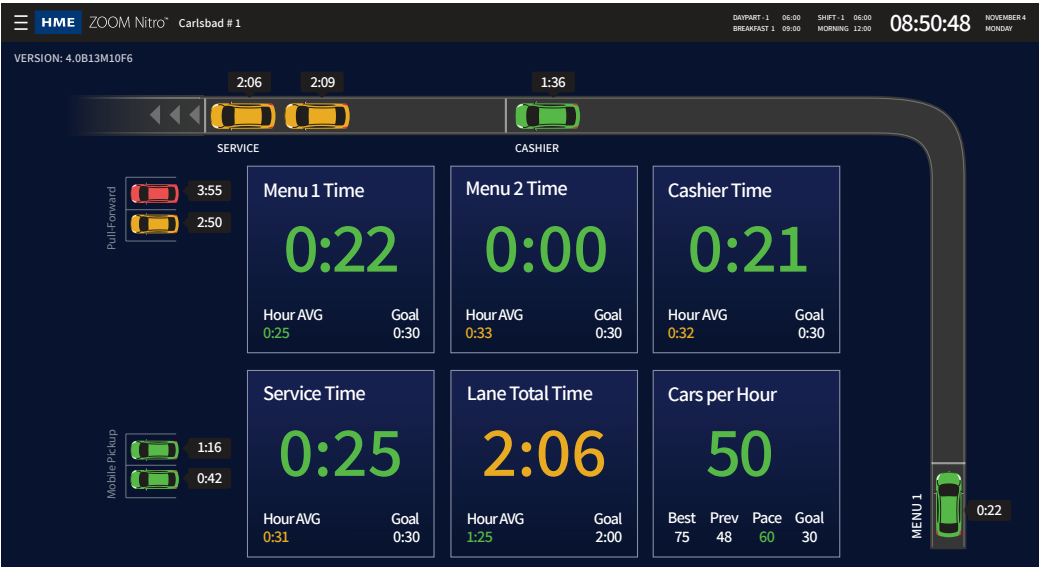


Schéma 1.9

Remarque: Les captures d'écran utilisées dans ce guide ne sont utilisées qu'à titre indicatif. Les données et les valeurs affichées sont simulées et ne reflètent pas les données de conduite réelles d'un restaurant réel.

Pour personnaliser et configurer votre Tableau de bord, cliquez sur l'icône du menu dans le coin supérieur gauche de l'écran. L'icône ouvre un panneau latéral sur la gauche avec une gamme d'autres options de menu. L'option PARAMÈTRES DU TABLEAU DE BORD surlignée en bleu est sélectionnée à la sur le schéma 1.10. Les niveaux d'autorisation limitent l'accès à certaines options du menu. Chaque option de menu se voit attribuer un chapitre dans ce guide, comme il est indiqué sur le schéma 1.10.

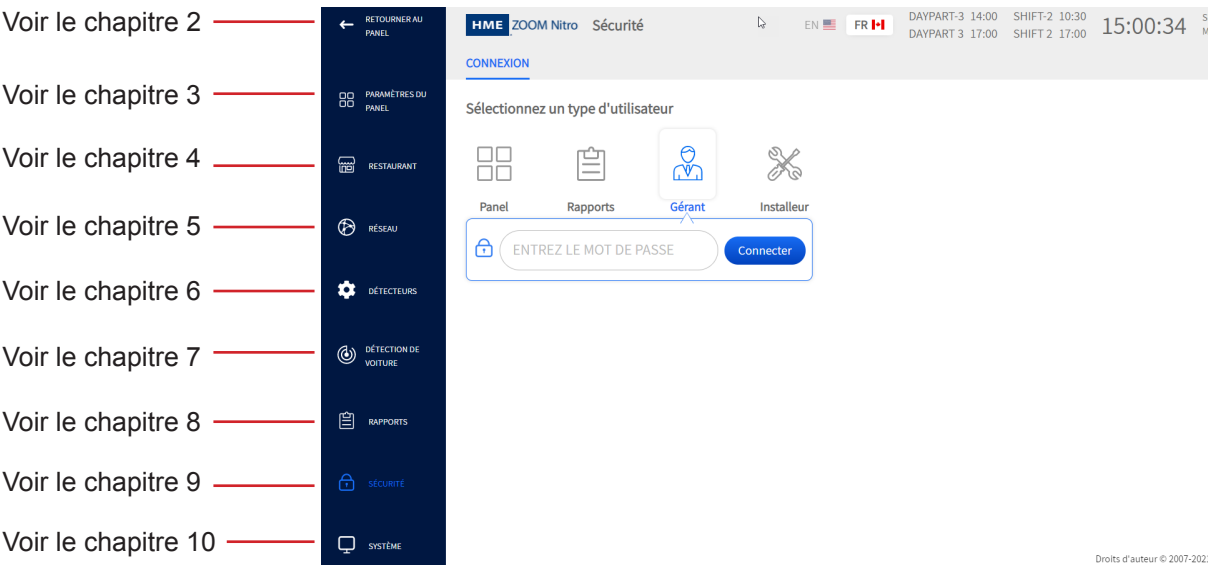



Schéma 1.10

Parcourir l'écran

Pour revenir à votre Tableau de bord principal à tout moment, cliquez sur l'icône  (RETOUR AU TABLEAU DE BORD) dans le coin supérieur gauche de l'écran (voir schéma 1.10).

La plupart des écrans ont des zones actives qui sont modifiables; celles-ci peuvent inclure ce qui suit :

Champs d'accès direct : Ce sont des champs que vous pouvez saisir directement. Lorsque vous cliquez sur le curseur ou appuyez sur ce champ, un clavier contextuel s'ouvre également (voir le schéma 1.11). Ceci vous permet de saisir des informations à l'aide d'une souris (sans utiliser de clavier physique).



Schéma 1.11

Champs Heure/Valeur : Certaines zones actives, telles que les champs de temps, sont modifiées en cliquant sur le champ. Lorsque vous cliquez sur le curseur ou appuyez sur ce champ, un clavier contextuel s'ouvre également (voir le schéma 1.12). Utilisez la touche « backspace » pour effacer le champ, les touches numérotées pour saisir une valeur de temps et la touche deux-points pour séparer les heures et les minutes. Cliquez sur « Copier vers tous » pour appliquer cette valeur à tous les champs actifs de la colonne. Une boîte de dialogue « Avertissement » vous demandera d'annuler ou de confirmer. Cliquez sur « Confirmer » pour appliquer.

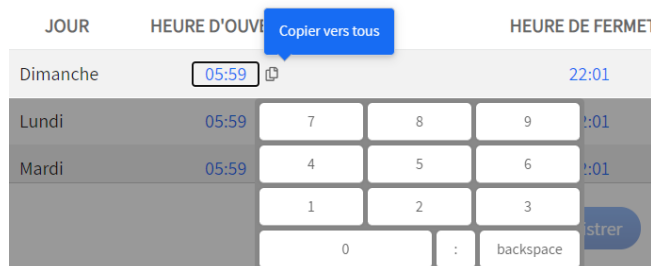


Schéma 1.12

Interrupteurs MARCHE/ARRÊT (ON/OFF) : Cliquez sur l'interrupteur MARCHE/ARRÊT (ON/OFF) pour activer une option MARCHE (ON) (si son état actuel est désactivé) ou ARRÊT (OFF) (si son état actuel est activé). Certains champs sont invisibles en position ARRÊT mais deviennent visibles lorsqu'ils sont allumés (voir les colonnes de TEMPS D'OUVERTURE et de TEMPS DE FERMETURE du schéma 1.13).

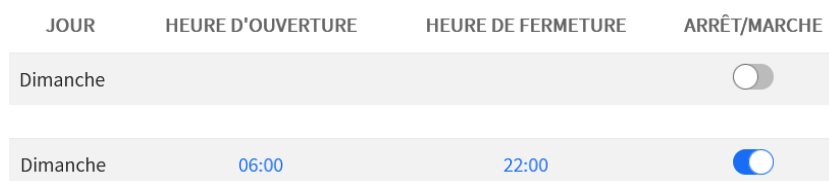


Schéma 1.13

Listes déroulantes : La flèche vers le bas dans un champ indique qu'il y a d'autres options disponibles parmi lesquelles vous pouvez choisir. Cliquez sur le champ ou sur la flèche pour ouvrir la liste déroulante et sélectionner votre choix.

Ajouter et supprimer des icônes : Ajouter et supprimer des icônes : Certains écrans actifs ont une icône Ajouter et une icône Supprimer situées à côté d'un tableau. Cliquez sur l'icône Ajouter (voir schéma 1.14) pour ajouter une autre ligne au bas du tableau actuel. Si vous souhaitez supprimer une ligne, sélectionnez la ligne et l'icône Supprimer apparaîtra; cliquez sur Supprimer pour supprimer la ligne. Sur la schéma 1.15, le Quart de travail 2 est sélectionné (le cercle à côté du numéro du quart de travail est coché). Cliquez sur l'icône Supprimer pour supprimer la ligne sélectionnée.

Quarts de travail

[Ajouter un quart de travail](#)

[Ajouter](#)

QUARTS DE TRAVAIL	HEURE DE DÉBUT	HEURE DE FIN	NOM
<input type="radio"/> 1	06:00	14:00	Matin
<input type="radio"/> 2	12:00	20:00	Journée
<input type="radio"/> 3	18:00	00:00	Nuit

Schéma 1.14


Quarts de travail

[Retirer des quarts de travail](#)

[Ajouter](#) [Retirer](#)

QUARTS DE TRAVAIL	HEURE DE DÉBUT	HEURE DE FIN	NOM
<input type="radio"/> 1	06:00	14:00	Matin
<input checked="" type="radio"/> 2	12:00	20:00	Journée
<input type="radio"/> 3	18:00	00:00	Nuit

Schéma 1.15

Certaines fonctionnalités doivent être activées en premier pour être activées. Par exemple, DHCP  **Activé** indique que DHCP (une fonction de paramètres « RÉSEAU ») est activé. Cliquer à nouveau sur ce commutateur le désactivera. Certaines fonctionnalités sont activées par défaut ou vice versa.

Sauvegarder et Annuler : La plupart des écrans ont un bouton [Annuler](#) [Enregistrer](#) situé au bas de l'écran (celui-ci peut être caché, vous devrez peut-être faire défiler l'écran vers le bas pour y accéder). Toute modification apportée doit être enregistrée pour entrer en vigueur. Les nouveaux paramètres sont perdus et reconfigurés par défaut à l'état précédent s'ils ne sont pas enregistrés. Si vous cliquez sur « Annuler », les paramètres reviennent également à l'état précédent s'ils n'ont pas encore été enregistrés.

Si vous quittez un écran mais oubliez d'enregistrer vos modifications, une invite « Avertissement » apparaît. Cette invite vous demande : « Êtes-vous sûr de vouloir quitter? Vous perdrez des modifications » Cliquez sur le bouton [Annuler](#) pour revenir à l'écran et enregistrer vos modifications ou [Confirmer](#) pour quitter l'écran sans enregistrer les modifications.

REMARQUE : Les chapitres suivants supposent que l'utilisateur sait maintenant que toute modification apportée à un écran doit être sauvegardée en premier pour entrer en vigueur. Par conséquent, pour que nos guides restent concis, les instructions invitant l'utilisateur à enregistrer les modifications ne seront pas répétées par la suite.

Champs requis : Certains champs sont obligatoires et ne peuvent être ignorés. Le système vous avertira si un champ ne peut pas être laissé vide (voir schéma 1.16). Dans cet exemple, le champ doit être rempli avec une option dans la liste déroulante avant de poursuivre.

Ceci est un champ oblig...

Sélectionnez le détecteur ▼	Menu	3 Voitures ▼
-----------------------------	------	--------------

Schéma 1.16

signes + et - : Lorsqu'il est situé à côté d'un champ, il indique que cette section peut être agrandie ou réduite.

Opérateurs de filtre <, >, et = : Lorsqu'ils sont utilisés avec un champ de valeur, ils indiquent respectivement une valeur inférieure, supérieure ou égale à la valeur sélectionnée.

Permissions

Différents niveaux d'autorisation peuvent être attribués au personnel qui utilise ce système. Bien que ce guide fournisse un aperçu de toutes les fonctionnalités, certaines fonctionnalités peuvent ne pas être accessibles à l'utilisateur en raison des contrôles de niveau d'autorisation, voir « Chapitre 8 - Sécurité » à la page 39. Les fonctionnalités disponibles uniquement pour les installateurs, ou les installateurs et les gestionnaires, sont notées au début du chapitre.

Chapitre 2 - Tableau de bord principal

2

Lors de l'installation, le tableau de bord principal est l'affichage par défaut que vous verrez sur le moniteur (Schéma 2.1). Le Tableau de bord affiche les événements de voies en temps réel pour chaque véhicule de la voie de point de service. Le Tableau de bord comporte un cadre avec une à six sections de données définies par l'utilisateur qui affichent une variété de combinaisons de données d'événements mesurées. Le tableau de bord à voie unique du schéma 2.1 montre une voie, une marche avant, un graphique de ramassage mobile et six sections de données en temps réel. Les informations d'événements affichées sont rafraîchies à chaque seconde.

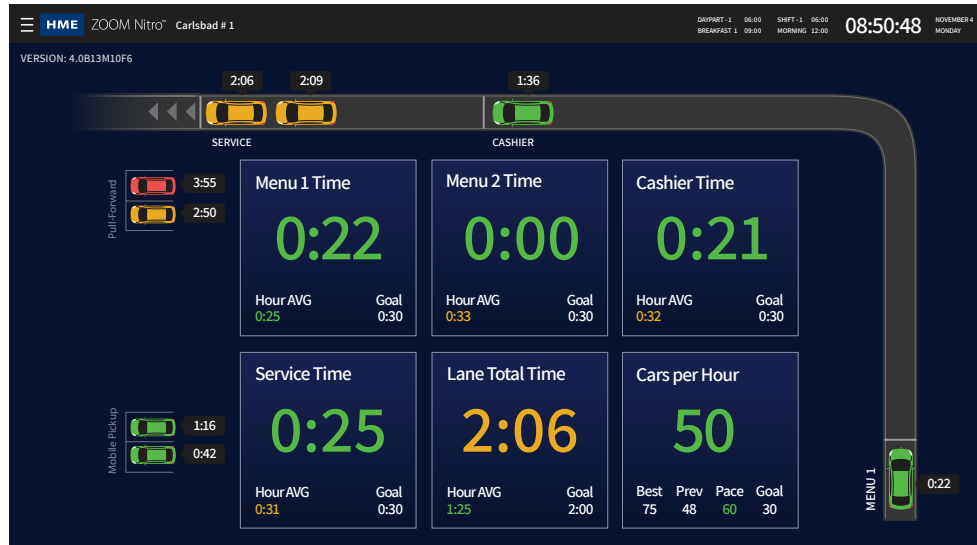



Schéma 2.1

Pour personnaliser et configurer votre Tableau de bord, cliquez sur l'icône  (menu) située dans le coin supérieur gauche de l'écran. Cela ouvre l'écran Paramètres du Tableau de bord. La langue par défaut est l'anglais; pour passer au français, cliquez sur l'icône du drapeau canadien en haut de l'écran (voir schéma 2.2).

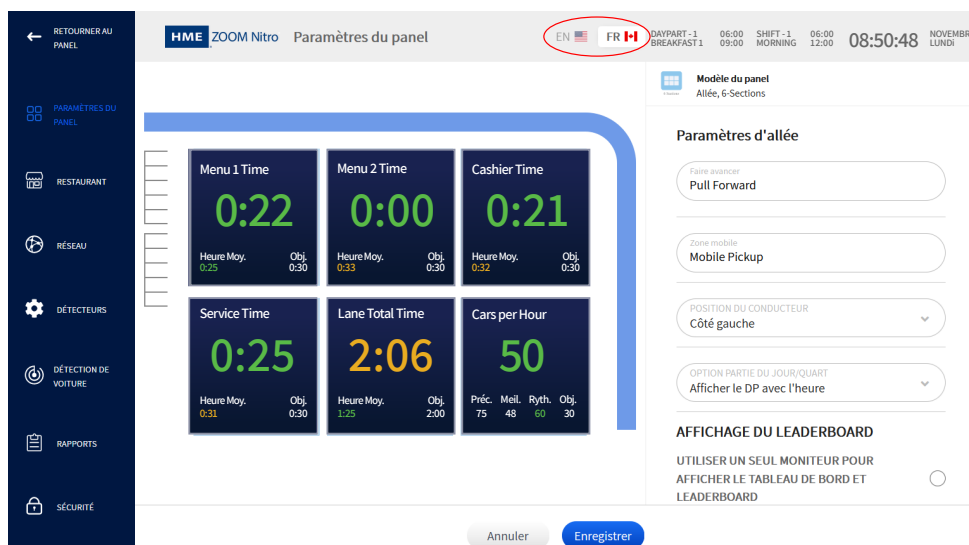


Schéma 2.2

Chapitre 3 - Paramètres du Tableau de bord

Configuration du Tableau de bord

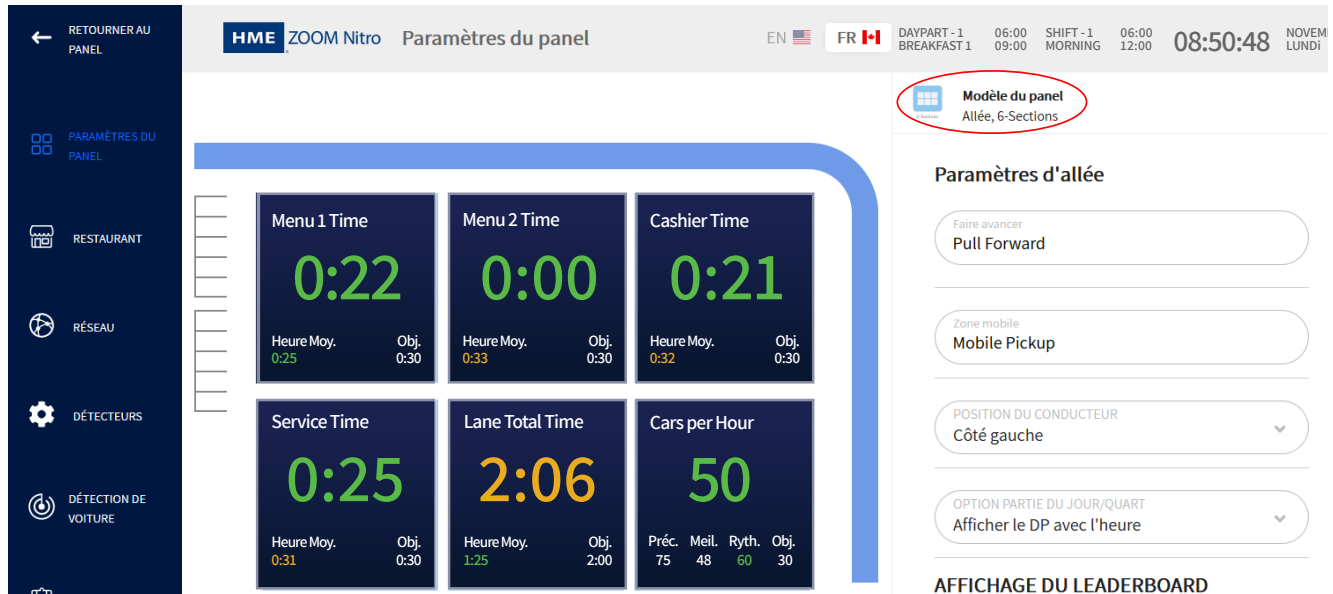


Schéma 3.1

A quoi sert cet écran? Il vous permet de modifier l'écran principal de votre Tableau de bord. Malgré la couleur d'arrière-plan différente, cet écran reflète ce qui s'affiche sur le tableau de bord principal.

Pourquoi est-ce nécessaire? Vous pouvez configurer et personnaliser l'apparence de votre tableau de bord. Cela comprend le choix des événements mesurés que vous voudriez afficher sur votre Tableau de bord. Cliquez sur n'importe quelle section de données pour l'ouvrir et la modifier. Les champs modifiables de la section Données s'affichent à la droite de l'écran. Par exemple, le graphique de voie du schéma 3.1 a été cliqué de sorte que les champs Paramètres de voie à droite puissent être modifiés.

Explications des détails à l'écran : La schéma 3.1 montre une disposition à une voie, la schéma 3.2 montre comment une disposition typique à voie en Y est affichée, tandis que la schéma 3.3 montre à quoi ressemble une disposition à double voies.

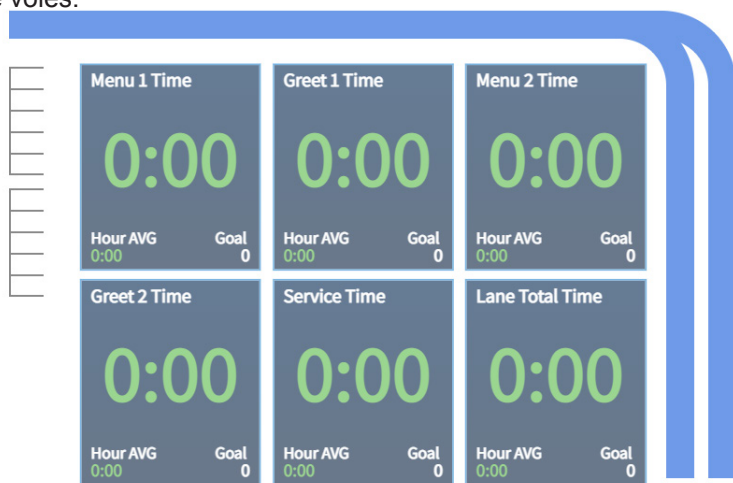


Schéma 3.2

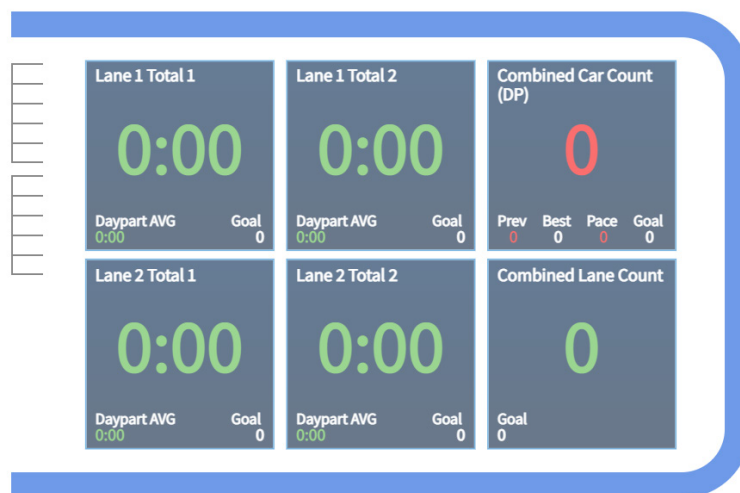



Schéma 3.3

Remarque : Pour les dispositions à deux voies, la voie supérieure est toujours désignée comme la voie 1, tandis que la voie inférieure est la voie 2.

Explications des détails à l'écran : Pour ajuster la configuration de cet écran, cliquez sur l'icône  située dans la partie supérieure de l'écran ou sur l'icône adjacente de la flèche vers le bas (voir schéma 3.1).

Ceci ouvre le menu **Modèle de tableau de bord**, qui affiche différentes conceptions qui vous permettent de personnaliser la configuration de votre tableau de bord (voir schéma 3.4). Cliquez sur n'importe quel choix de configuration pour sélectionner cet écran.

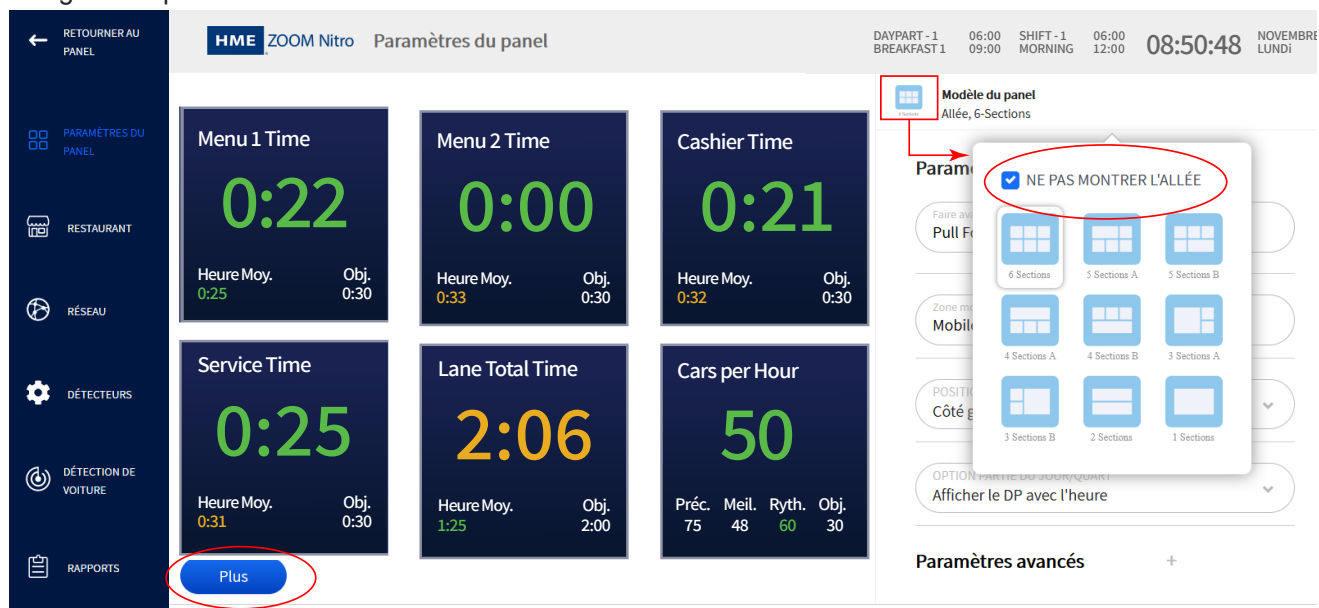


Schéma 3.4

Cochez la case « NE PAS AFFICHER LA VOIE » (voir schéma 3.4) pour supprimer les graphiques Voie, Marche avant et Ramassage mobile de l'écran. En supprimant la voie, vous augmenterez la taille des sections de données de votre configuration du tableau de bord. Si vous souhaitez rediffuser les graphiques Voie, Marche avant et Ramassage mobile, cliquez sur le bouton « Plus » qui se trouve maintenant sous les sections de données (voir schéma 3.3). Ou cliquez à nouveau sur le modèle de tableau de bord et décochez la case NE PAS AFFICHER LA VOIE ».

Certains **Modèles de tableau de bord** sont accompagnés d'un petit astérisque, comme le montre la schéma 3.5. Cela indique que ces modèles prennent en charge une section Résumé statistique (le modèle à six sections de la schéma 3.5 ne le fait pas).



Schéma 3.5

Le volet de la section doit être suffisamment grand pour supporter les données du Résumé statistique ; par conséquent, seul le grand volet rectangulaire (Section 1) de la schéma 3.6 peut accueillir un Résumé statistique.

1. Cliquez sur la Section de données pour ouvrir la **Section 1** pour modification.
2. Ensuite, dans le champ **MESURE** à droite choisissez « Résumé statistique » de la liste du menu déroulant (cette option n'apparaîtra pas si d'autres petites sections sont sélectionnées, car elles ne peuvent pas afficher ces données).
3. Sélectionnez au moins une période dans le champ **Périodes de résumé statistique**. Jusqu'à trois périodes peuvent être sélectionnées.
4. Une fois la sélection effectuée dans le champ **Périodes de résumé statistique**, l'option Statistiques apparaît sous ce champ. Cet ensemble d'options comprend : **Statistiques AVG et Pourcentage d'objectifs**, **Statistiques des commandes désastreuses**, et **Statistiques du nombre de voitures** (faites défiler vers le bas pour afficher). Vous devez ensuite activer au moins une statistique de la liste pour que la Section de données (section 1 dans cet exemple) soit affichée (voir figure 3.6). Jusqu'à six options statistiques peuvent être sélectionnées.

Remarque : Si des modifications sont apportées aux paramètres de détection de voiture (telles que les changements de nom d'affichage, la disposition des voies, l'ajout de détecteurs supplémentaires, etc.), le résumé statistique doit être désactivé puis réactivé pour voir l'option de détecteur nouvellement ajoutée dans les paramètres.

De plus, si le restaurant est configuré comme un service au volant à deux voies et que le nombre de voitures est une métrique sélectionnée pour le résumé statistique, le nombre de voitures affichera le total combiné de la voie 1 et de la voie 2 par défaut.



Schéma 3.6

Lorsque l'option **Téléscripteur de goulot d'étranglement pour la Partie de la journée** est activée, un téléscripteur défilant apparaît au bas du tableau de bord. La schéma 3.7 montre comment il apparaît dans les paramètres du tableau de bord et sur le tableau de bord. Le téléscripteur déroulant affiche les informations de Partie de la journée actuelle, là où le goulot d'étranglement s'est produit pour la Partie de la journée précédente, ainsi que le temps moyen pour la Partie de la journée du point de détection là où le goulot d'étranglement s'est produit.

Remarque : Les Parties de la journée doivent d'abord être configurées dans les paramètres **RESTAURANT** pour activer cette option.

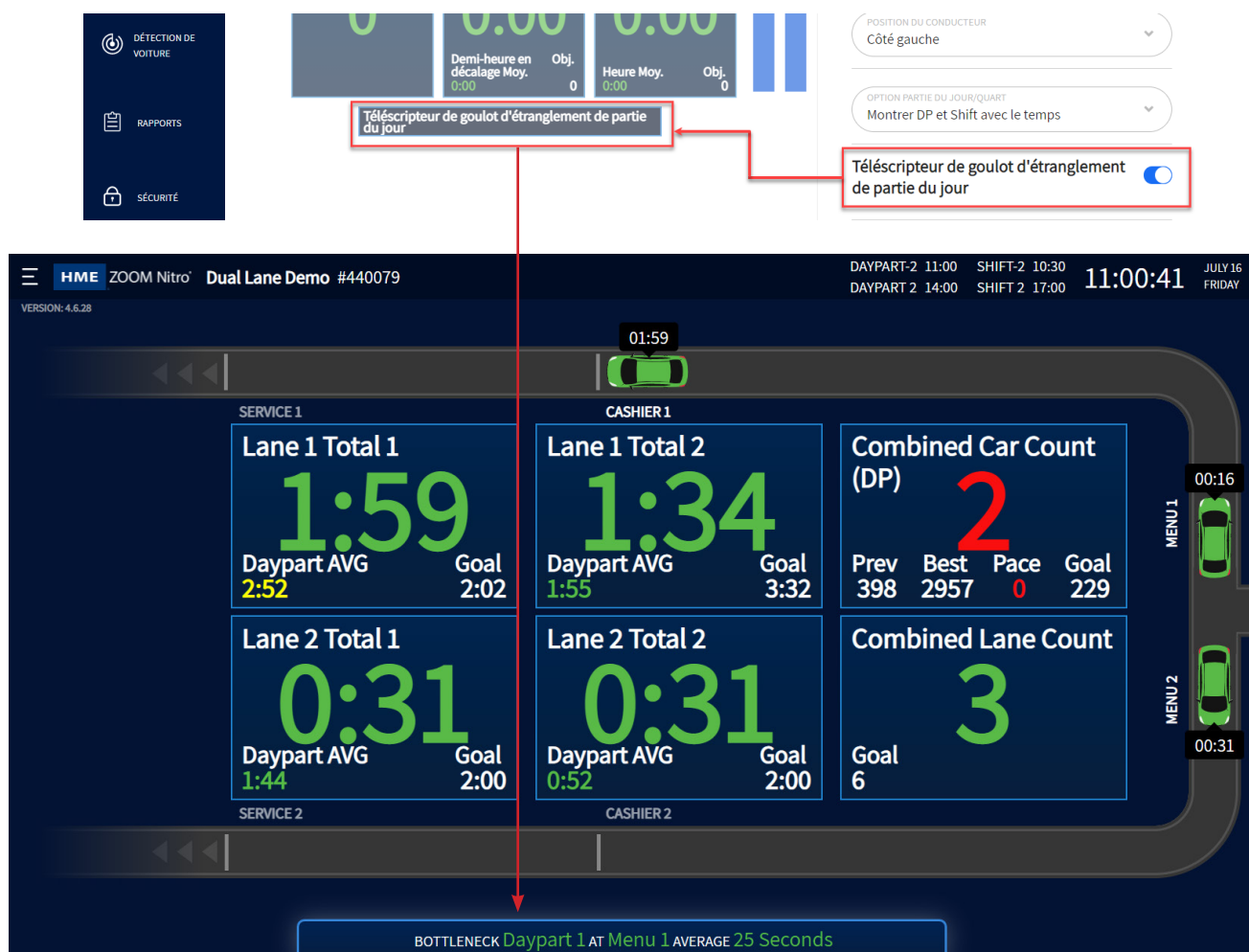


Schéma 3.7

ZOOM Nitro avec Vision AI activé

Nitro Vision AI est une technologie plus récente qui utilise des caméras pour détecter les voitures. Des indicateurs comme les drive offs (départs sans commande) peuvent être détectés plus tôt dans le service au volant, ou utilisés pour afficher les voitures en attente de commandes mobiles. Actuellement, Vision AI ne peut être utilisé que dans un service au volant à voie unique et pour les espaces mobiles (jusqu'à quatre par caméra).

REMARQUE : Quatre caméras au maximum sont prises en charge. L'option Nitro Vision AI Processing Unit (Unité de traitement de l'IA Nitro Vision) doit également être activée sous DETECTOR>CAMERA (Détecteur>caméra) et configurée sous CAR DETECTION SETTINGS (paramètres de détection de voiture).

Pied de page compteur des départs : Activez cette fonction pour voir combien de départs vous avez enregistrés dans une période donnée (demi-heure, heure, intervalle de temps ou journée). Ces périodes sont sélectionnées dans la liste déroulante du champ SYSTÈME DE MINUTERIE DU COMPTEUR DE DÉPART. Ce compteur apparaît sous les graphiques de la section des voies et des données, comme le montre le schéma 3.8.

Pied de page notification de départ : Activez cette fonction si vous souhaitez afficher des notifications en temps réel concernant le départ d'une voiture.

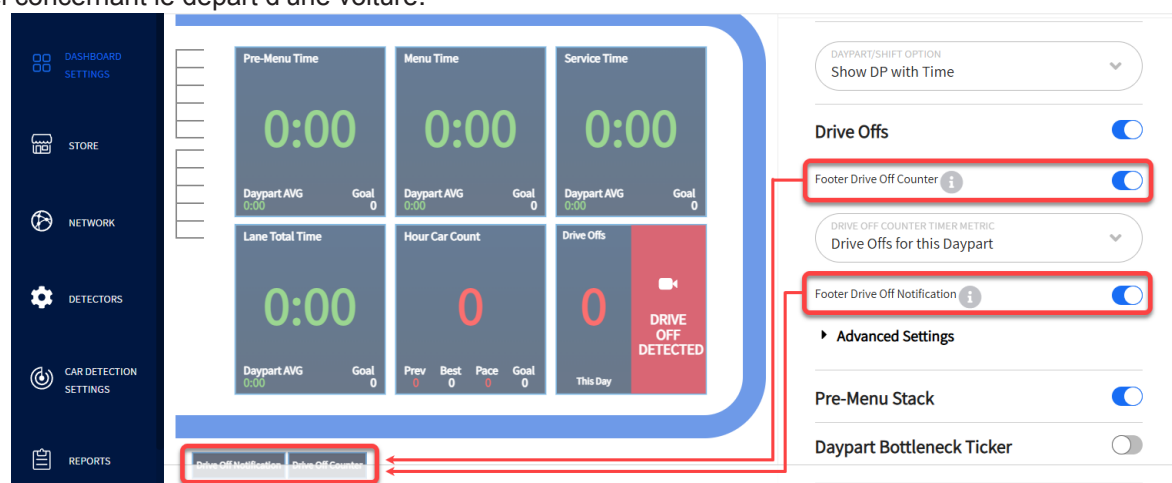


Schéma 3.8

Les informations ci-dessus peuvent également être affichées dans une section de données. Cliquez sur une section de données (la section 6 est l'exemple utilisé au schéma 3.10). Dans la liste déroulante du champ MESURE, sélectionnez Départs. Intitulez cette section de données dans le champ Titre, puis sélectionnez la période dans le champ SYSTÈME DE MINUTERIE DU COMPTEUR DE DÉPART. Voir schéma 3.9.

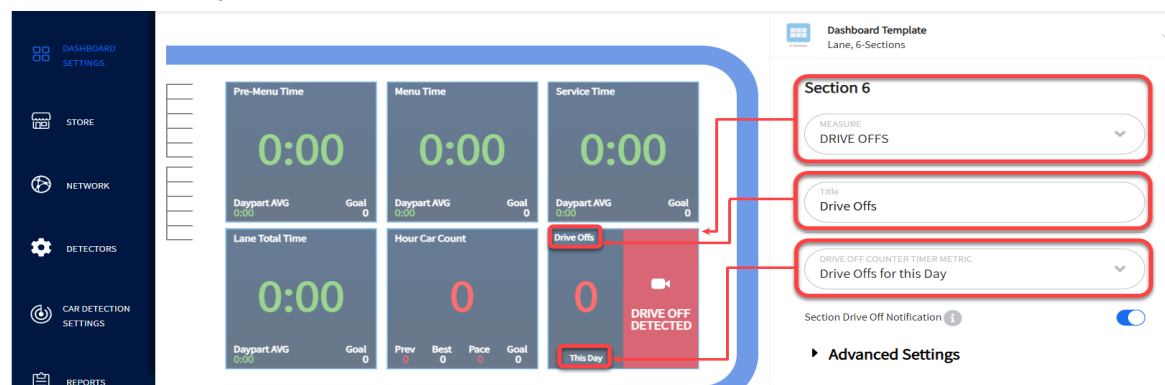


Schéma 3.9

Paramètres avancés : Cliquez pour agrandir (voir Schéma 3.10). Ici, vous pouvez définir une fourchette de départs attendus et coder cette fourchette par couleur, du vert au rouge en passant par le jaune. Cela permet de facilement comparer les départs réels aux véhicule en attente.

Le vert indique que l'écart est moins important que prévu tandis que le rouge indique qu'il l'est plus. L'exemple illustré à la Schéma 3.10 montre une valeur de 5 pour le premier objectif et de 10 pour le deuxième objectif. Cela signifie que lorsqu'il y a moins de cinq départs pour la période sélectionnée (Départs pour ce jour dans cet exemple), la valeur s'affiche en vert. Entre cinq et dix départs généreront une valeur en jaune, tandis que plus de dix départs généreront une valeur en rouge.

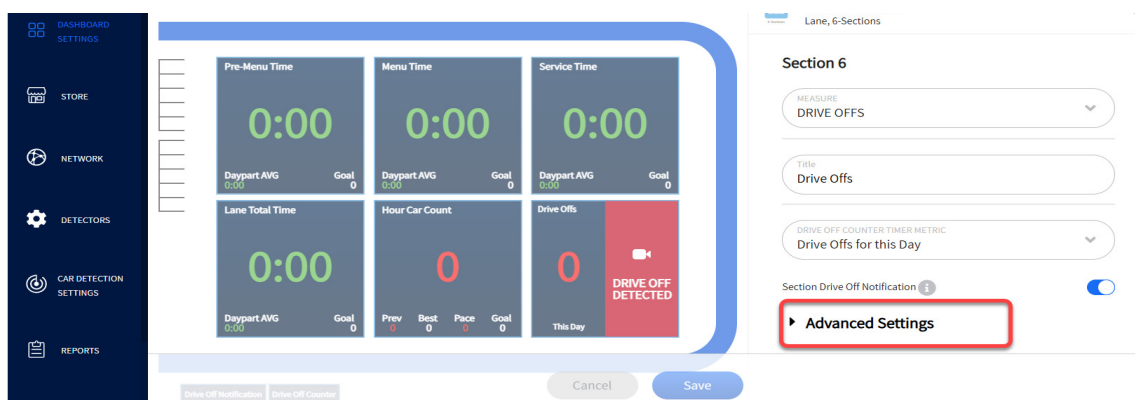


Schéma 3.10

Advanced Settings

UNDER GOAL COLOR ●

1ST COLOR GOAL 5

BETWEEN GOAL COLOR ●

2ND COLOR GOAL 10

OVER GOAL COLOR ●

Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) : Il s'agit d'une zone que la caméra surveille également avant que les véhicules n'atteignent le pré-menu.

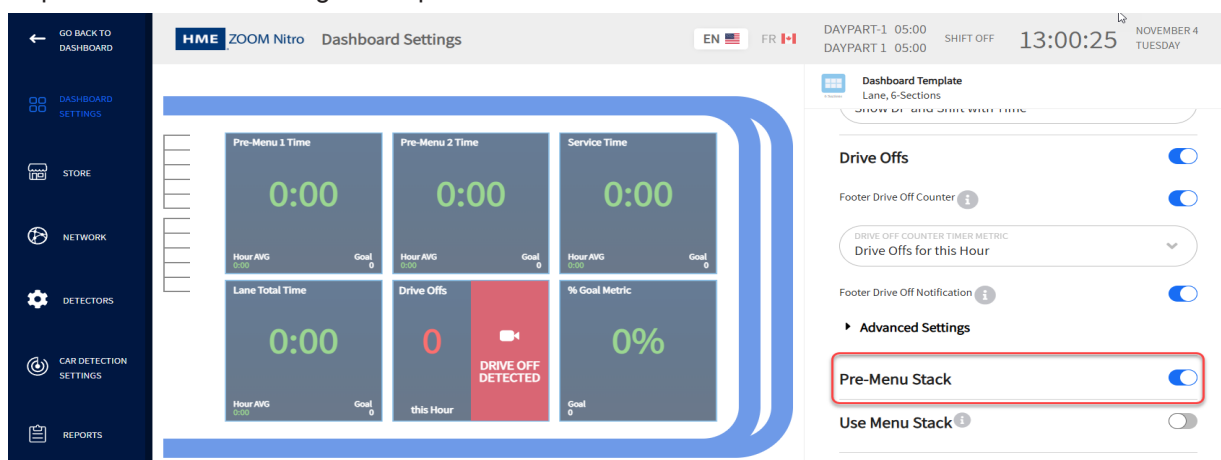


Schéma 3.11

La file d'attente avant le pré-menu est une zone de la voie de circulation où les véhicules peuvent encore s'arrêter et repartir avant d'atteindre le point de commande du pré-menu. Lorsque cette fonctionnalité est activée (Schéma 3.11), elle s'affiche sur le tableau de bord avec le Pre-Menu (pré-menu) dans le cadre du service à l'auto (Schéma 3.12).

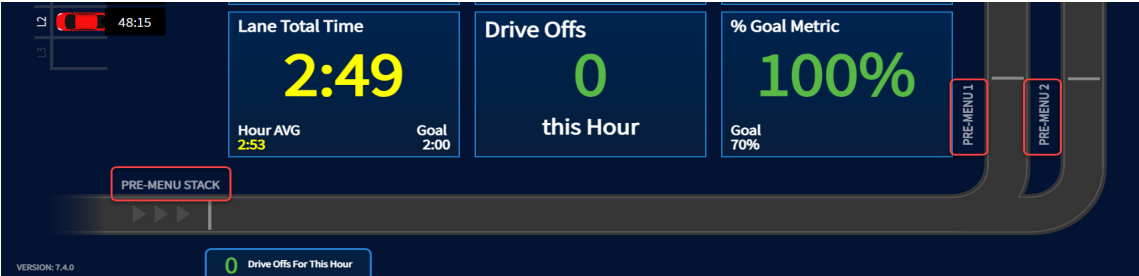


Schéma 3.12

Lorsque l'option Use Menu Stack (Utiliser la file d'attente avant le menu) est activée (Schéma 3.13), elle inclut Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) et Pre-Menu (Pré-menu) en une seule fonctionnalité: **Menu Stack** (File d'attente avant le menu) (voir Schéma 3.14). Ce bouton est lié au bouton Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) situé au-dessus. Ainsi, si vous désactivez Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu), le bouton Menu Stack (File d'attente avant le menu)(s'il est activé) sera également désactivé. De même, si vous activez Use Menu Stack (Utilisez File d'attente avant le menu), cela activera également Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) (s'il est désactivé).

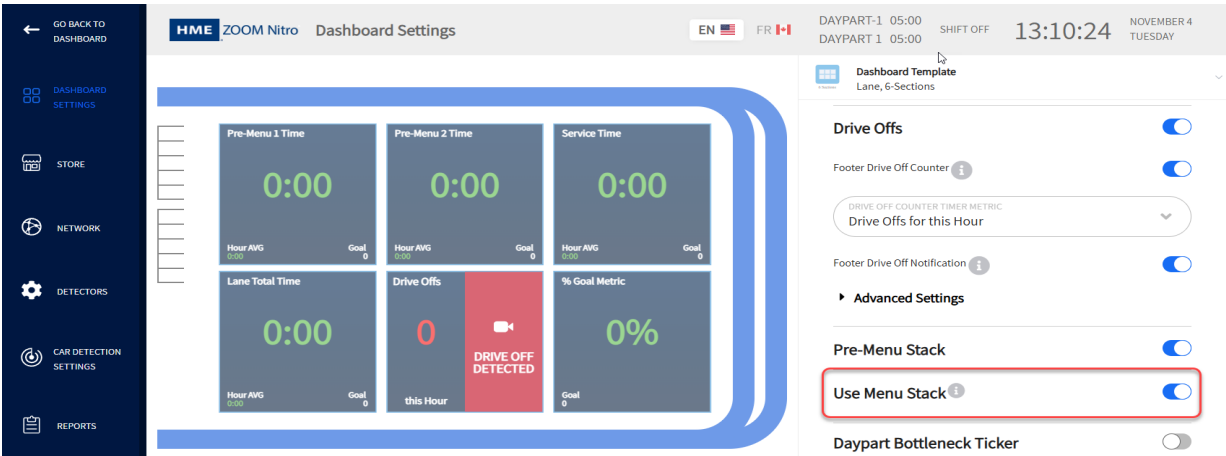


Schéma 3.13

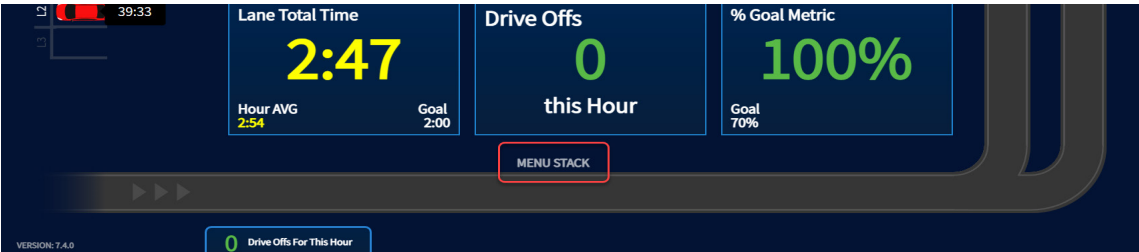


Schéma 3.14

Paramètres de voie

Pour modifier ce qui est affiché sur votre tableau de bord, utilisez la colonne des champs associés à droite. L'écran des paramètres du tableau de bord est par défaut « Paramètres de la voie » lorsqu'il est ouvert.

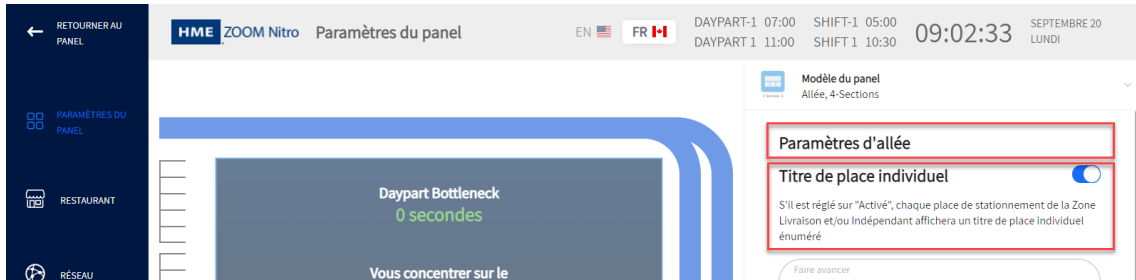


Schéma 3.15

Lorsque « **Titre de l'étalage individuel** » est activé, la première lettre du nom appliqué à un détecteur est utilisée avec un numéro de décrochage (les noms des détecteurs sont configurés dans les champs NOM DE L'AFFICHAGE de **PARAMÈTRES DE DÉTECTION DE VOITURE**). Par exemple, si un détecteur indépendant utilise le nom d'affichage « Mobile », M1 deviendra l'étiquette utilisée pour le premier titre de l'étalage individuel lorsque cette option est activée. Ces titres apparaîtront sur le graphique de l'étalage du tableau de bord, comme le montre la Schéma 3.16 qui, dans cet exemple, se compose de deux étalages étiquetés M1 et M2.



Schéma 3.16

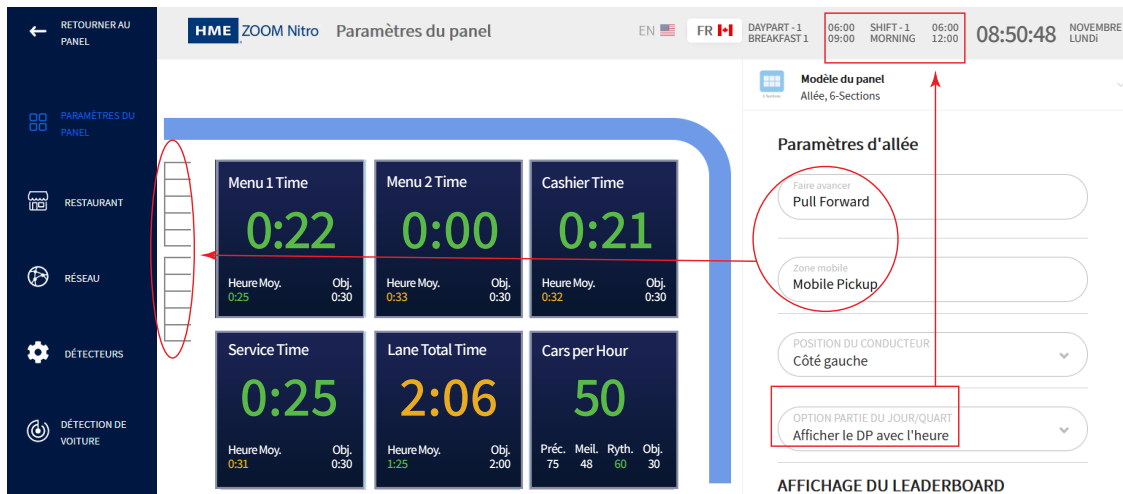



Schéma 3.17

Article du menu	Description
<div>Faire avancer</div> <div>Pull Forward</div>	March avant : Cliquez sur ce champ pour modifier et donner un nom descriptif à votre aire d'attente. Ce champ est destiné aux détecteurs de traction vers l'avant.
<div>Zone mobile</div> <div>Mobile Pickup</div>	Ramassage mobile : Cliquez sur ce champ pour modifier et donner un nom descriptif à votre aire d'attente. Ce champ s'applique aux aires d'attente qui sont des détecteurs indépendants (ne faisant pas partie des événements de voie).
<div>POSITION DU CONDUCTEUR</div> <div>Côté gauche</div>	POSITION DU CHAUFFEUR : La position du chauffeur par défaut est sur le côté gauche (standard aux États-Unis et dans d'autres pays). » Cliquez sur la flèche vers le bas et choisissez le côté droit si vous avez besoin de l'afficher sur le côté droit. La modification de la position du chauffeur modifie l'orientation de la voie et la zone d'attente en conséquence.
<div>OPTION PARTIE DU JOUR/QUART</div> <div>Afficher le DP avec l'heure</div>	OPTION INTERVALLES DE TEMPS / QUARTS DE TRAVAIL : Différentes combinaisons d'Intervalle de temps, Quart de travail et Heure peuvent être sélectionnées ici pour être affichées en haut de l'écran de votre tableau de bord (voir schéma 3.13).
<div>AFFICHAGE DU LEADERBOARD</div> <div>UTILISER UN SEUL MONITEUR POUR AFFICHER LE TABLEAU DE BORD ET LEADERBOARD</div> <div></div>	<p>AFFICHAGE TABLEAU DE CLASSEMENT : Les restaurants utilisant un seul moniteur peuvent souhaiter alterner entre l'affichage du tableau de bord et celui du tableau de classement. Par défaut, le tableau de classement et le tableau de bord alterneront. En cliquant sur le bouton, vous désactiverez le tableau de classement et afficherez uniquement le tableau de bord. L'option Tableau de classement est uniquement visible avec une connexion cloud.</p> <p>Les trois champs suivants sont visibles si l'affichage du tableau de classement est activé.</p>
<div>Durée de l'affichage du panel</div> <div>00:10</div>	Durée d'affichage du Tableau de bord : Cela définit la durée de lecture du tableau de bord avant de revenir au tableau de classement.
<div>Durée de l'affichage de Leaderboard</div> <div>00:10</div>	Durée d'affichage du Tableau de classement : Cela définit la durée d'affichage du tableau de classement avant de revenir au tableau de bord.
<div>CHANGER SEULEMENT LORSQUE L'ALLÉE EST VIDE</div> <div>Non</div>	BASCULER UNIQUEMENT LORSQUE LA VOIE EST VIDE : Permet de basculer au Tableau de classement uniquement lorsque la voie est vide. « Non » signifie que le Tableau de classement alternera les affichages indépendamment de l'activité sur la voie.

Si vous faites défiler la page jusqu'au bas de Paramètres de voie, vous verrez les Paramètres avancés. Cliquez pour agrandir.

Paramètres Avancés - Objectifs

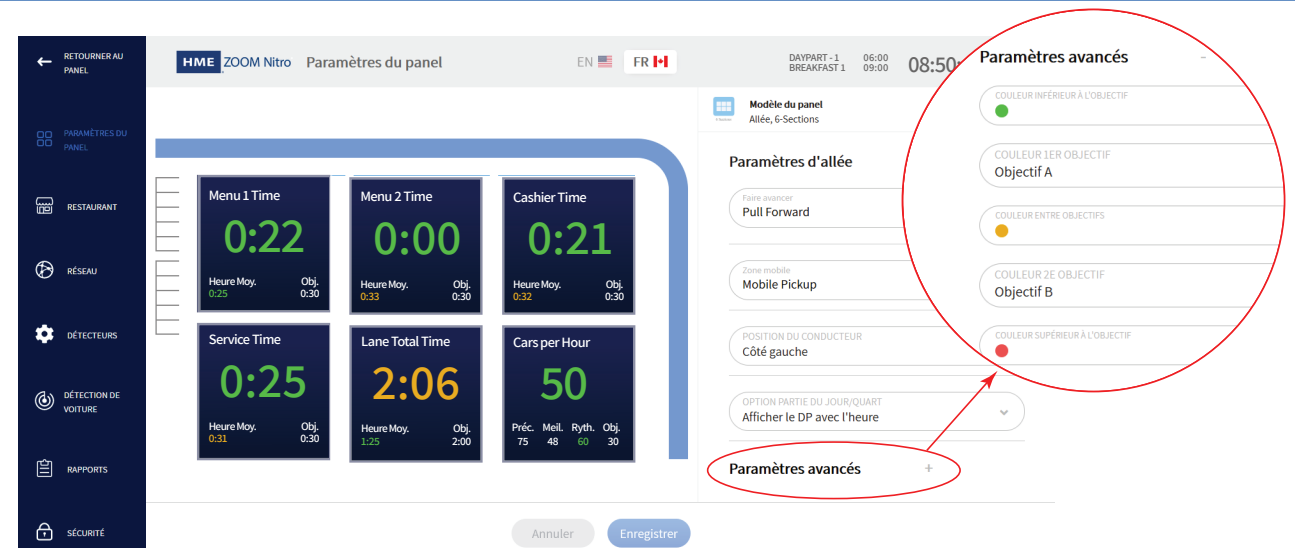


Schéma 3.18

Le graphique de voie montre le mouvement des véhicules des clients à travers vos voies de service au volant. Les véhicules sont codés par couleur en fonction de la performance par rapport à des objectifs spécifiques (Total pour la voie 1 pour les paramètres de voie). La couleur de chaque voiture animée dans la voie vous permet d'identifier facilement la performance de votre point de service au volant par rapport à ces objectifs. Ces objectifs sont définis par l'utilisateur sous « RESTAURANT » (voir « Objectifs de vitesse » à la page 22). Jusqu'à quatre objectifs peuvent être fixés pour chaque événement. Ces objectifs sont étiquetés A, B, C et D et des valeurs sont attribuées. Les valeurs de chaque lettre créent une gamme de cibles pour des événements spécifiques afin d'évaluer la performance.

REMARQUE : Les objectifs sous Paramètres de voie s'appliquent uniquement au total de la voie des véhicules dans la voie, tandis que les objectifs sous Sections de données 1 à 6 sont basés sur des événements à des points/aires de détection individuels (à moins qu'une de ces sections ne soit également utilisée pour afficher la valeur totale de la voie animée).

Article du menu	Description
Paramètres avancés	
COULEUR INFÉRIEUR À L'OBJECTIF	COULEUR DE L'OBJECTIF « EN-DESSOUS », Vert : Cette couleur indique que vous dépassez vos objectifs. Par exemple, vous surveillez un point/une aire de détection étiquetée « Caissier » dans la voie. Si l'objectif sélectionné est « A » (comme dans le champ suivant de cet exemple) et que A a une valeur de 30 secondes qui lui est attribuée, un événement se produisant en dessous de 30 secondes aura une valeur verte.
COULEUR 1ER OBJECTIF Objectif A	1ER OBJECTIF DE COULEUR : La sélection de l'objectif « A » définit ici une extrémité d'une plage d'événements.
COULEUR ENTRE OBJECTIFS	COULEUR DE L'OBJECTIF « ENTRE », Jaune : Cette couleur indique que vous atteignez vos objectifs. Lorsque votre événement se déroule entre les deux objectifs (A et B dans cet exemple), vous êtes sur la bonne voie pour atteindre vos objectifs. Par exemple, si A = 30 secondes et B = 60 secondes, tout événement se produisant dans cette plage donnera une valeur jaune.
COULEUR 2E OBJECTIF Objectif B	2ÈME OBJECTIF DE COULEUR : La sélection de l'objectif « B » définit ici l'autre extrémité d'une plage d'événements.
COULEUR SUPÉRIEUR À L'OBJECTIF	COULEUR DE L'OBJECTIF « AU-DESSUS », Rouge : Cette couleur indique que vous n'atteignez pas vos objectifs. En continuant notre exemple, si A = 30 secondes, B = 60 secondes, tout événement prenant plus de 60 secondes donnera une valeur rouge.

Sections de données - Exemple 1

Les sections de données sont des volets de tableau de bord contenant des données d'événement définies par l'utilisateur. Cliquer sur la section de données supérieure gauche (Heure du menu) ouvre une colonne de champs associés à droite (Section1), ce qui vous permet de modifier ce qui est affiché dans la section de données (voir schéma 3.19).

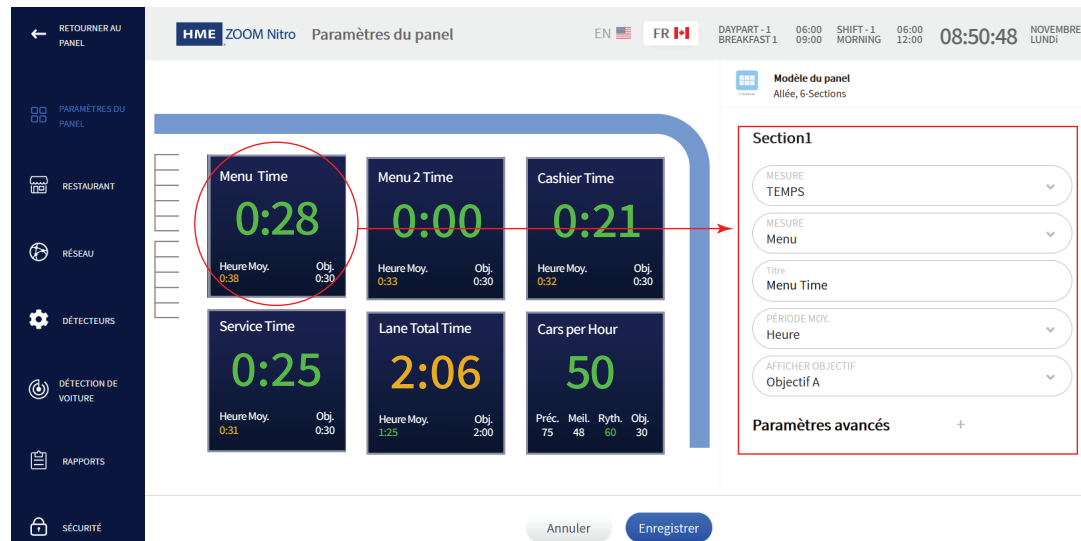


Schéma 3.19

Le champ modifiable associé à chaque valeur dans la section Données de l'Heure du menu est illustré au schéma 3.20. La mesure métrique utilisée dans cet exemple est Menu (le deuxième champ du haut de la section 1 du schéma 3.19); ces événements sont définis sous la section « Chapitre 6 - Paramètres de détection de voiture » à la page 29. La valeur au centre (0:28 sur le schéma 3.20) est verte car cet événement s'est produit en moins de 30 secondes, la limite de temps inférieure fixée par l'objectif A (0:30 sur le schéma 3.20). La moyenne horaire (0:38 sur le schéma 3.20) est jaune parce qu'elle se trouve sur la cible (la valeur est dans la plage entre l'objectif A et l'objectif B). Ces objectifs ont été fixés dans les paramètres avancés de la section1. Un seul objectif (A dans cet exemple) peut être affiché dans la section Données.

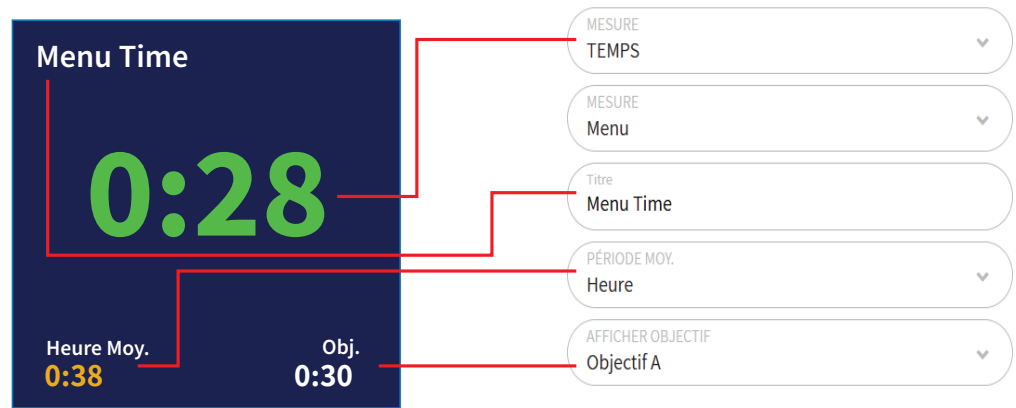


Schéma 3.20

Article du menu	Description
Section1	
<div>MESURE TEMPS</div>	Cette valeur est le grand nombre affiché au centre de la section de données (0:28 sur le schéma 3.20). Cliquez sur la flèche vers le bas à la droite du champ MESURE pour agrandir le menu Options. La liste déroulante vous offre plusieurs choix. Les autres champs de cette section changent pour correspondre au choix sélectionné.

Article du menu	Description
<div> <div>TEMPS</div> <div> <div>TEMPS</div> <div>% OBJECTIF</div> <div>COMPTE VOITURES</div> <div>VOITURES DANS L'ALLÉE</div> <div>COMMANDES DÉASTREUSES</div> <div>TEMPS MOYEN</div> <div>Objecur</div> </div> </div>	<p>MESURE - liste déroulante :</p> <p>Durée : Il s'agit du temps écoulé pour qu'un événement se produise, tel qu'un véhicule détecté à un point de détection ou le total de voie pour une voie.</p> <p>Objectif en % : Affiche le pourcentage de véhicules supérieur/inférieur à l'objectif à l'Événement sélectionné.</p> <p>Nombre de voitures : Nombre total de véhicules qui ont traversé la voie de service et ont quitté le dernier point de détection.</p> <p>Si votre restaurant utilise une disposition à deux voies, NOMBRE DE VOITURES vous offrira également les options de SÉLECTION DE VOIE. Vous pouvez choisir un nombre de voitures pour l'une ou l'autre des voies ou un nombre combiné pour les deux voies.</p> <p>Voitures dans la voie : Il s'agit du nombre total de véhicules dans la voie qui sont arrivés au premier point de détection ou qui y sont passés mais qui n'ont pas quitté le dernier point de détection de la voie.</p> <p>Si votre restaurant utilise une disposition à deux voies, VOITURES DANS LA VOIE vous offrira également les options de SÉLECTION DE VOIE. Vous pouvez choisir les voitures dans la voie, pour l'une ou l'autre des voies ou un nombre combiné pour les deux voies.</p> <p>Commandes désastreuses : Il s'agit du nombre de véhicules ou de commandes qui ont dépassé l'Objectif de commandes désastreuses déterminé par l'utilisateur. Par exemple, si l'objectif de vitesse D a la valeur de temps la plus longue des objectifs A, B, C et D (où A = 30, B = 60, C = 90, D = 120), alors tout véhicule ou toute commande dépassant 120 est considéré comme étant une commande désastreuse.</p> <p>Départs (le cas échéant) : Il s'agit des voitures de la zone de danger/pré-menu qui repartent avant de passer commande. Voir les détails à la page 12, schémas 3.9 et 3.10. Cette option est uniquement disponible lorsque vous utilisez la détection vidéo.</p> <p>Temps moyen : La somme du temps, pour chaque départ de véhicule dans les périodes sélectionnées par l'utilisateur, divisée par le nombre de départs de véhicule.</p> <p>Installation de points de service (Drive Thru-Put) : Calcule le nombre de voitures que le point de service peut servir chaque heure en fonction de la moyenne des points de détection les plus lents et du temps restant dans l'heure.</p> <p>Période du goulot d'étranglement : Affiche l'événement de goulot d'étranglement pour la période de temps configurée (Demie-heure, Heure, Intervalle de temps, Journée).</p> <p>Tendance du goulot d'étranglement : Cela vous indique quel événement/point de détection provoque le goulot d'étranglement actuel. Basé sur le numéro configuré de véhicules dans les paramètres Circulation moyenne.</p> <p>Leaderboard (Classement) : Cette option affiche le classement de votre restaurant en fonction du nombre de restaurants contre lesquels il est surveillé. Par exemple, un classement « 1 sur 5 » signifie que vous êtes actuellement à la première place sur cinq restaurants surveillés.</p> <p>Leaderboard (Liste) : Cette option affiche une liste de tous les restaurants surveillés, en commençant par le restaurant le mieux classé. Dans l'exemple du classement du Leaderboard (1 sur 5), votre restaurant occupera la première ligne de la liste affichée (voir Schéma 3.21).</p> <p>Résumé de la commande de voiture en tête : Cette option vous donne un aperçu de la commande de la voiture en tête dans votre voie de point de service.</p> <p>Menu Stack Car Count (Nombre de voitures dans la file d'attente) : Il s'agit du nombre total de véhicules dans les fonctionnalités Pre-Menu (Pré-menu) et Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu). Menu stack (File d'attente du menu) doit être activée sur le tableau de bord pour obtenir un comptage précis, voir Schéma 3.13).</p>

Remarque : la liste déroulante ci-dessus n'affiche pas toutes les options disponibles. Il ne sert que d'exemple pour ce champ mais n'est pas

Rank	Restaurant	Avg Time (Curr Hr)
1	My Store	1:10
2	123456	1:29
3	Store619	1:39
4	Store858	1:57
5	54321	0:00

Schéma 3.21

Remarque : La fonction Leaderboard est une option sur abonnement. Pour modifier le classement et la période du Leaderboard, connectez-vous à votre compte HME CLOUD et utilisez le portail pour effectuer les modifications.

Article du menu	Description
	<p>Résumé statistique (le cas échéant) : Cette option affiche les données récapitulatives sélectionnées pour les périodes Heure, Partie de jour et Jour en cours. Cette option n'est disponible que pour des volets de section spécifiques dans certains modèles de tableau de bord ; voir Modèles de tableau de bord sous « Disposition du tableau de bord » à la page 9 pour plus de détails.</p>
MESURE Menu 1	<p>MESURE - liste déroulante :</p> <p>Sélectionnez votre mesure à afficher dans la liste déroulante. Ces paramètres sont définis dans la section Paramètres de détection de voiture (voir Chapitre 6 - Paramètres de détection de voiture) et définis par l'utilisateur sous « NOM D’AFFICHAGE » des DÉTECTEURS DE VOIE et DES DÉTECTEURS INDÉPENDANTS. Le total de la voie et le total de la voie 2 sont également inclus.</p>
Titre Menu Time	<p>TITRE</p> <p>Ajoutez votre titre à une section de données. Ce titre apparaît dans le coin supérieur gauche de la Section des données. Ceci est utile si vous souhaitez afficher la même mesure métrique deux fois, mais avec différents types de données ou paramètres mesurés affichés. Puisque la même étiquette métrique est utilisée deux fois, vous pouvez attribuer à chacune un titre unique pour les différencier. Par exemple, si la mesure métrique que vous choisissez d'utiliser est intitulée Menu 1, vous pouvez afficher une valeur de temps dans une section de données et une valeur moyenne sur l'autre. Pour différencier l'une de l'autre, vous pouvez appeler l'une « Heure Menu 1 » et l'autre « Moyenne Menu 1 ».</p>
PÉRIODE MOY. Heure	<p>PÉRIODE MOYENNE - liste déroulante :</p> <p>Demie heure : C'est la moitié de l'heure, commençant à partir de la demie-heure.</p> <p>Écart d'une demie heure : Il s'agit d'une demie heure continue dans les 30 dernières minutes qui suit l'heure actuelle et se met à jour chaque minute.</p> <p>Heure : Il s'agit de l'heure d'horloge et elle commence à l'heure pile.</p> <p>Écart d'une heure : Il s'agit d'une heure continue dans les 60 dernières minutes qui suit l'heure actuelle et se met à jour chaque minute.</p> <p>Intervalle de temps : Il s'agit d'un segment de jour défini par l'utilisateur dans les paramètres du restaurant.</p> <p>Journée : Il s'agit de la journée en cours du restaurant pendant les heures d'ouverture.</p> <p>OFF (ARRÊT) : Désactive ce champ afin qu'il ne soit pas visible dans la section Données.</p>
AFFICHER OBJECTIF Objectif A	<p>AFFICHER L'OBJECTIF - liste déroulante :</p> <p>Objectif A, B, C, D : Sélectionnez l'objectif* que vous souhaitez afficher dans la section Données.</p> <p>OFF (ARRÊT) : Désactive ce champ afin qu'il ne soit pas visible dans la section Données.</p>
Paramètres avancés	<p>Cliquez sur le signe + pour agrandir ce paramètre et vous fournir les mêmes options que celles couvertes dans les Paramètres avancés** des paramètres de voie.</p>

* Les objectifs sont définis par l'utilisateur sous « RESTAURANT » (voir « Objectifs de Rapidité » à la page 30 »).

** Voir les Paramètres avancés sous les « Paramètres de voie » à la page 17

Sections de données - Exemple 2

Cette section de données montre le nombre de voitures. Cliquer dessus ouvre une colonne de champs associés à droite (Section5), ce qui vous permet de modifier ce qui est affiché (voir le schéma 3.22).

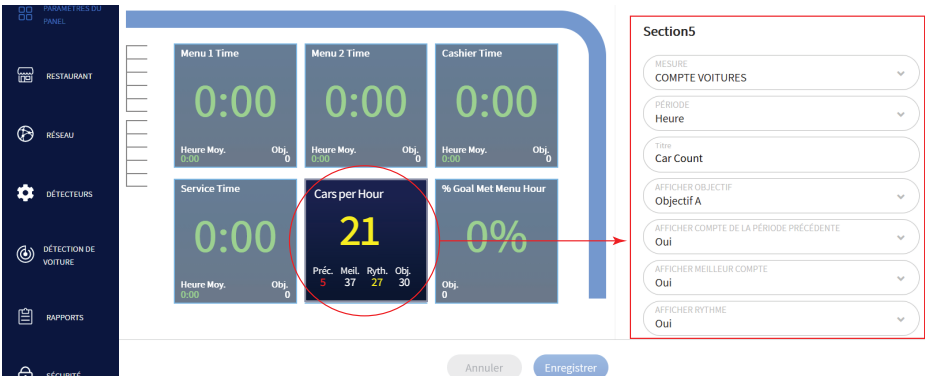


Schéma 3.22

La rangée de chiffres au bas de la section des données du schéma 3.23 est la suivante :

Précédent : Il s'agit du résultat obtenu pour l'heure précédente (ou toute période choisie dans le champ PÉRIODE). Dans cet exemple, il est de 5, et la valeur est rouge car elle n'a pas atteint la limite inférieure fixée par l'objectif B.

Meilleur : Il s'agit du meilleur résultat jamais atteint pendant une heure (ou quelle que soit la période choisie dans le champ PÉRIODE). Dans cet exemple, il est de 37.

Rythme : Utilise un algorithme pour prédire le nombre de transactions que vous êtes capable d'effectuer en fonction du nombre actuel de véhicules pour cette période de temps, qui peut différer de la valeur principale indiquée. Dans cet exemple, sur la base du temps restant dans cette heure, le Rythme prédit que vous pourriez atteindre 27 transactions.

Objectif : Cet objectif a été établi dans la section Objectifs du nombre de voitures des paramètres du Restaurant. Seul l'objectif A est affiché, même si l'objectif B est également utilisé pour définir la limite inférieure de la plage.

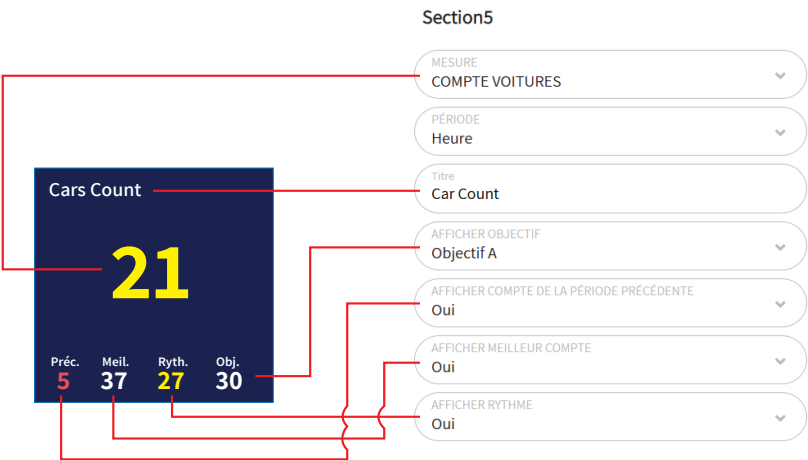


Schéma 3.23

Sur le schéma 3.23, 21 est le nombre actuel de véhicules pour cette heure. Puisque cette valeur est dans la fourchette fixée par les objectifs A (30 véhicules) et B (20 véhicules), elle est sur la cible et, par conséquent, jaune. Puisqu'une seule valeur de but peut être affichée, l'objectif B n'est pas visible. Les valeurs d'objectif sont définies dans « Objectifs du nombre de voitures » à la page 32 », puis sélectionnées dans les paramètres avancés de cette section (Section 5 dans cet exemple).

Sections de données - Exemple 3

Cette section de données présente un tableau de bord Trottoir uniquement pour les établissements qui ont des places de stationnement réservées aux commandes mobiles ou au ramassage et pas de voie de service à l'auto. Le schéma 3.24 montre un établissement dont une place de stationnement sont réservées aux commandes mobiles.

REMARQUE : La détection vidéo est requise pour une configuration Trottoir uniquement.

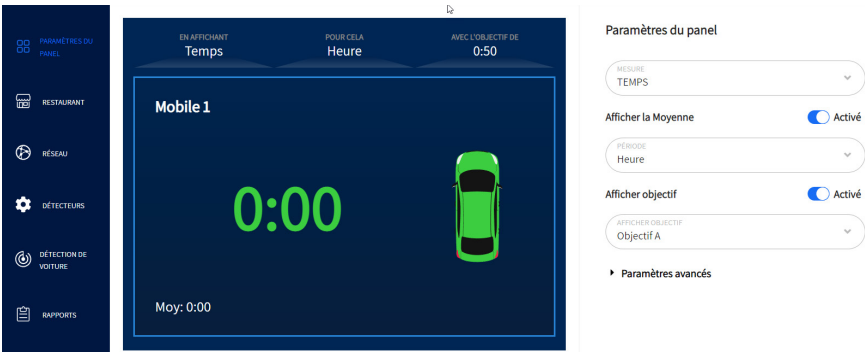
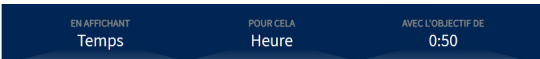


Schéma 3.24

REMARQUE : Chaque place de stationnement n'a pas besoin d'être configurée séparément. Une fois les paramètres du tableau de bord configurés, ces mêmes paramètres sont appliqués à toutes les places de stationnement actives (deux dans cet exemple). Les paramètres sélectionnés s'affichent en haut, au-dessus des sections de données, comme le montre le graphique ci-dessous, tandis que les valeurs réelles de chaque place de stationnement s'affichent dans la section de données correspondante (par exemple, 0,00 pour le mobile 1).



Article du menu	Description des paramètres du tableau de bord
<div>MEASURE TIME</div> <div>Display Average <input checked="" type="checkbox"/> Enabled</div>	<p>Cette valeur est le grand nombre affiché au centre de la section de données.</p> <p>MESURE - liste déroulante : DURÉE, TEMPS MOYEN.</p> <p>Durée : Il s'agit de l'option par défaut et du temps écoulé pour qu'un événement se produise à partir du moment où une auto est détectée au niveau de la place de stationnement. Lorsque DURÉE est l'option sélectionnée, vous pouvez activer « Afficher la moyenne » pour que l'option TEMPS MOYEN s'affiche également dans la section de données, voir schéma 3.24.</p> <p>Temps moyen : Il s'agit de la somme des temps mesurés pour chaque voiture dans la période sélectionnée par l'utilisateur, divisée par le nombre de départs de voitures.</p>
<div>PÉRIODE Hour</div>	<p>Cette option définit la période que vous souhaitez mesurer.</p> <p>PÉRIODE - liste déroulante : Demi-heure, heure, intervalle de temps ou jour.</p> <p>L'intervalle de temps est un segment de jour défini par l'utilisateur dans les paramètres du MAGASIN.</p>
<div>Display Goal <input checked="" type="checkbox"/> Enabled</div> <div>DISPLAY GOAL Goal A</div>	<p>Lorsque l'option Afficher l'objectif est activée, vous pouvez sélectionner l'objectif à afficher. Dans cet exemple, il s'agit d'« Objectif A », dont la valeur est de 0:50 seconde (la valeur affichée sous « AVEC L'OBJECTIF DE » au-dessus des sections de données du schéma 3.24).</p>
Paramètres Avancés	<p>Ces paramètres vous permettent de choisir votre fourchette d'objectifs. Pour plus d'informations, voir « Paramètres Avancés - Objectifs » à la page 19 ».</p>

Chapitre 4 - Restaurant



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.

4

Détails

← RETOURNER AU PANEL

HME ZOOM Nitro Restaurant

EN DAYPART OFF 08:41:55 DÉCEMBRE 11 MERCREDI

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SÉCURITÉ

SYSTÈME

DÉTAILS DATE/HEURE HEURES PARTIES DU JOUR/QUARTS DE TRAVAIL OBJECTIFS DE RAPIDITÉ OBJECTIF NBRE VOITURES

NUMÉRO DE RESTAURANT* 1

NOM DU RESTAURANT* HM Eats

MARQUE DU RESTAURANT Other

LIGNE D'ADRESSE 1 2848 Whiptail Loop

LIGNE D'ADRESSE 2

VILLE Carlsbad

ÉTAT/PROVINCE CA

CODE ZIP/POSTAL 92010

PAYS* United States of America, US

Annuler Enregistrer

Schéma 4.1

A quoi sert cet écran? Cet écran vous permet de saisir les détails du magasin tels que le nom du magasin, le numéro du magasin, la marque du magasin et l'adresse du magasin. Le champ Numéro de magasin peut accepter une entrée alphanumérique.

Pourquoi est-ce nécessaire? Ces informations identifient votre restaurant, qui peut être l'un des nombreux restaurants d'une zone donnée. Puisque ces informations sont également stockées sur le cloud, elles permettent à notre personnel d'assistance technique de vous localiser rapidement et de vous fournir toute l'aide demandée.

Exemple: Vous êtes l'un des cinq restaurants appartenant à la même franchise et situés dans la même ville. Si vous souhaitez modifier ou mettre à niveau votre système, veuillez communiquer avec notre support technique HME. Nous pouvons accéder à distance à ces informations à partir du cloud et répondre rapidement à vos besoins spécifiques en sachant qui vous êtes, les spécifications de votre système et où vous vous trouvez.

Date/Heure

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

DÉTAILS **DATE/HEURE** HEURES PARTIES DU JOUR/QUARTS DE TRAVAIL OBJECTIFS DE RAPIDITÉ

OBJECTIF NBRE VOITURES

La configuration date / heure est désactivée lorsque l'option NTP est activée.

DATE DU SYSTÈME
2020-09-15

Date du système
14:36

FUSEAU HORAIRE
(UTC-08:00) Los Angeles

FORMAT D'HEURE PERSONNALISÉ
☐ 12 heures ☒ 24 heures

FORMAT DE L'HEURE AFFICHÉE
☒ Minutes:Secondes ☐ Secondes

Annuler Enregistrer

Schéma 4.2

A quoi sert cet écran? Cet écran est utilisé pour régler l'heure locale et la date actuelle pour correspondre aux paramètres locaux à l'emplacement de votre restaurant. Ces réglages sont généralement effectués pendant l'installation.

Pourquoi est-ce nécessaire? La plupart des fonctionnalités de ce système fonctionnent sur des événements temporels. Vos activités de travail quotidiennes et les paramètres surveillés tels que les intervalles de temps et les quarts de travail sont basés sur l'heure du système configurée ici. Cet écran vous donne une certaine flexibilité quant à la façon dont cette heure est configurée et affichée.

Exemple : Le schéma 4.2 montre la DATE et l'HEURE DU SYSTÈME. Le FUSEAU HORAIRE dans cet exemple est (UTC-08:00) Los Angeles. Il s'agirait du fuseau horaire choisi si votre restaurant était situé dans une ville de la côte ouest des États-Unis (UTC-08:00 est le temps universel coordonné avec un décalage de huit heures en moins).

Sous FORMAT D'HEURE PERSONNALISÉ, l'option « 24 heures » est sélectionnée et affichera les heures basées sur une horloge de 24 heures. Sélectionnez l'option « 12 heures » si vous souhaitez des heures AM et PM.

Sous FORMAT D'AFFICHAGE DE L'HEURE, l'option « Minutes:Secondes » est sélectionnée et affichera les événements chronométrés en minutes et secondes. Sélectionnez « Secondes » si vous souhaitez afficher les événements temporisés en quelques secondes seulement.

Heures

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

JOUR	HEURE D'OUVERTURE	HEURE DE FERMETURE	ARRÊT/MARCHE
Dimanche			<input type="checkbox"/>
Lundi	05:00	23:00	<input checked="" type="checkbox"/>
Mardi	05:00	23:00	<input checked="" type="checkbox"/>
Mercredi	05:00	23:00	<input checked="" type="checkbox"/>
Jeudi	05:00	23:00	<input checked="" type="checkbox"/>
Vendredi	05:00	23:00	<input checked="" type="checkbox"/>
Samedi	05:00	00:00 (jour suivant)	<input checked="" type="checkbox"/>

Annuler

Enregistrer

Schéma 4.3

A quoi sert cet écran? Cet écran vous permet de configurer les heures et jours ouvrables de votre restaurant.

Pourquoi est-ce nécessaire? Votre système n'a besoin d'être opérationnel que pendant les heures d'ouverture. Chaque jour peut être configuré séparément si vos heures d'ouverture diffèrent d'un jour à l'autre. Vous pouvez également activer ou désactiver les jours si vous êtes fermé certains jours.

Exemple : Le restaurant sur le schéma 4.3 est ouvert de 5h00 à 23h00 du lundi au vendredi, mais de 5h00 à minuit le samedi et est fermé le dimanche. Pour configurer cet horaire (horloge de 24 heures utilisée) :

1. Cliquez sur l'interrupteur ☒ pour désactiver le dimanche puisque vous êtes fermé ce jour-là. Les champs HEURE D'OUVERTURE et HEURE DE FERMETURE disparaissent.
2. Passez au lundi; cliquez sur l'heure dans la colonne des HEURES D'OUVERTURE. Cela ouvre le champ Temps. Entrez 05:00, puis cliquez sur le bouton « Copier vers tous » pour remplir tous les champs de la colonne HEURE D'OUVERTURE avec cette heure.
3. Répétez l'étape 2 pour la colonne HEURE DE FERMETURE (réglez l'heure de fermeture à 23h00).
4. Allez à samedi et réglez l'heure de fermeture à 00h00 (minuit). Cliquez sur le bouton « Terminé » pour l'appliquer uniquement à ce jour.



CONSEIL : Si l'heure d'ouverture ou de fermeture de votre restaurant est la même pour chaque jour de la semaine, modifiez la première heure d'ouverture ou de fermeture dans la liste, puis cliquez sur le bouton (Copier vers tous) sous le champ Heure pour remplir tous les deux jours avec cette même heure.

Intervalles de temps / Quarts de travail

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

DÉTAILS

DATE/HEURE

HEURES

PARTIES DU JOUR/QUARTS DE TRAVAIL

OBJECTIFS DE RAPIDITÉ

OBJECTIF NBRE VOITURES

Parties du jour

Ajouter

PARTIES DU JOUR	HEURE DE DÉBUT	NOM
<div><div></div><div>1</div></div>	06:00	Petit déjeuner 1
<div><div></div><div>2</div></div>	09:00	Petit déjeuner 2
<div><div></div><div>3</div></div>	12:00	Le déjeuner 1
<div><div></div><div>4</div></div>	14:00	Le déjeuner 2
<div><div></div><div>5</div></div>	16:00	Dîner 1
<div><div></div><div>6</div></div>	18:00	Dîner 2

Quarts de travail

Ajouter

QUARTS DE TRAVAIL	HEURE DE DÉBUT	HEURE DE FIN	NOM
<div><div></div><div>1</div></div>	06:00	14:00	Le matin
<div><div></div><div>2</div></div>	12:00	20:00	Jour
<div><div></div><div>3</div></div>	18:00	00:00	La nuit

Schéma 4.4

A quoi sert cet écran? Il vous permet de diviser votre journée de travail en segments gérables. Cet écran est divisé en deux sections, Intervalles de temps et Quarts de travail.

Les Intervalles de temps sont des parties de la journée que vous pouvez diviser en segments plus petits à surveiller. L'heure de fin d'un intervalle de temps n'est pas requise car elle est contiguë, elle se termine donc automatiquement avec l'heure de début du segment de journée suivant. Le dernier intervalle de temps se termine à l'heure de fermeture du restaurant (l'heure de fermeture du restaurant pour un restaurant de 24 heures est la même que son heure d'ouverture).

Les quarts sont des blocs de temps normalement attribués aux périodes de travail des employés, comme le quart du matin, le quart de l'après-midi et le quart de nuit. Contrairement aux intervalles de temps, les quarts peuvent chevaucher d'autres quarts ou commencer à un moment postérieur à la fin d'un quart précédent; c'est pourquoi on leur attribue une heure de début et une heure de fin.

REMARQUE : Bien qu'une période de quart puisse chevaucher un autre quart qui a commencé avant elle, elle ne peut pas commencer plus tôt que le quart avant elle. De plus, un quart de travail peut commencer à un moment postérieur à l'heure d'ouverture du restaurant, mais ne peut pas commencer avant. De même, un quart de travail de fin peut se terminer avant l'heure de fermeture d'un restaurant mais ne peut pas se terminer après l'heure de fermeture.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les intervalles de temps et les quarts de travail vous permettent de surveiller l'activité dans votre restaurant à différents moments de la journée, qui peuvent varier entre « tranquilles » et « occupés » et vice versa. La surveillance de ces périodes vous permet de gérer et de maximiser l'efficacité, les ressources et la production de votre restaurant. Vous serez en mesure de suivre les tendances quotidiennes, ce qui vous permettra d'anticiper les fluctuations de l'activité commerciale. En étant proactif, vous serez en mesure de mieux répondre et satisfaire les demandes de vos clients.

Exemple : Sur le schéma 4.4, sous INTERVALLES DE TEMPS, vous trouverez six intervalles de temps de différentes longueurs (horloge 24 heures utilisée). Intervalle de temps-2 est étiquetée « Déjeuner 2 ». Il commence à 9h00 et se termine au début de l'Intervalle de temps-3 (c.-à-d. le Dîner 1 à midi). **Les intervalles de temps peuvent être égaux ou également varier en durée.** Si votre journée est divisée en plusieurs petits

intervalles de temps, il se peut que vous deviez faire défiler vers le bas pour voir tous les intervalles du temps affichés.

Le schéma 4.4 montre également trois quarts de travail de 6 heures sous QUARTS DE TRAVAIL. Ils commencent par le quart du matin à 6h00 et se terminent par le quart du soir, qui se déroule de 18h00 à 00h00 (minuit). Le système attribue automatiquement le numéro séquentiel à la colonne INTERVALLES DE TEMPS et à la colonne QUARTS DE TRAVAIL au fur et à mesure que d'autres intervalles de temps ou quarts de travail sont ajoutés. Les colonnes HEURE DE DÉBUT/HEURE DE FIN et NOM sont des paramètres définis par l'utilisateur.

Pour ajouter un intervalle de temps ou un quart de travail, cliquez sur l'icône Ajouter. Une nouvelle ligne est ajoutée au bas du tableau avec des étiquettes ou des valeurs génériques. Cliquez sur un champ pour le modifier.

Pour supprimer un intervalle de temps ou un quart de travail, cochez le cercle à côté du numéro séquentiel dans la colonne INTERVALLES DE TEMPS ou QUARTS DE TRAVAIL de la rangée que vous souhaitez supprimer. Cela fait apparaître l'icône Supprimer à côté de l'icône Ajouter. Cliquez dessus pour supprimer l'intervalle de temps sélectionné.

Conditions : Les quarts de travail peuvent se chevaucher; les intervalles de temps ne peuvent pas se chevaucher. Les intervalles de temps et les quarts de travail ne peuvent pas commencer avant l'heure d'ouverture ni se terminer après l'heure de fermeture (voir note). Les intervalles de temps peuvent être divisés en un maximum de 23 segments. Les quarts de travail peuvent être divisés en un maximum de huit segments.

REMARQUE : *Si vous avez un abonnement au Classement et que vous prévoyez d'utiliser des heures partielles de jour avec votre Classement, les heures partielles de jour doivent d'abord être configurées ici afin que le Classement ait des données valides à afficher.*

Objectifs de Rapidité



Schéma 4.5

A quoi sert cet écran? Il vous permet de définir des objectifs de temps à l'aide de seuils réglables..

Pourquoi est-ce nécessaire? Il vous permet de définir des objectifs de temps à l'aide de seuils réglables.

Pourquoi est-ce nécessaire? Fixer des objectifs est un excellent moyen de surveiller et de motiver la performance pour une partie de la journée spécifique à n'importe quel endroit de l'événement (point de détection) ou Durée totale dans la voie. Des lettres sont attribuées aux objectifs et des valeurs définies par l'utilisateur sont attribuées à ces lettres. Des valeurs codées par couleur sont ensuite affichées sur votre tableau de bord pour indiquer les niveaux de performance par rapport à ces objectifs.

Les codes couleurs sont les suivants : Le vert indique un dépassement des objectifs, le jaune atteint un objectif ou dans les limites de l'objectif, tandis que le rouge indique qu'un objectif n'a pas été atteint.

Exemple : Le schéma 4.5 montre les jours de la semaine suivis des intervalles de temps de cette journée. Le tableau montre les événements avec quatre valeurs d'objectif différentes attribuées à chacune des quatre lettres (A, B, C et D). Il y a cinq événements listés dans la colonne ÉVÉNEMENTS de ce tableau : Total dans la voie 1, 2, Menu, Caissier, Service (deux événements totaux dans la voie plus trois événements de point de détection).

Dans cet exemple, le jour actuel de la semaine est le lundi. L'intervalle de temps actuelle est 1 (Petit déjeuner 1 06h00 - 09h00). Le premier événement est Total dans la voie 1, tandis que le premier événement de point de détection est « Menu ». Chaque événement possède quatre objectifs (secondes/minutes), qui peuvent ensuite être appliqués à la mesure à laquelle ils sont associés.

Les valeurs résultantes sont codées par couleur pour faciliter l'identification de la performance d'un événement par rapport à ces objectifs (lisez « Paramètres de voie » à la page 11 et « Sections de données - Exemple 1 » à la page 13 pour plus de détails).

Conditions : Durée minimale visée = une seconde. Durée maximale visée = 999 secondes (16 minutes et 39 secondes). Jusqu'à quatre objectifs peuvent être fixés pour chaque événement d'intervalle de temps. L'objectif A doit être inférieur ou égal à l'objectif B, B inférieur ou égal à C, C inférieur ou égal à D. Par exemple : si vous définissez une valeur dans l'objectif A et qu'elle est supérieure à B, elle forcera B à cette même valeur (elle forcera également C et/ou D à la même valeur si elle est supérieure à ces objectifs également). Ces objectifs doivent ensuite être réajustés pour créer une plage valide.



CONSEIL : Pour appliquer les mêmes modifications à ce champ pour le même événement et le même intervalle de temps pour chaque jour actif de la semaine, cliquez sur le bouton Appliquer à tous.

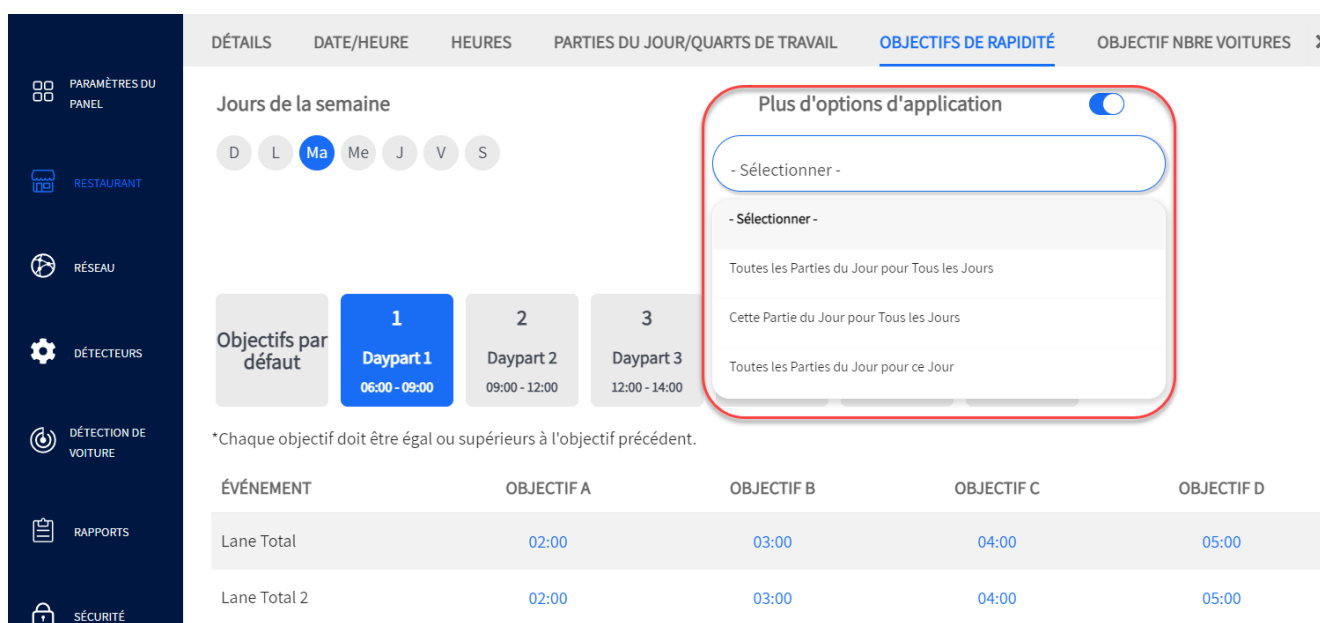


Schéma 4.6

La figure 4.6 montre la liste déroulante des options disponibles lorsque l'option Plus d'options d'application est activée. Ces options vous permettent d'appliquer les changements d'objectifs de rapidité à plusieurs périodes de la journée, à plusieurs jours ou aux deux à la fois, ce qui vous évite d'avoir à répéter manuellement le changement pour chaque période de la journée ou chaque jour concerné. Ces options sont les suivantes :

Toutes les Parties du Jour pour Tous les Jours: Cette option vous permet de modifier les objectifs de rapidité pour une partie de journée et de les appliquer uniquement à cette même partie de journée pour tous les jours de la semaine.

Par exemple, si votre magasin est ouvert tous les jours de la semaine et que vous souhaitez modifier l'objectif D du total des voies à 05:30, mais uniquement pour la partie 1 du jour (Schéma 4.6). Cette modification ne sera appliquée qu'à la partie 1 du jour pour les sept jours (c'est-à-dire que les parties 2 à 6 du jour dans cet exemple ne seront pas affectées par la modification).

Cette Partie du Jour pour Tous les Jours: Cette option vous permet de modifier les objectifs de rapidité pour une partie de la journée et de les appliquer à toutes les parties de la journée de tous les jours de votre semaine d'activité.

Par exemple, si votre magasin est ouvert tous les jours de la semaine et que chaque jour est divisé en six parties. Votre modification sera alors appliquée à l'ensemble des 42 parties du jour de votre semaine d'activité (7 jours x 6 parties du jour).

Toutes les Parties du Jour pour ce Jour: Cette option vous permet de modifier les objectifs de rapidité pour une partie du jour et de les appliquer à toutes les parties de ce jour uniquement.

Par exemple, supposons que la journée de votre magasin soit divisée en six parties (comme sur les figures 4.5 et 4.6). Ensuite, vous modifiez votre objectif total de voie D à 05:30 pour la partie du jour 1 en cours (dans la Schéma 4.6). Toutes les parties du jour pour ce jour seulement (c'est-à-dire le mardi dans cet exemple) verront leur objectif total de voie D modifié à 05:30 ; les autres jours ne seront pas affectés.

Objectifs du nombre de voitures

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

DÉTAILS

DATE/HEURE

HEURES

PARTIES DU JOUR/QUARTS DE TRAVAIL

OBJECTIFS DE RAPIDITÉ

OBJECTIF Nbre VOITURES

D

L

M

M

JEU

V

S

Appliquer à tous

*Chaque objectif doit être égal ou inférieur à l'objectif précédent

HEURES	OBJECTIF A	OBJECTIF B	HEURES	OBJECTIF A	OBJECTIF B
00:00	30	20	12:00	30	20
01:00	30	20	13:00	30	20
02:00	30	20	14:00	30	20
03:00	30	20	15:00	30	20
04:00	30	20	16:00	30	20
05:00	30	20	17:00	30	20
06:00	30	20	18:00	30	20

Schéma 4.7

A quoi sert cet écran? Il vous permet de définir des objectifs de comptage de véhicules à l'aide de seuils réglables.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les codes couleurs sont les suivants : Le vert indique qu'un objectif a été dépassé, le jaune qu'un objectif a été atteint ou se trouve dans les limites de l'objectif, tandis que le rouge indique qu'un objectif n'a pas été atteint.

Exemple : Le schéma 4.7 montre les jours de la semaine et les heures de la journée (horloge de 24 heures utilisée, avec seulement un tableau partiel des heures visibles). Le tableau de gauche est destiné au matin (AM), divisé en 12 segments d'une heure; le tableau de droite est destiné à l'après-midi (PM), également divisé en 12 segments d'une heure. Les deux tableaux indiquent B comme objectif initial (valeur inférieure), A étant l'objectif préféré (valeur supérieure indiquant une valeur commerciale supérieure). Les valeurs du nombre de voitures sur votre tableau de bord sont en rouge jusqu'à ce que l'objectif B soit atteint. Puis, une fois l'objectif B atteint et dépassé, elles deviennent jaunes indiquant que vous avez atteint votre objectif. Les valeurs entre les objectifs A et B restent jaunes, puis si l'objectif A est atteint ou dépassé, la valeur devient verte, indiquant que vous avez maintenant dépassé votre objectif préféré.

Dans cet exemple, le jour actuel de la semaine est le lundi. L'heure commençant à 00h00 (première entrée dans le tableau) a un objectif souhaité de 30 véhicules pour A et de 20 pour B. Donc, si le nombre est inférieur à 20 véhicules pour cette heure, la valeur affichée est rouge, 20 à 29 véhicules donnent une valeur jaune, tandis que 30 véhicules ou plus donnent une valeur verte. Voir l'exemple du « Nombre de voitures » (Schéma 3.8) dans la « Sections de données - Exemple 2 » à la page 23.

Conditions : Objectif minimum de comptage de véhicules = un. Jusqu'à deux objectifs peuvent être fixés pour chaque heure. Contrairement aux objectifs de vitesse, ils ne s'appliquent pas aux points de détection individuels. L'Objectif A doit être supérieur ou égal à l'Objectif B. Si une valeur inférieure à celle de l'Objectif B est appliquée à l'Objectif A, la valeur de l'Objectif B doit être ramenée à la même valeur de l'Objectif A. L'Objectif B doit alors être réajusté pour créer une plage valide.



CONSEIL : Pour appliquer les mêmes modifications à ce champ pour tous les jours actifs de la semaine, cliquez sur le bouton Appliquer à tous.

Alertes sonores du NEXEO | HDX

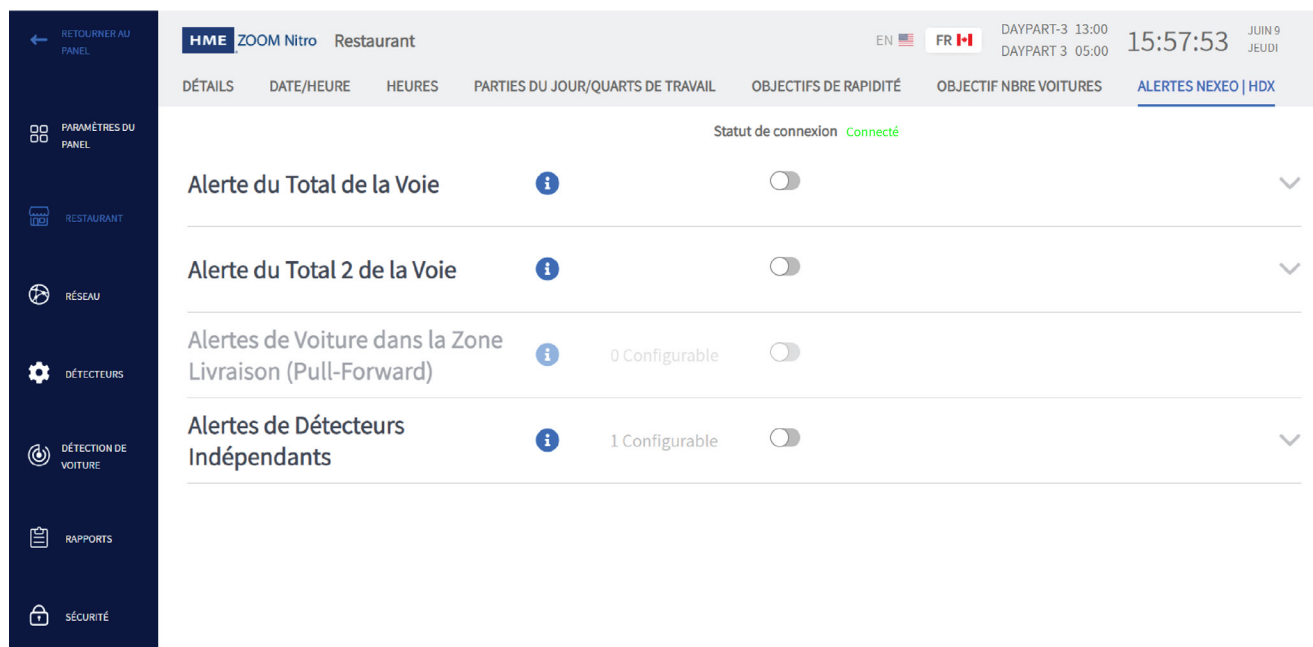


Schéma 4.8

REMARQUE : Comme ces alertes sonores sont utilisées sur deux systèmes, elles doivent aussi être activées sur la station de base NEXEO | HDX pour être opérationnelles. Lorsque la connexion est réussie, l'état de la connexion en haut de l'écran indique « Connecté ». Dans le cas contraire, contactez le service technique de HME au 1 800 848-4468 pour obtenir de l'aide.

A quoi sert cet écran ? Si votre établissement utilise également une plateforme de communication d'équipe NEXEO | HDX™, cette option vous permet de définir des alertes sonores pour les membres de l'équipe qui utilisent des casques NEXEO | HDX.

Pourquoi est-ce nécessaire ? Ces alertes informent les membres de l'équipe qu'un paramètre ou un objectif limite est atteint. Cela leur permet aussi de réagir rapidement pour résoudre un problème si nécessaire.

Alerte de durée totale sur la voie : Activez cette option et choisissez un objectif dans la liste déroulante pour recevoir une alerte sonore lorsqu'une voiture a dépassé l'objectif sélectionné.

Alertes de la zone Dégagement : Activez cette option et sélectionnez un emplacement dans la liste déroulante pour recevoir une alerte sonore lorsqu'un dégagement est détecté. Voir également l'alerte de jeu ci-dessous.

Alertes de détecteurs indépendants : Activez cette option et sélectionnez un emplacement dans la liste déroulante pour recevoir une alerte sonore lorsqu'une voiture est détectée par un détecteur indépendant.

Alerte de jeu : Cette liste déroulante fournit des options pour le moment où l'alerte se fait entendre, sur-le-champ ou seulement lorsque le seuil de l'objectif est dépassé (invitant à sélectionner un objectif), ou les deux événements.

Alertes de détection vidéo de départ : Activez cette option pour recevoir une alerte sonore lorsqu'une voiture sort de la zone de danger.

Alertes de détection vidéo des zones de danger : Activez cette option pour recevoir une alerte sonore lorsque le nombre de voitures dans la zone de danger atteint le nombre maximum prédéfini. La liste déroulante Lire l'alerte fournit un choix d'options de temps pour la lecture de l'alerte.

Chapitre 5 – Réseau



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.


Réseau local

Schéma 5.1

À quoi sert cet écran? C'est ici que vous configurerez votre système lors de la connexion à votre réseau local. Votre installateur configure généralement cet écran lors de l'installation et de la configuration initiales.

Pourquoi est-ce nécessaire? Si vous souhaitez accéder à votre système et le contrôler à partir d'un ordinateur de back-office, vous devez d'abord connecter votre système au même réseau local utilisé par votre ordinateur. Cela permettra à votre ordinateur de back-office de se connecter et de communiquer avec votre système ZOOM Nitro. Vous avez le choix entre une configuration IP automatique ou manuelle.

Réseau de l'unité de commande:

DHCP  **ACTIVÉ** : Le protocole DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol) permet à un administrateur de réseau de superviser et de distribuer des adresses IP à partir d'un point central. Lorsque le commutateur DHCP est activé, le système remplit automatiquement les champs obligatoires.

ADRESSE IP : Adresse du protocole Internet. Une adresse informatique unique que certains dispositifs électroniques (tels que les ordinateurs ou routeurs) utilisent pour s'identifier et communiquer entre eux sur un réseau informatique.

MASQUE DE SOUS-RÉSEAU : Sépare le réseau en une série de sous-groupes ou de sous-réseaux, pour accélérer la livraison des données par les routeurs.

PASSERELLE : Un dispositif (généralement un routeur) qui connecte un ou plusieurs ordinateurs sur un réseau à d'autres réseaux.


SERVEUR DNS : Le serveur de noms de domaine est un répertoire de noms de domaine avec des adresses de protocole Internet (IP) traduites.

PORT DE SERVEUR WEB : Le port réseau utilisé par ZOOM Nitro pour se connecter au TSP sur le réseau.

ADDRESSE MAC : Il s'agit de l'identifiant unique du ZOOM Nitro CU (unité de contrôle) lorsqu'il est connecté à un réseau.

Paramètres du Protocole d'Heure Réseau (NTP)

NTP est un protocole utilisé pour synchroniser les horloges informatiques à travers une multitude de systèmes. Il prend en charge la synchronisation sur les réseaux locaux et Internet.

NTP  activé : Ce commutateur active/désactive les paramètres NTP. Lorsqu'il est activé, quatre champs de serveurs horaires sont visibles avec au moins un champ rempli.

SERVEUR HORAIRE : Il s'agit de l'ordinateur serveur utilisé pour synchroniser le temps.

REMARQUE : Les minuteries doivent rester synchronisées les unes avec les autres afin que les rapports provenant de plusieurs emplacements puissent être facilement corrélés.

Lorsque NTP est activé, le système n'autorise pas l'utilisateur à modifier la date/heure.

Conditions : Les paramètres DHCP et NTP sont activés par défaut. La désactivation du DHCP nécessite une saisie manuelle pour remplir les champs associés. Les paramètres NTP permettent jusqu'à quatre serveurs.

HME CLOUD (NUAGE HME)

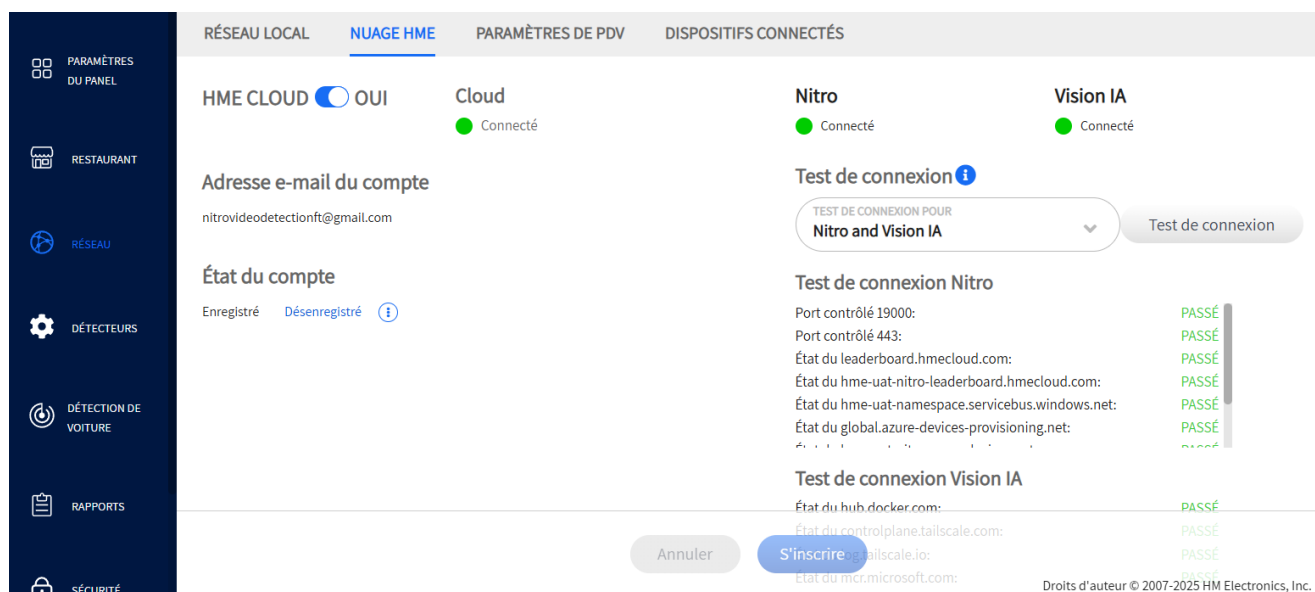


Schéma 5.2

À quoi sert cet écran? Il est utilisé pour connecter votre système au HME CLOUD. Votre installateur configure généralement cet écran lors de l'installation et de la configuration initiales.

Pourquoi est-ce nécessaire? Avoir une connexion cloud est utile pour envoyer des rapports de diagnostic, résoudre des problèmes de connexion et recevoir une assistance supplémentaire comme des mises à niveau logicielles. De plus, vos enregistrements et votre historique de données sont sauvegardés et stockés sur le HME CLOUD.

Exemple : Le schéma 5.2 montre que vous avez activé la fonction HME CLOUD en la mettant sur « ON ». L'état de la connexion Nitro indique que vous êtes connecté au cloud. La clé d'enregistrement est un identifiant unique attribué à votre établissement. Tous les produits HME installés dans votre établissement utiliseront cette clé d'enregistrement. L'adresse électronique du compte est saisie lors de l'inscription. Pour modifier cette adresse courriel, vous devez d'abord vous désinscrire en utilisant le bouton Unregister (Se désinscrire). Une adresse courriel n'a besoin d'être saisie que si vous avez un compte configuré. Si ce n'est pas le cas, laissez le champ vide et cliquez sur « Save (Enregistrer) » pour finaliser.

Les champs Connection Status (État de la connexion) en haut de l'écran indiquent ce qui est connecté ou déconnecté (en vert ou en rouge, selon le cas). L'établissement ZOOM Nitro de la figure 5.2 est connecté au cloud, mais Nitro Vision AI est également installé, de sorte qu'un Connection Status (État de connexion) vert s'affiche pour les trois. La liste déroulante « Test Connection (Test de connexion) » vous permet de sélectionner les systèmes sur lesquels vous souhaitez effectuer un test de connexion. Ce test de connexion peut révéler des problèmes potentiels, s'il y en a. Même si vous ne disposez pas d'un système tel que Vision AI, ce test peut être réalisé et constitue un test utile si vous souhaitez installer Vision AI. Le schéma 5.2 montre un exemple des connexions qui sont vérifiées lors de ce test de connexion. Dans cet exemple, Nitro et Vision AI ont été testés, et tous les tests de connexion affichés sous le champ « Test Connection (Test de connexion) » ont été réussis, ce qui signifie que les deux connexions du système sont bonnes.

Conditions : Bien que vous n'ayez pas besoin d'un compte enregistré pour faire fonctionner votre système, HME le recommande. Un compte enregistré donne accès à une gamme d'options et de support supplémentaires.

Vous pouvez enregistrer les informations de votre compte/adresse courriel ici à des fins de référence :

Paramètres de PDV

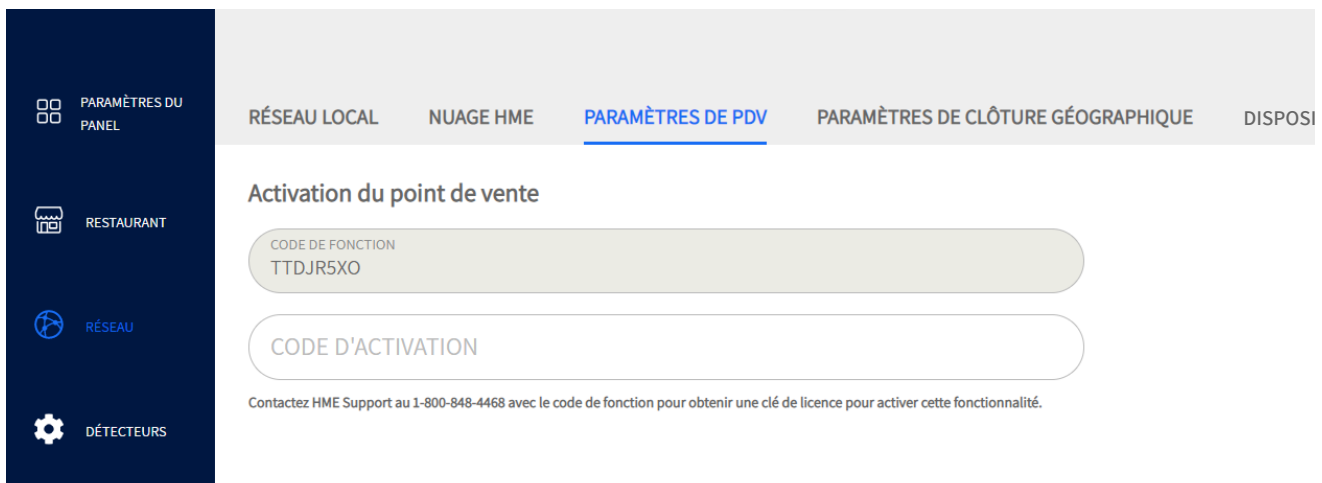


Schéma 5.3

À quoi sert cet écran? Il vous permet d'intégrer votre minuterie Nitro ZOOM à un système POS.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les commandes prises au point de commande peuvent être associées à la voiture au point de commande et suivies dans la voie. Le personnel peut choisir d'afficher ces informations sur le Tableau de bord.

Exemple : Un CODE D'ACTIVATION est requis pour activer cette fonctionnalité. Appelez le numéro de support technique sur cet écran et fournissez-lui le CODE DE FONCTIONNALITÉ affiché pour recevoir votre code d'activation. Entrez ce code d'activation et cliquez sur le bouton Activer. Un écran comme celui du schéma 5.4 apparaît.

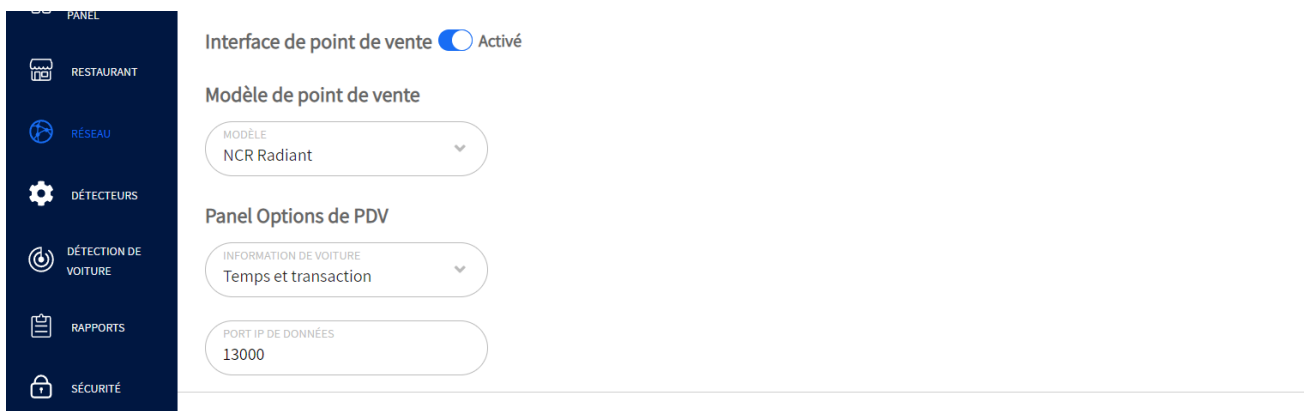


Fig. 5.4

Une fois l'activation de point de service terminée, les paramètres de point de service doivent être configurés.

L'interface des points de service active ou désactive l'utilisation du mode Point de service :

- **Désactivé :** Aucune option de Point de service n'est disponible.
- **Activé :** Les options de Point de service peuvent être configurées et les données de Point de service peuvent être affichées sur le tableau de bord et dans les rapports des données brutes des véhicules.

Le Port IP des données est un port configurable sur lequel ZOOM Nitro effectue l'écoute des données de point de service – ce port est défini par le système de point de service et ZOOM Nitro ne recevra que les données de

point de service envoyées au port en question.

Conditions : L'intégration de point de service fonctionne uniquement avec les configurations à voie unique et à voie Y.

Il s'agit d'une fonctionnalité optionnelle qui doit être achetée. Vous devez utiliser le code de fonctionnalité sous Activation du point de service, appeler le Soutien technique de HME et entrer le code d'activation fourni pour activer cette fonctionnalité.

Seuls les systèmes de point de service disponibles dans la liste déroulante du modèle de point de service peuvent être intégrés à ce système ZOOM Nitro.

Une confusion peut survenir dans le cas d'extractions :

- Dans le cas d'une extraction, avant qu'une commande ne soit soumise, le numéro de commande est déplacé vers le véhicule suivant détecté dans la file d'attente. Tous les véhicules restants sont séquencés avec des numéros de commande respectifs.
- Dans le cas d'une extraction non détectée où le preneur d'ordre annule la commande, alors le minuteur doit recevoir un événement « commande annulée » du système de point de service et séquencer les véhicules après avoir supprimé le numéro de commande et le véhicule qui lui est associé.

Paramètres de clôture géographique (non disponibles pour tous les restaurants)

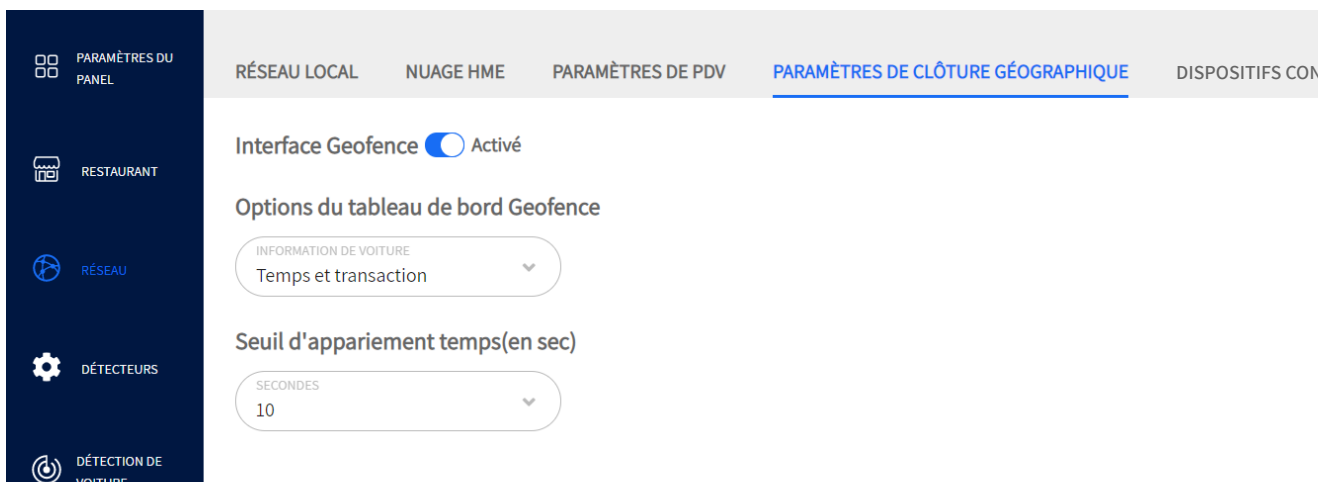


Schéma 5.5

REMARQUE : Les paramètres de clôture géographique sont une fonctionnalité facultative. S'il ne s'affiche pas sur votre écran, il n'est pas disponible pour votre boutique. Un magasin doit disposer d'un service de commande intégré à l'application avec intelligence de localisation pour utiliser cette fonctionnalité. Contactez HME si vous souhaitez en savoir plus sur cette fonctionnalité.

À quoi sert cet écran? Si votre restaurant utilise une Geofence pour les commandes à distance ou mobiles, vous pouvez configurer les options ici.

Pourquoi est-ce nécessaire? Une fois qu'une Geofence est activée, vous pouvez choisir les options de Geofence qui sont affichées sur le Tableau de bord. Les seuils de jumelage peuvent également être ajustés ici pour compenser les variables de latence uniques à chaque restaurant.

Interface Geofence : Désactivée/activée : Activer pour activer cette fonction.

Options du tableau de bord Geofence : Celles-ci apparaissent dans une étiquette de dialogue à côté du véhicule associé affiché sur le Tableau de bord. Une étiquette de Geofence comporte une bordure bleue fluo autour de l'étiquette (voir l'image à droite) pour la distinguer d'une étiquette standard qui n'a pas cette bordure.

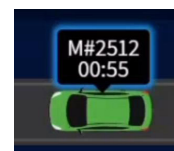


Schéma 5.6

Durée : C'est le temps déclenché par l'arrivée du véhicule au point de détection. Il est affiché à côté du véhicule animé sur le Tableau de bord.

Transaction : Il s'agit du numéro de transaction associé à la commande du client. Il est affiché à côté du véhicule animé sur le Tableau de bord.

Heure et transaction : Il s'agit d'une combinaison d'heure et de transaction affichée à côté du véhicule animé sur le Tableau de bord.

Seuil d'appariement d'arrivée de la pré-Geofence (en secondes) : Il y a une période de latence nécessaire lors de l'utilisation d'une géofence. En raison des vitesses de communication variables entre les dispositifs et les réseaux, un message de géofence peut être envoyé au dispositif avant l'arrivée du véhicule dans le périmètre de la géofence. Ce message sera mis en file d'attente pendant 1 à 15 secondes (selon le paramètre) jusqu'à ce que le visiteur arrive dans le périmètre de la géofence pour s'assurer que le message est associé au bon visiteur.


Seuil d'appariement d'arrivée de la post-Geofence (en secondes) : En raison des vitesses de communication variables entre les dispositifs, un message de géofence peut être envoyé au dispositif après l'arrivée


et le départ du véhicule du périmètre de géofence. Cela permettra à la transaction d'être jumelée avec le visiteur 1 à 15 secondes (selon le réglage) après que le véhicule ait quitté le périmètre de géofence.


Conditions : Le temps de seuil d'appariement peut durer d'une à quinze secondes.


Les PARAMÈTRES GEOFENCE sont une fonctionnalité facultative. Si elle ne s'affiche pas sur votre écran, elle n'est pas disponible pour votre restaurant. **Votre restaurant doit disposer d'un service de commande intégré avec des informations de localisation pour utiliser cette fonctionnalité.** Contactez HME si vous souhaitez en savoir plus sur cette fonctionnalité.

Dispositifs Connectés

PARAMÈTRES DU
PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

RÉSEAU LOCAL

NUAGE HME

PARAMÈTRES DE PDV

DISPOSITIFS CONNECTÉS

Dispositifs connectés

NOM D'HÔTE	ADRESSE MAC	ADRESSE IPV4
CLD-CR14-PANO.HME.COM	00:e0:db:46:7	10.5.8
	00:a3:d1:44:9	10.5.8
CLD-CR13-PANO.HME.COM	00:e0:db:46:6	10.5.8
Pano-tgtesting.HME.COM	00:e0:db:46:7	10.5.8

Schéma 5.7

À quoi sert cet écran? Cet écran affiche tous les appareils connectés au système ZOOM Nitro qui peuvent maintenant inclure des technologies plus récentes comme l'EVD. Tous les renseignements pertinents provenant de composants tels que le VPU et la caméra peuvent être visualisés ici en un seul endroit.

Chapitre 6 - Détecteurs



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.

6

Caméra



Schéma 6.1

À quoi sert cet écran ? Le système prend en charge deux types de détecteurs, TSP et caméra (Vision AI). TSP est la technologie standard et la plus couramment utilisée. «Le TSP est la technologie standard la plus couramment utilisée. La détection des véhicules à l'aide de caméras est une technologie plus récente qui permet d'identifier et de suivre les véhicules dans un environnement de drive-in ou dans des zones de ramassage désignées (espaces mobiles ou espaces de stationnement avancé).

Un magasin doit remplir un certain nombre de conditions préalables pour pouvoir installer Vision AI. Les magasins disposant d'un **drive-in à voie unique** ou à **voie en Y** sont actuellement pris en charge. Les espaces mobiles et les espaces avancés sont également pris en charge (cependant, les **fenêtres avancées** ne sont pas encore prises en charge par cette technologie). Si votre configuration de voie utilise une double voie ou une voie en tandem, Vision AI peut toujours être utilisé pour les espaces mobiles et les espaces avancés. Les configurations de voie utilisant une voie mobile extérieure ou intérieure sont traitées comme une voie en Y.»

Veuillez contacter HME si vous souhaitez en savoir plus sur Vision AI ou pour vous renseigner sur son installation dans votre magasin. Des informations supplémentaires sur Vision AI peuvent également être trouvées en ligne sous ZOOM Nitro (cliquez sur le lien ou numérisez le code QR au dos de la couverture). Lorsque l'unité de traitement Nitro Vision AI est activée, l'écran s'affiche comme indiqué à la figure 6.2. Les fonctionnalités sur cet écran sont configurées par l'installateur, et l'emplacement de votre caméra est soit configuré comme un service au volant, une zone de ramassage (pour les espaces mobiles ou à sens unique), pile étendue (Extended Stack), ou pour une combinaison des deux si vous utilisez plus d'une caméra.

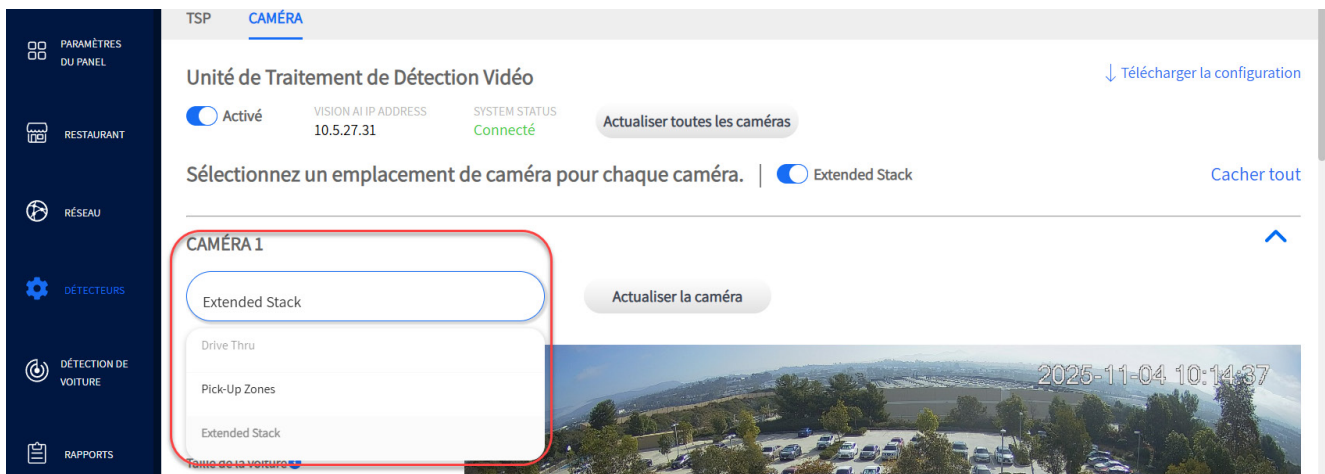


Schéma 6.2

Service à l'auto

La figure 6.3 montre une installation de service au volant activée qui permet de détecter et d'afficher sur le tableau de bord les voitures se trouvant dans le pré-menu (zone orange au premier plan) et dans la file d'attente de pré-menus (zone rouge). Les caméras de voies de service au volant doivent également être affectées au processeur approprié sous **PARAMÈTRES DE DÉTECTION DE VOITURES > DÉTECTEURS DE VOIES**.



Schéma 6.3

La figure 6.4 montre une installation Y de service au volant activée qui permet de détecter et d'afficher sur le tableau de bord les voitures se trouvant dans les deux pré-menus (zone orange au premier plan) et dans la file d'attente de pré-menus (zone rouge). Les caméras de voies de service au volant doivent également être affectées au processeur approprié sous **PARAMÈTRES DE DÉTECTION DE VOITURES > DÉTECTEURS DE VOIES**.

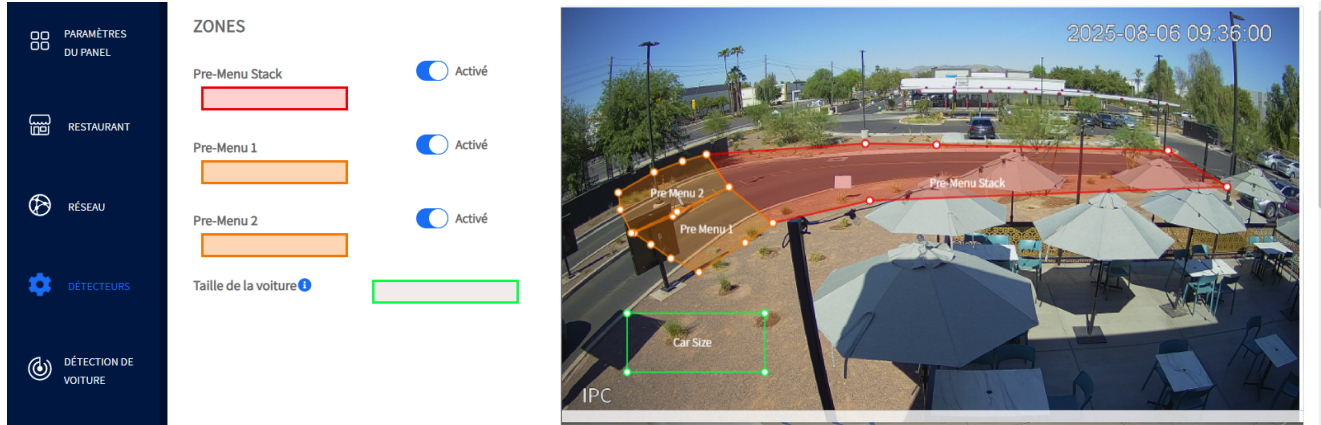


Schéma 6.4

Extended Stack (File d'attente allongée)

La figure 6.5 montre la liste déroulante **CAMERA 1** lorsque la fonctionnalité Extended Stack (File d'attente allongée) est activée (l'option Extended Stack (File d'attente allongée) n'apparaît pas dans la liste déroulante si la fonctionnalité est désactivée). Bien que la fonction Extended Stack (File d'attente allongée) nécessite une caméra dédiée, elle doit être utilisée conjointement avec une autre caméra Drive-Thru (service à l'auto) (c'est-à-dire qu'elle ne fonctionne pas de manière indépendante). Extended Stack (File d'attente allongée) permet à un établissement de voir davantage de véhicules au-delà du Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu), offrant ainsi une gamme étendue de données. Ces données sont associées aux données de Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) et traitées comme telles (et non comme une donnée distincte sur le tableau de bord).

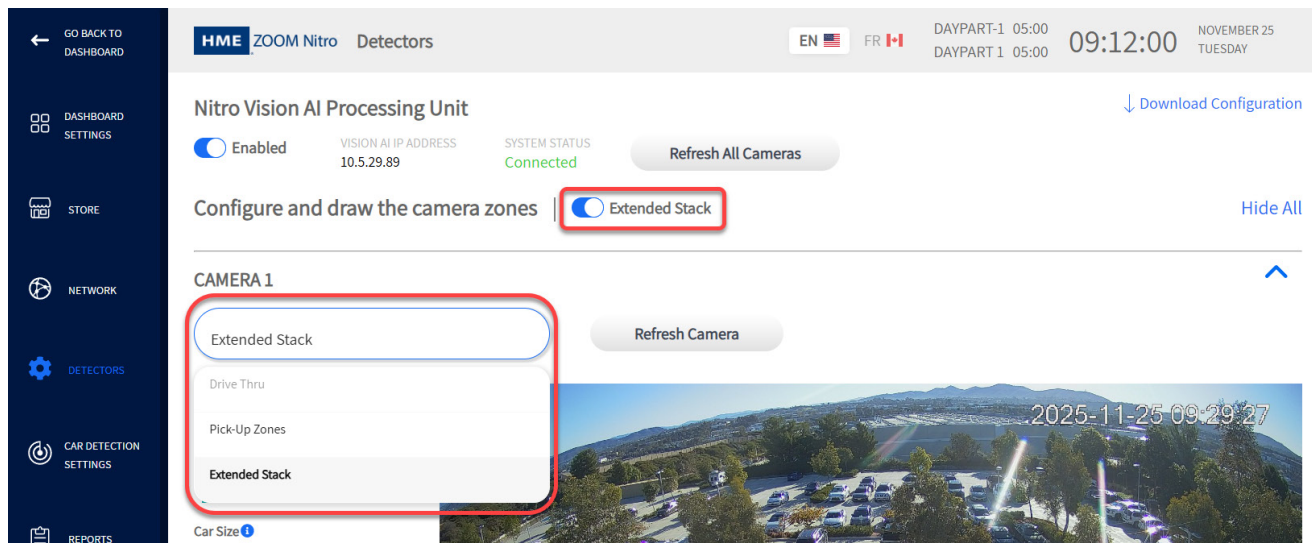


Schéma. 6.5

La figure 6.6 montre un exemple de file d'attente allongée avec un véhicule qui y entre (par la droite). La caméra et les zones (non visibles) du Drive-thru Pre-Menu/Pre-Menu Stack (Pré-menu du service à l'auto/File d'attente avant le menu) se trouvent à gauche de cette zone, de sorte que le véhicule qui entre passe par le système Extended Stack (File d'attente allongée), puis par le Pré-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) avant d'atteindre Pre-Menu (Pré-menu).

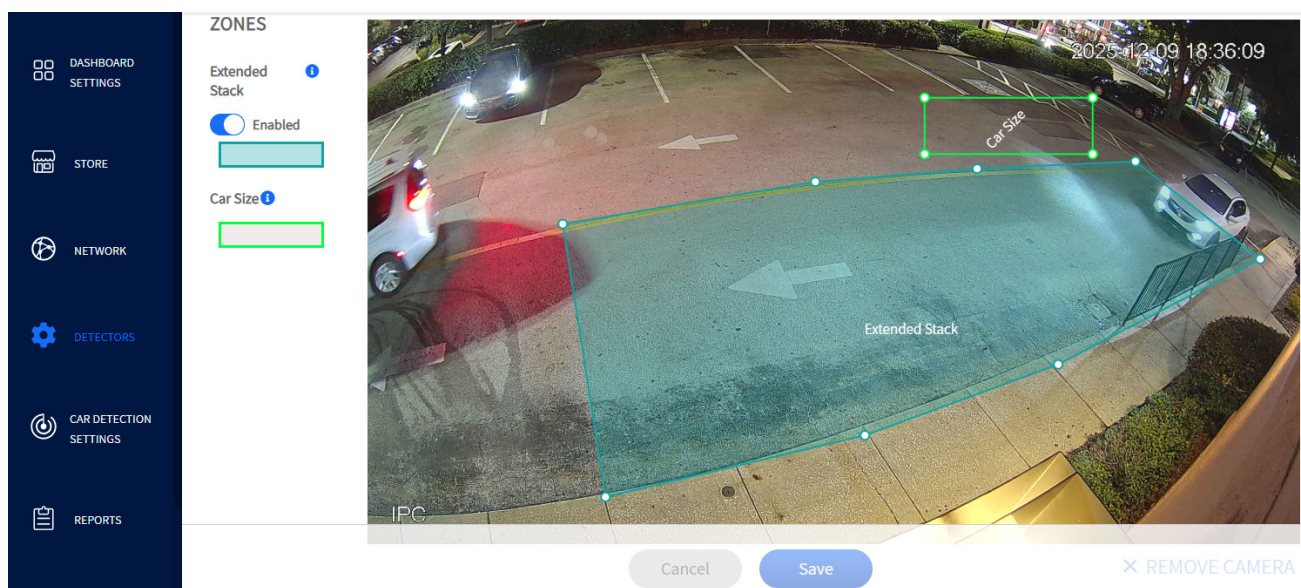


Schéma 6.6

Zones de collecte et espaces de stationnement avant

La figure 6.7 montre trois espaces mobiles activés (zones violettes), qui permettent de détecter les voitures se trouvant dans ces espaces et de les afficher sur le tableau de bord. Les caméras spatiales mobiles doivent également être affectées au processeur approprié sous **PARAMÈTRES DE DÉTECTION DE VOITURES > DÉTECTEURS DE VOIES**. Une seule caméra peut surveiller jusqu'à quatre espaces mobiles. Le système prend en charge un maximum de huit espaces mobiles si deux caméras sont utilisées.

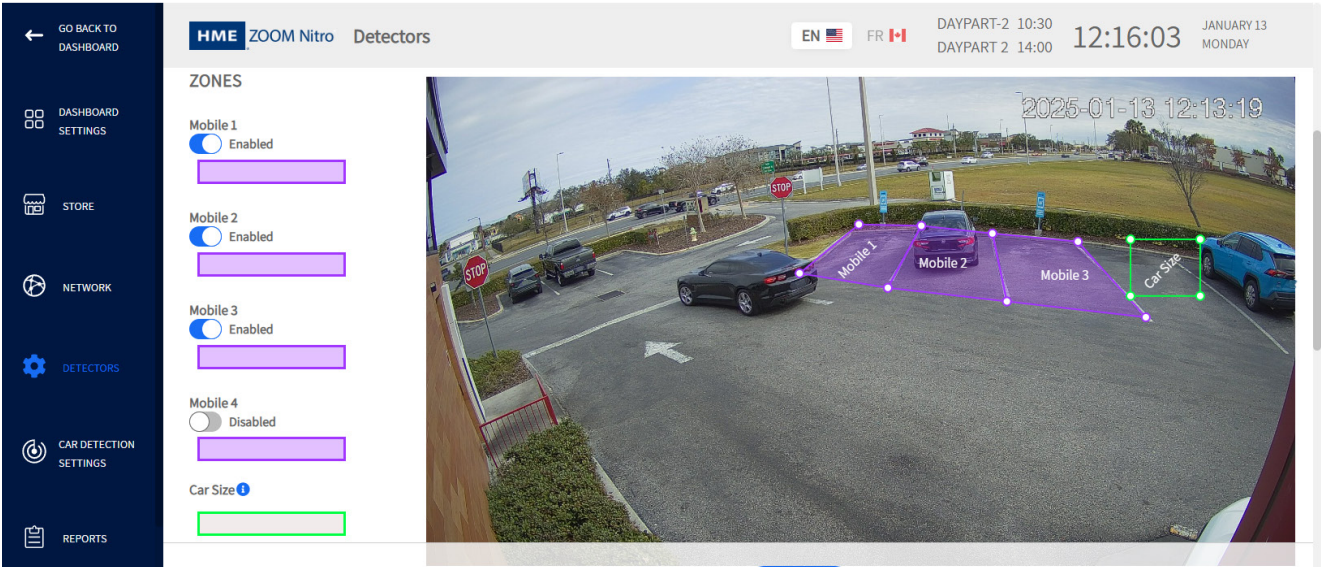


Schéma 6.7

La figure 6.8 montre trois espaces à sens unique (zones bleues), qui permettent de détecter les voitures se trouvant dans ces espaces et de les afficher sur le tableau de bord. Les caméras de voies à sens unique doivent également être affectées au processeur approprié sous **PARAMÈTRES DE DÉTECTION DE VOITURES > DÉTECTEURS DE VOIES**. Le système prend en charge un maximum de deux espaces à sens unique.

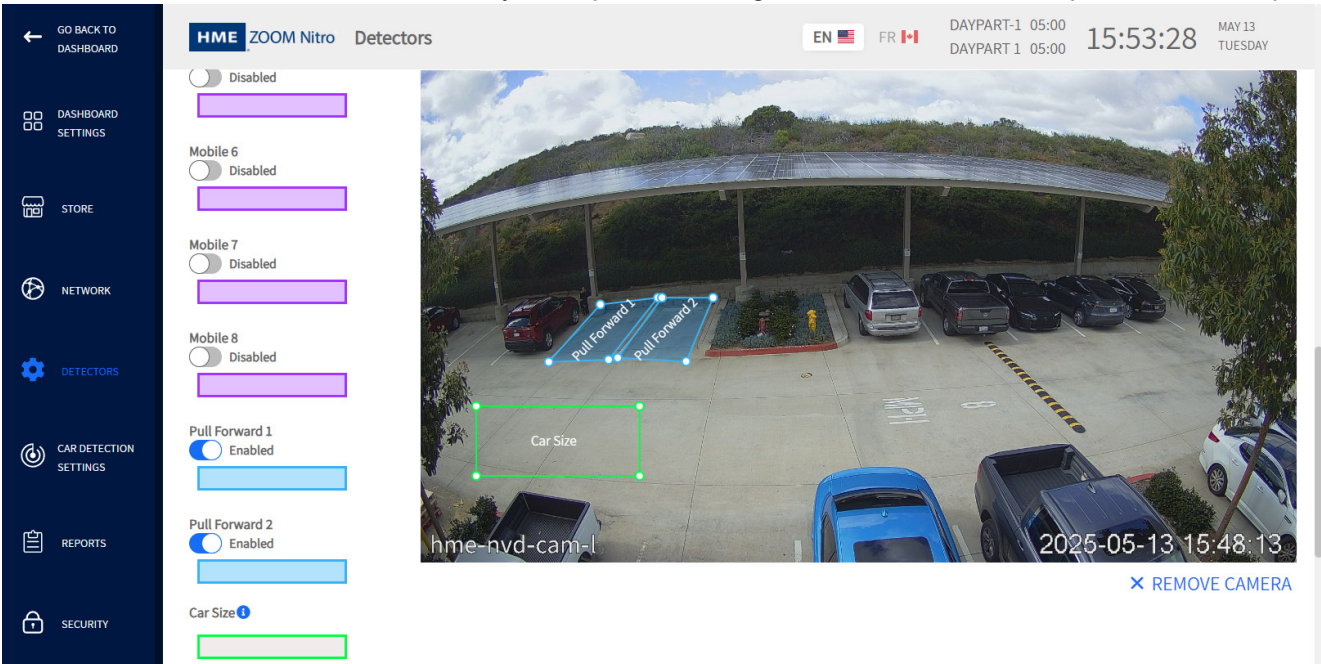


Schéma 6.8

TSP50

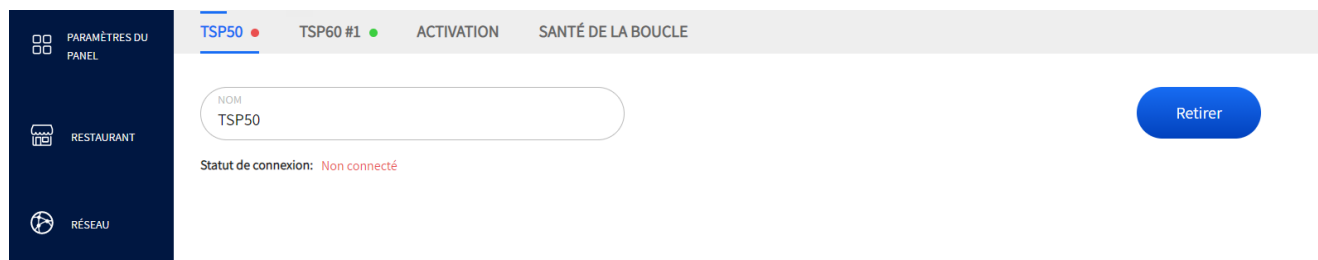


Schéma 6.9

6

À quoi sert cet écran? Le système peut prendre en charge plus d'un PST, même des modèles différents. Cet écran vous permet de vérifier le statut de votre TSP si le modèle TSP50 est utilisé.

Pourquoi est-ce nécessaire? Vous pouvez vérifier l'état de la connexion et renommer votre TSP ici. Les options sont limitées lorsqu'on utilise un TSP50 avec ce système ; par exemple, la fonction SANTÉ DE LA BOUCLE qui se trouve dans Réglages TSP (et qui est traitée dans ce chapitre) n'est disponible que pour le TSP60.

Remarque : Le système ZOOM Nitro est capable de supporter plusieurs TSP (un maximum de huit TSP60). Il peut aussi supporter deux modèles simultanément (un TSP50 avec un maximum de sept TSP60). Chaque TSP supplémentaire apparaît en haut de l'écran.

Le modèle de TSP utilisé par votre restaurant détermine le TSP qui s'affiche en haut de l'écran. Dans la schéma 6.9, deux modèles de TSP sont utilisés, donc les deux TSP50 et TSP60 n°1 sont affichés. Si, par exemple, vous deviez ajouter un autre TSP60 à votre système, il serait également affiché ici.

Dans le champ NOM, vous pouvez donner à votre TSP un nom plus descriptif, ce qui est utile si vous avez plus d'un TSP connecté.

L'indicateur vert ● à côté de l'onglet TSP50 dans la schéma 6.9 indique que ce TSP50 est physiquement connecté. Si le TSP est physiquement déconnecté, cet indicateur devient rouge, et un message vous en informe.

Lorsqu'un TSP est physiquement déconnecté, il est toujours visible à l'écran, car il n'a pas encore été retiré du système. Utilisez le bouton "Retirer" pour y parvenir. Ce bouton ne devient actif que lorsqu'un TSP est déconnecté (une mesure de sécurité pour éviter les retraits accidentels). Par exemple, dans la schéma 6.9, la TSP50 est connectée, donc le bouton Supprimer est désactivé (indiqué par une couleur bleue délavée). Si la TSP50 est déconnectée, l'indicateur vert devient rouge, et le bouton "Retirer" devient actif. Une fois le bouton cliqué, la TSP50 disparaît du haut de l'écran, laissant seulement la TSP60 n°1 affichée. Si vous reconnectez le TSP, il réapparaîtra avec un indicateur vert à côté de lui.

TSP60

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

TSP50

TSP60 #1

ACTIVATION

SANTÉ DE LA BOUCLE

Statut de connexion: Connecté

Version du firmware: 4b1d6ac

NOM
TSP60 #1

NUMÉRO DE SÉRIE
09454B14

Journalisation avancée
Éteint ☐ Allumé ☐

Réinitialiser

Retirer

Détecteurs de salutations

Grt A

Type de connexion

Salutation audio ☐ Salutation alternative ☐

Grt B

Détecteurs externes

Veh 1

Configuration de la polarité

Négatif ☐ Positif ☐

Veh 2

Veh 3

Veh 4

Détecteur de bord

Veh 5

Mode détecteur externe

Mode diagnostique

Éteint ☐ Allumé ☐

Éteint ☐ Allumé ☐

RÉINSTALLATION AUTOMATIQUE DE PRÉ...
Réinitialiser après 20 minutes

SENSIBILITÉ DE DÉTECTION
Normal

DÉSACTIVER SENSIBILITÉ
Moyen

RETARD DE DÉTECTION
0 Secondes

Veh 6

Veh 7

Veh 8

Activer

Annuler

S'inscrire

Droits d'auteur ©

Schéma 6.10

À quoi sert cet écran? Le système peut prendre en charge plus d'un PST, même des modèles différents. Cet écran vous permet de vérifier le statut de votre TSP si le modèle TSP60 est utilisé.

Pourquoi est-ce nécessaire? Vous pouvez vérifier l'état de la connexion, renommer votre TSP et configurer les détecteurs ici. L'indicateur vert à côté de TSP60 n°1 dans la schéma 6.10 indique qu'il est connecté. Si un problème survient avec votre TSP, vous pouvez le réinitialiser grâce au bouton. Attention ! La réinitialisation du TSP ferme temporairement la voie. Par conséquent, toutes les données d'événements de voie en cours sont perdues s'il y a des véhicules présents dans la voie au moment de l'utilisation du bouton de réinitialisation, mais le TSP recommencera à surveiller les événements de voie dès qu'il aura redémarré.

Remarque : Le système ZOOM Nitro est capable de supporter plusieurs TSP (un maximum de huit TSP60). Il peut aussi supporter les deux modèles simultanément (un TSP50 avec un maximum de sept TSP60). Chaque TSP supplémentaire apparaît en haut de l'écran.

Le modèle de TSP utilisé par votre restaurant détermine le TSP qui s'affiche en haut de l'écran. Dans la schéma 6.10, deux modèles de TSP sont utilisés, donc les deux TSP50 et TSP60 n°1 sont affichés. Si, par exemple, vous deviez ajouter un autre TSP60 à votre système, elle serait également affichée ici.

Dans le champ NOM, vous pouvez donner à votre TSP un nom plus descriptif, ce qui est utile si vous avez plus d'un TSP connecté. Le champ NUMÉRO DE SÉRIE est un identifiant unique pour le TSP, il ne peut pas être modifié. Il correspond à l'étiquette SN du PCBA qui se trouve sur le TSP60 physique (à l'intérieur du couvercle à charnière).

L'indicateur vert ● à côté de l'onglet TSP60 dans la schéma 6.6 indique que ce TSP60 est physiquement connecté. Si le TSP est physiquement déconnecté, cet indicateur devient rouge, et un message vous en informe.

Lorsqu'un TSP est physiquement déconnecté, il est toujours visible à l'écran, car il n'a pas encore été retiré du système. Utilisez le bouton pour y parvenir. Ce bouton ne devient actif que lorsqu'un TSP est déconnecté (une mesure de sécurité pour éviter les retraits accidentels). Par exemple, dans la schéma 6.10, TSP60 n°1 est connecté, donc le bouton Supprimer est désactivé (indiqué par une couleur bleue délavée). Si TSP60 n°1 est déconnecté, l'indicateur vert devient rouge, et le bouton devient actif. Une fois le bouton cliqué, la TSP60 n°1 disparaît du haut de l'écran, laissant seulement le TSP50 affiché. Si vous reconnectez le TSP, il réapparaîtra avec un indicateur vert à côté de lui.

Détecteurs d'accueil :

Le système prend en charge deux accueils.

Type de connecteur - Accueil audio ou autre accueil : Ce commutateur est en corrélation avec le câblage de J8 sur le TSP. Accueil Audio est l'état par défaut pour les signaux d'accueil standard reçus des lignes audio. Activez le commutateur pour sélectionner Autre Accueil si vos entrées sont des entrées numériques provenant d'autres sources.

Détecteurs externes :

Le système prend en charge jusqu'à quatre détecteurs externes.

Configuration de la polarité - Négative ou Positive : La polarité négative du signal est l'état par défaut des entrées HME ; toutefois, le système peut également prendre en charge les signaux à polarité positive utilisés par les entrées non HME. Activez le commutateur pour sélectionner la polarité positive, si nécessaire.

Détecteurs à bord :

Jusqu'à quatre détecteurs à bord sont disponibles. Le Véh 5 est activé par défaut. Pour les véhicules 6 à 8, cliquez sur Activation requise et suivez les instructions pour acheter et activer l'un de ces détecteurs. Utilisez l'écran ACTIVATION pour cela. Lorsqu'un détecteur à bord est activé, le bouton apparaît à côté du numéro du Véh. Cliquez dessus pour activer ce détecteur à bord. Si, pour une raison quelconque, un détecteur à bord activé fonctionne mal, vous pouvez utiliser le même bouton pour le désactiver et choisir un autre détecteur à bord à activer (cela nécessitera également une modification du câblage sur le TSP pour correspondre au nouveau détecteur à bord sélectionné).

Mode détecteur externe : Si vous utilisez un détecteur externe à la place du détecteur à bord, activez ce commutateur (cette action désactive également tous les champs associés au détecteur à bord).

Mode diagnostic : Activez ce commutateur pour tester le détecteur à bord sans qu'un véhicule soit présent au point de détection. La LED associée au détecteur à bord sur le TSP s'allume et s'éteint (en

alternance toutes les 10 secondes). Un message d'avertissement comme celui-ci apparaît en haut du tableau de bord. Vous devez alors désactiver le mode diagnostic pour recommencer à utiliser le détecteur normalement.

RÉINITIALISATION AUTOMATIQUE DE LA PRÉSENCE DU VÉHICULE (Pas de temps d'arrêt, après 20 minutes) : La valeur par défaut est Pas de temps d'arrêt. Au cas où un véhicule est toujours détecté après être parti, vous pouvez choisir de le réinitialiser après un certain temps écoulé. Attention ! Lorsque la réinitialisation automatique se produit, toutes les données actuelles sur les véhicules sont fermées si des véhicules sont présents dans la voie du point de service.

SENSIBILITÉ DE DÉTECTION (Normal, faible) : Règle la sensibilité du détecteur lorsque le véhicule arrive au point de détection. Le réglage par défaut à l'usine c'est Normal. Si elle est réglée sur Faible, une sensibilité de détection plus faible correspond à une détection plus lente au risque que de petites fluctuations provoquent des détections manquées.

SENSIBILITÉ DE DÉTECTION (faible à très élevée) : La sensibilité de déclenchement correspond à la vitesse à laquelle le système signale le départ du véhicule. Le réglage par défaut à l'usine c'est Moyen. Si vous le réglez sur une sensibilité plus élevée, les départs se déclenchent plus facilement.

DÉLAI DE DÉTECTION (0 à 10 secondes) : Ce paramètre définit une période de retard, après laquelle le système reconnaît qu'un véhicule se trouve au point de détection. Il est utilisé pour éliminer les fausses détections. Ce délai est similaire à un autre paramètre de délai et l'impacte s'il est défini pour le même détecteur sous Détecteurs de voie dans Paramètres de détection de voiture (voir « Détecteurs de voie » à la page 38). Par exemple, si 5 secondes sont sélectionnées ici pour le Véh 6 et qu'un délai de 5 secondes est également sélectionné pour le Véh 6 dans les paramètres de détection de voiture, le délai total appliqué sera de 10 secondes.

Activation



Schéma 6.11

À quoi sert cet écran? Il est utilisé pour activer des détecteurs supplémentaires à bord si nécessaire et n'est présent que lorsqu'un TSP60 est connecté (c'est-à-dire que si votre système n'a qu'un TSP50 connecté, cet écran n'existera pas).

Pourquoi est-ce nécessaire? Le TSP60 est conçu avec quatre détecteurs à bord. Le TSP60 est livré avec un détecteur activé par défaut. Vous pouvez acheter des activations supplémentaires si votre restaurant utilise plus d'un détecteur.

Appelez le numéro affiché à l'écran et fournissez à HME le code indiqué dans le champ CODE DE CARACTÉRISTIQUE. HME vous fournira un code d'activation, que vous pourrez saisir dans le champ CODE D'ACTIVATION.

Le nombre d'activations achetées est indiqué dans le champ NOMBRE D'ACTIVATIONS et le bouton apparaît à côté du numéro de Véh sous Détecteurs à bord sur l'écran du TSP60. Après avoir activé un ou plusieurs détecteurs, une autre ligne avec un nouveau CODE DE CARACTÉRISTIQUE apparaît. Ce code sera utilisé pour activer des détecteurs supplémentaires à une date ultérieure, si nécessaire (schéma 6.12).

FEATURE CODE NWN3UK4FJP3MB	ACTIVATION CODE XYSRBZ7X3LMXC	NUMBER OF ACTIVATIONS 3
FEATURE CODE TSX3KTGVJDNGF	ACTIVATION CODE	NUMBER OF ACTIVATIONS

Contact HME Technical Support at 1-800-848-4468 with the Feature Code to obtain an Activation Code to activate this feature.

Fig. 6.12

Remarque : Le système ZOOM Nitro est capable de prendre en charge jusqu'à 64 détecteurs, ce qui nécessite l'achat de TSP supplémentaires, d'un concentrateur USB alimenté et l'activation des détecteurs supplémentaires.

Santé De La Boucle

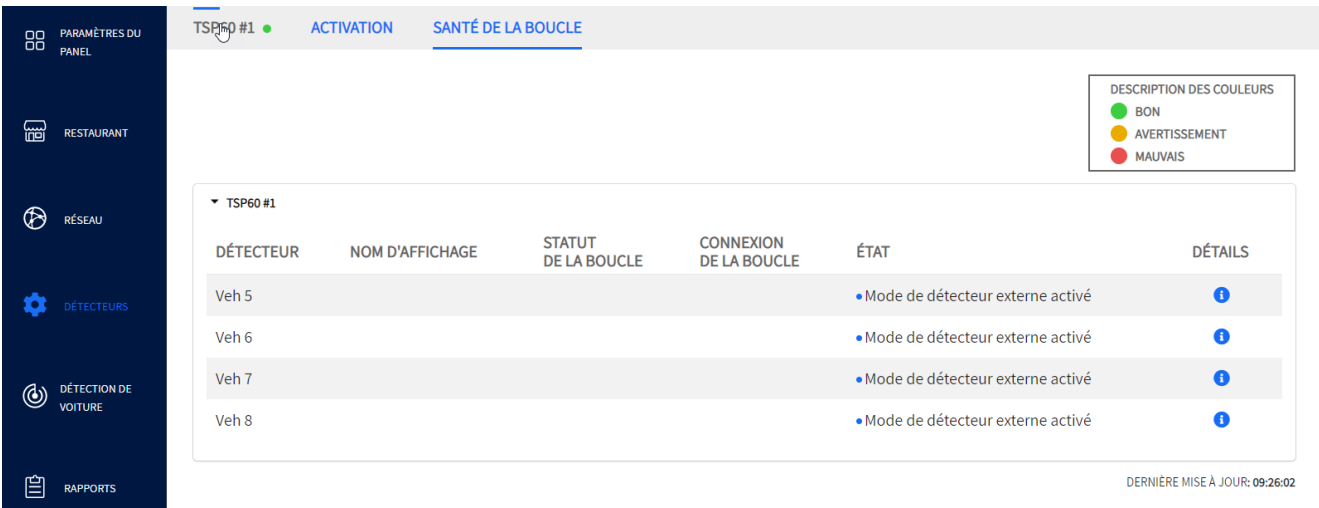


Schéma 6.13

À quoi sert cet écran? Il fournit à votre restaurant un état des performances de vos boucles de détection.

Pourquoi est-ce nécessaire? Il est important de surveiller la santé de vos boucles de détection pour assurer le bon fonctionnement de votre système et éviter les problèmes. Avec l'usure, les boucles finissent par se détériorer. Un changement dans l'état des boucles peut indiquer qu'un entretien est nécessaire. Cela vous permettra d'anticiper une éventuelle défaillance avant qu'elle ne se produise, minimisant ainsi les temps d'arrêt grâce à une maintenance préventive.

Des indicateurs à code couleur sont utilisés pour vous indiquer l'état de santé de votre boucle.

- Un indicateur vert signifie que la boucle est en bon état et fonctionne correctement.
- Un indicateur orange signifie que la boucle est dans un état moyen, mais qu'elle fonctionne correctement. Si cet indicateur était initialement vert, cela peut indiquer que l'état de la boucle commence à se détériorer. Un entretien préventif est recommandé à ce stade. Si l'on laisse la boucle se détériorer davantage, cela peut entraîner une défaillance critique si l'on ne prend pas de mesures préventives pour réparer ou remplacer la boucle.
- Un indicateur rouge signifie que la boucle est en mauvais état et peut ne pas fonctionner correctement ou être complètement défaillante. Une maintenance immédiate est nécessaire pour réparer ou remplacer la boucle.

Déplacez le curseur sur le cercle d'information bleu dans la colonne DÉTAILS pour obtenir des renseignements supplémentaires.

ÉTAT DE LA BOUCLE : Cette fonction vérifie l'inductance de la boucle. L'indicateur résultant va de bon ●, à moyen, ● à mauvais. ●

CONNEXION DE LA BOUCLE : Cette fonction vérifie la connexion physique de la boucle. Elle est soit bonne, ● soit mauvaise. ●

CONDITION: Les informations présentées dans cette colonne fournissent une évaluation de L'ÉTAT DE LA BOUCLE et DE LA CONNEXION DE LA BOUCLE, ainsi que des recommandations éventuelles si nécessaire. Par exemple, voir Véh 5 à la schéma 6.13, une boucle avec deux indicateurs verts signifie que tout fonctionne bien, votre boucle est en bonne santé. Par contre, deux indicateurs rouges est un problème critique qui vous incitera à appeler le soutien technique HME pour une solution corrective.

Chapitre 7 - Détection De Voiture



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.

Détecteurs de voies

7

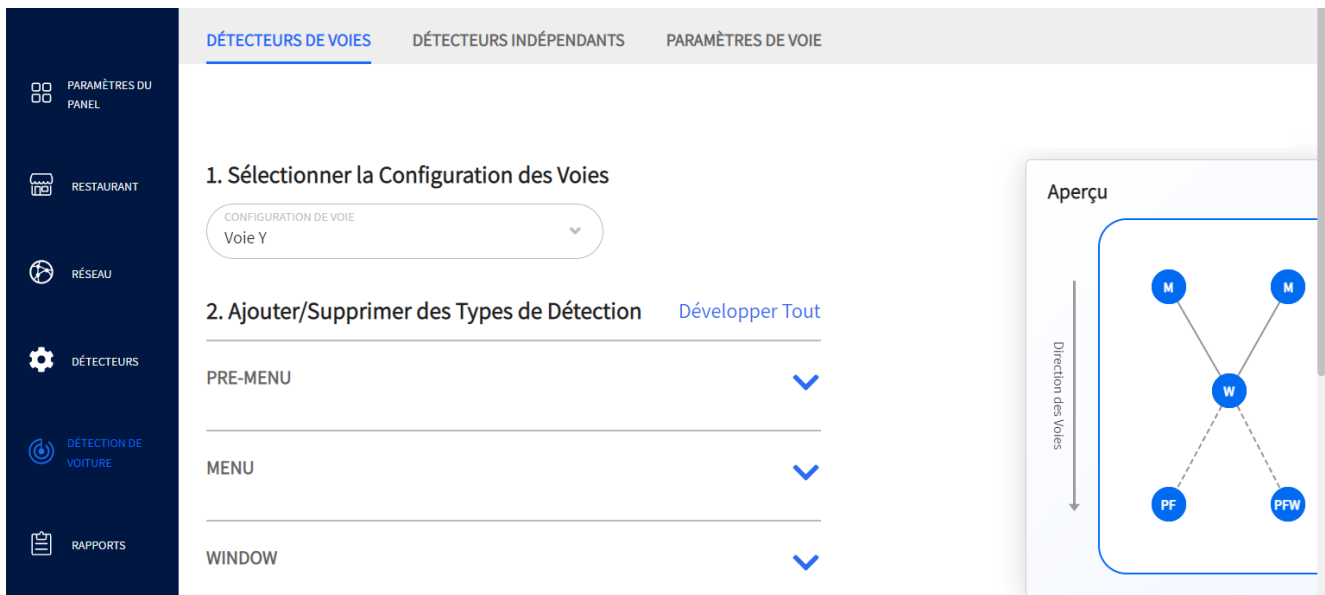


Schéma 7.1

À quoi sert cet écran? Il vous permet de personnaliser votre système en fonction de la configuration unique de votre établissement. Utilisez le 1. **Sélectionnez la configuration de la voie**, 2. **Ajoutez/Supprimez les types de détection**, et 3. **Configurez les options de Mappage des détecteurs** et adaptez-les à l'agencement général de votre établissement.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les données et les événements mesurés sur le tableau de bord sont basés sur les informations saisies ici.

Exemple : Commencez par sélectionner votre type de voie dans la liste déroulante sous **Sélectionner la configuration de la voie**. La schéma 7.1 montre un établissement en Y avec deux menus, une fenêtre et deux détecteurs de marche avant (l'un d'entre eux est une fenêtre de marche avant indiquée par l'acronyme PFW). Pour modifier la configuration de cette voie en Y, vous pouvez ajouter ou supprimer des détecteurs dans la section **Ajouter/Supprimer des types de détection**.

Cette voie en Y a deux menus. Pour modifier ces menus, cliquez sur la flèche descendante à droite de MENU pour les développer (voir la schéma 7.2). Activez le commutateur **Inclure une salutation** et remarquez qu'il apparaît désormais dans les deux tuiles de menu situées sous le commutateur (voir la schéma 7.3). Activez le commutateur **Inclure la convergence** si vos voies en Y utilisent également des détecteurs de fusion.

REMARQUE Prenez une capture d'écran du tableau de bord avant d'apporter des modifications, afin de pouvoir restaurer les paramètres d'origine en cas de perte ou de modification accidentelle de la configuration.

Un redémarrage du CU est nécessaire chaque fois que des paramètres de configuration de voie ou des types de détection sont ajoutés ou supprimés. Les changements de câble CU vers les ports 1 et 2 nécessitent également un redémarrage du CU.

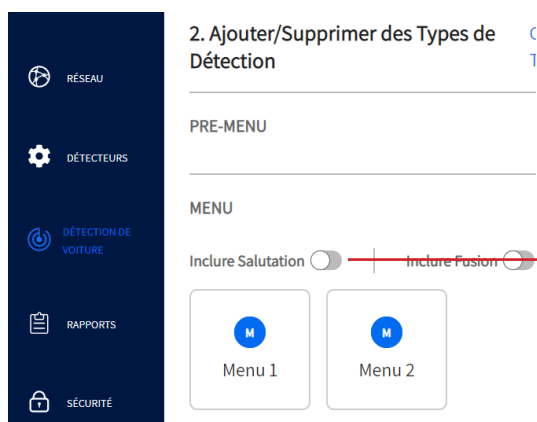


Schéma 7.2

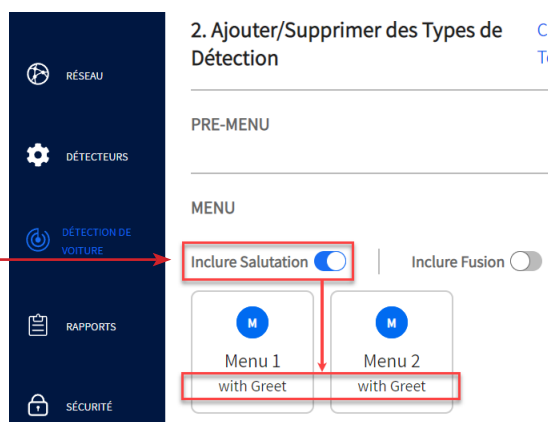


Schéma 7.3

Cette voie en Y a une fenêtre. Pour ajouter une autre fenêtre, cliquez sur la flèche vers le bas à droite de FENÊTRE (WINDOW) pour l'agrandir et cliquez sur **Ajouter** (voir Schéma 7.4). Remarquez qu'une nouvelle fenêtre (Fenêtre 2) apparaît maintenant dans le graphique de **PRÉVISUALISATION** à droite (voir Schéma 7.5). Pour supprimer la fenêtre 2, cliquez sur **X** dans le coin supérieur de la tuile.

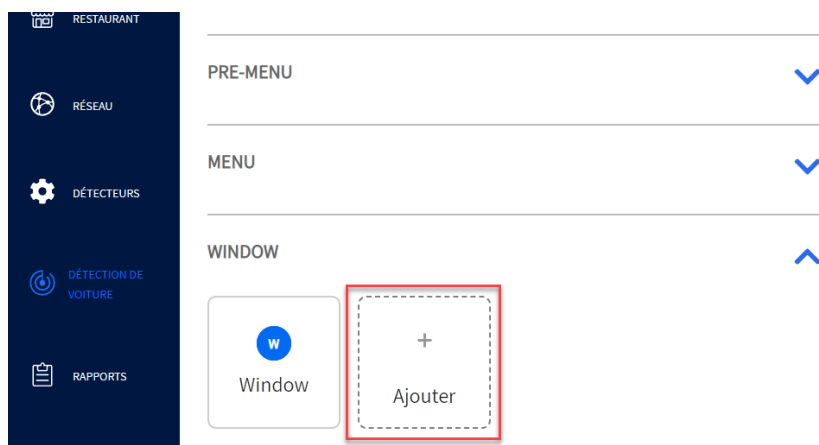


Schéma 7.4

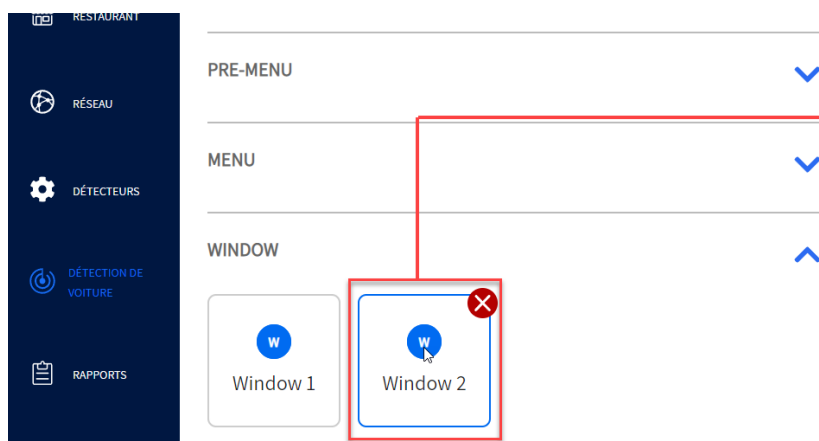
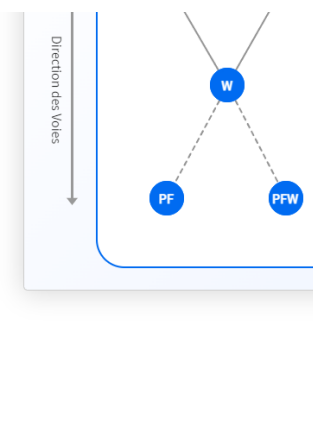
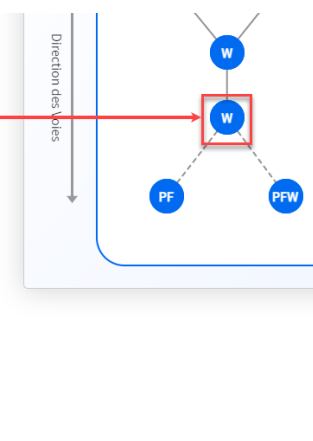


Schéma 7.5



Pour modifier vos détecteurs de marche avant, cliquez sur la flèche vers le bas à droite de TRACTION pour développer. Si votre établissement utilise une fenêtre de marche avant, activez le commutateur **Inclure la fenêtre PF** et remarquez qu'elle est désormais reflétée dans la tuile située en dessous et dans le graphique de **PRÉVISUALISATION** (voir Schéma 7.6). Sur le tableau de bord, cette fenêtre de marche avant est affichée au-dessus de l'extrémité de la voie (voir Schéma 7.7). Pour les configurations à voie unique et à voie en Y, le nombre total de détecteurs de marche avant est limité à trois et un seul d'entre eux peut être utilisé comme fenêtre de marche avant. Les configurations à deux voies peuvent comporter quatre détecteurs de marche avant (deux par voie), mais elles ne prennent pas actuellement en charge la fenêtre de marche avant, puisqu'il n'y en a qu'une seule de disponible.

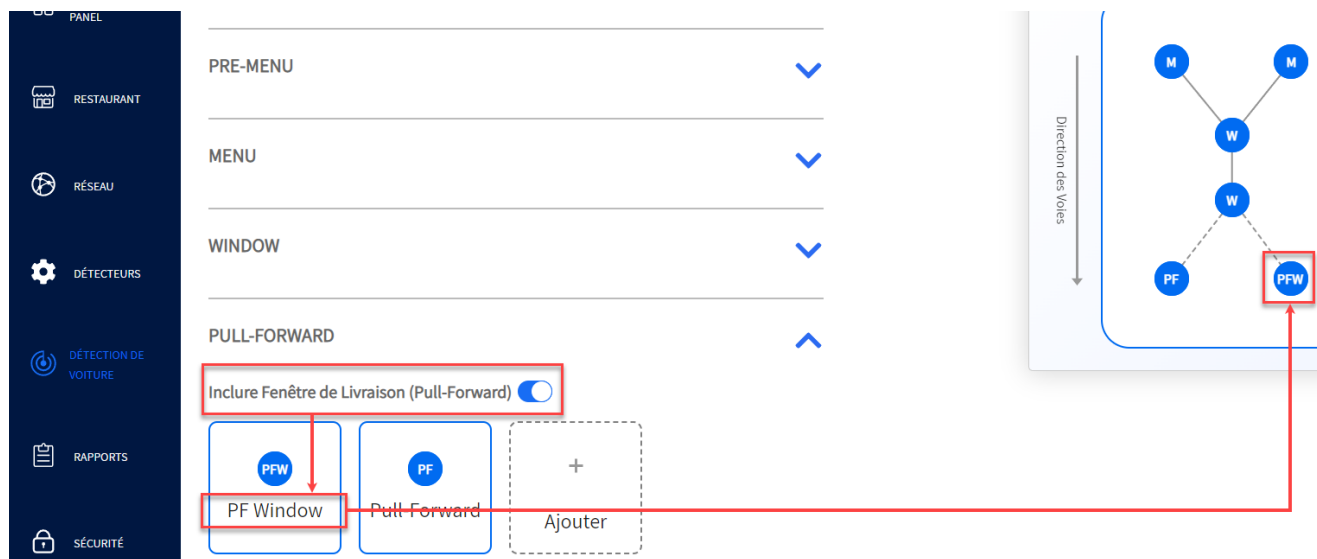


Schéma 7.6



Schéma 7.7

La section **Configurer le Cartographie des Détecteurs** vous permet d'affecter vos détecteurs à un numéro de véhicule (N° de véh). Ce N° de véh est associé au N° de véh qui se trouve sur le TSP, vous devez donc cartographier en conséquence pour le faire correspondre à la connexion réelle. Vous pouvez attribuer un nom descriptif dans le champ NOM DE L’AFFICHAGE et choisir la taille de la file d’attente dans la liste déroulante, qui correspond au nombre de véhicules pouvant passer entre ce point de détection et le suivant. Par exemple, dans le Schéma 7.8a, « Menu » (le premier détecteur) est mappé à Véh 1, le nom d’affichage « Menu 1 » lui est attribué, et la taille de la file d’attente sélectionnée est « 4 voitures ». Cela indique que quatre véhicules peuvent passer entre ce point de détection et le point de détection suivant (Menu 2). Les derniers points de détection n’ont pas de taille de file d’attente car il n’y a pas d’autres points/zones de détection dans la voie au-delà de ce point. Si votre système utilise plus d’un TSP, utilisez le champ PROCESSEUR pour sélectionner celui qui correspond à chaque détecteur mappé (dans cet exemple, un seul TSP50 est utilisé).

La figure 7.8b montre à quoi ressemblera le mappage lorsque des caméras seront utilisées pour les espaces de Pré-Menu et à sens unique. Le champ PROCESSEUR a un VPU sélectionné tandis que le champ DÉTECTEUR a le numéro de caméra. Trois caméras sont utilisées dans cet exemple, la caméra 2 (non représentée) est utilisée pour les espaces mobiles et configurée sous Détecteurs indépendants, tandis que les caméras 1 et 3 sont configurées ici sous Détecteurs de voie.

Remarque : La taille de la file d’attente n’inclut pas les véhicules aux points de détection, juste ceux qui se trouvent entre les deux points de détection. Vingt pieds (6,1 m) par véhicule est la mesure estimée utilisée.

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SÉCURITÉ

3. Configurer le Cartographie des Détecteurs

	PROCESSEUR	DÉTECTEUR	AFFICHER UN NOM	TAILLE DE LA QUEUE	
M Menu	TSP50	Veh 1	Menu 1	4 Voitures	
M Menu	TSP50	Veh 2	Menu 2	4 Voitures	
CA Caissier	TSP50	Veh 3	Cashier	2 Voitures	
SV Service	TSP50	Veh 4	Service	0 Voitures	
PFW Fenêtre de Livraison (Pull-...	TSP50	Veh 5	PF Window	0 Voitures	
PF Pull-Forward	TSP50	Veh 6	Pull-Forward	0 Voitures	

Schéma 7.8a

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SÉCURITÉ

3. Configurer le Cartographie des Détecteurs

	PROCESSEUR	DÉTECTEUR	AFFICHER UN NOM	TAILLE DE LA QUEUE	RETARD	JETER
PM Pré-Menu	VPU	Cam 1	Pre-Menu	1 Voiture	0 Secondes	0 Secondes
M Menu	TSP50	Veh 1	Menu	6 Voitures	2 Secondes	0 Secondes
SV Service	TSP50	Veh 2	Service	0 Voitures	1 Seconde	0 Secondes
PF Pull-Forward	VPU	Cam 3	Pull-Forward 1	0 Voitures	0 Secondes	0 Secondes
PF Pull-Forward	VPU	Cam 3	Pull-Forward 2	0 Voitures	0 Secondes	0 Secondes

Schéma 7.8b

Si un choix différent est effectué dans la liste déroulante **Sélectionner la configuration de la voie**, les sections **Ajouter/Supprimer des types de détection et Mappages de détecteurs** sont modifiées en conséquence. Par exemple, si vous choisissez une configuration « **Voie unique** », le graphique de prévisualisation se transforme en un graphique d'agencement à voie unique.

Si l'option Trottoir uniquement est sélectionnée dans la liste déroulante **Sélectionner la configuration de la voie**, il n'y a pas d'autres configurations à faire ici puisque les établissements avec l'option Trottoir uniquement n'utilisent pas de voies de service à l'auto. Vous devez passer à l'écran **DÉTECTEURS INDÉPENDANTS** pour configurer les paramètres de la fonction Trottoir uniquement. Ces changements apparaissent ensuite sur le Tableau de bord.

REMARQUE : L'option Trottoir uniquement est uniquement disponible pour les établissements utilisant la détection vidéo. Contactez HME si vous souhaitez en savoir plus sur cette option.

Certains établissements à **Voie en Y** consacrent une voie aux commandes mobiles. La voie choisie peut être soit la voie M#2565 00:49 intérieure, soit la voie extérieure (la voie intérieure indique la voie la plus proche de l'établissement, tandis que la voie extérieure indique la voie la plus éloignée). Les commandes mobiles se distinguent des commandes placées dans les voies par la bordure bleu fluo qui entoure l'étiquette de la commande (voir Schéma 7.9). La voie mobile est également identifiée comme telle sur le tableau de bord.

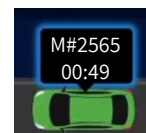


Schéma 7.9

Vous trouverez ci-dessous une brève description des différents types de détecteurs.

- Détecteur précédent le menu : Un détecteur qui suit les véhicules avant d'arriver aux détecteurs de menu.
- Détecteur d'accueil : Une mesure de détection qui suit le temps écoulé entre le moment où un véhicule est détecté au niveau du détecteur de menu et le moment où le preneur de commande accueille le client par l'intermédiaire du casque-micro.
- Détecteur de point de convergence : Un détecteur situé dans chaque voie d'une configuration de Voie en Y juste avant que les voies ne se terminent et ne fusionnent en une seule voie. Il permet de suivre la séquence des véhicules qui convergent de l'une ou l'autre voie vers la voie unique afin de maintenir l'intégrité de la commande et d'éviter toute confusion.
- Détecteur de marche avant : Une zone de détection après la voie où un véhicule peut être invité à se stationner en attendant sa commande. Une fenêtre de marche avant fonctionne exactement de la même manière qu'une zone de marche avant, mais il s'agit d'une fenêtre sur le bâtiment plutôt que d'une zone séparée de la voie. Le point de détection de la fenêtre de marche avant est physiquement situé après la dernière fenêtre de la voie.

Paramètres avancés (+ icône)

- RETARD : Ceci définit une période de retard, après laquelle le système reconnaît que le véhicule se trouve dans la file d'attente. Il est utilisé pour éliminer les fausses détections (voir DÉLAI DE DÉTECTION sous « TSP60 » à la page <38>).
- JETER : Si un véhicule est détecté pendant cette période mais pas après, il est rejeté par le système. Par exemple, un véhicule décide de ne pas attendre et se retire.

Conditions: Les étiquettes du détecteur sont prédéterminées pendant l'installation, vous devez donc effectuer la cartographie à l'aide de la bonne étiquette du détecteur. Par exemple, si le détecteur que vous configurez est connecté au Véh 3 sur le TSP, vous devez l'affecter au Véh 3 dans la liste déroulante DÉTECTEUR.

Détecteurs de voies de circulation utilisant Vision AI

Vision AI utilise des caméras pour détecter les véhicules. Le schéma 7.10 montre un accès à une seule voie de service au volant avec trois détecteurs. Dans cet exemple, Vision AI n'est utilisé que pour le premier détecteur et un TSP est utilisé pour les deux autres.

Commande 2. Ajoutez/Supprimez les types de détection

- Dans le menu déroulant PRE-MENU (Pré-menu), cliquez/tapez sur la case + (Add (Ajouter)).

Puisque le premier détecteur (Pre-menu) est une caméra, il faut sélectionner le bon processeur et le bon détecteur dans les listes déroulantes lors de la configuration. Le Pre-menu (pré-menu) sera donc configuré comme suit :

Commande 3. Configurer la correspondance des détecteurs

- Sous PROCESSOR (PROCESSEUR) : sélectionnez VPU (il s'agit toujours du processeur utilisé avec une caméra).
- Sous DETECTOR (DÉTECTEUR) : sélectionnez la caméra appropriée (si plusieurs caméras sont utilisées) ; dans cet exemple, la caméra 1 est sélectionnée.
- Sous DISPLAY NAME (NOM DE L'ÉCRAN) : Il s'agit d'un champ modifiable. Donnez donc à la caméra un nom explicite.
- Sous QUEUE SIZE (TAILLE DE LA FILE D'ATTENTE) : sélectionnez la taille de la file d'attente en fonction du nombre de voitures de pré-menu que la caméra peut capturer (généralement 1).

Les deux autres détecteurs (Menu et Window) sont des détecteurs standard, de sorte que Veh 1 et Veh 2 sont connectés au TSP60#1.

1. Sélectionner la Configuration des Voies

CONFIGURATION DE VOIE
Voie Unique

2. Ajouter/Supprimer des Types de Détection

Cacher Tout | Développer Tout

PRE-MENU

PM
Pre-Menu

3. Configurer le Cartographie des Détecteurs

	PROCESSEUR	DÉTECTEUR	AFFICHER UN NOM	TAILLE DE LA QUEUE
PM Pré-Menu	VPU	Cam 1	Pre-Menu	2 Voitures
M Menu	TSP60 #1	Veh 1	Menu	5 Voitures
GR Saluer	TSP60 #1	Grt A	Greet	0 Voitures
SV Service	TSP60 #1	Veh 2	Window	0 Voitures

Aperçu

Direction des Voies

PM
M
W

Schéma 7.10

La figure 7.11 montre un accès à une seule voie de service au volant avec cinq détecteurs. Dans cet exemple, Vision AI n'est utilisé que pour le premier, le quatrième et le cinquième détecteurs et un TSP est utilisé pour les deux autres. Lorsqu'il est utilisé pour une zone à sens unique :

Sous 2. Ajouter/Supprimer les types de détection

- Dans le menu déroulant du SENS UNIQUE, cliquez/appuyez sur la case + (Ajouter). Dans cet exemple, deux sont ajoutés. Voir la figure 7.11. (Les fenêtres à sens unique ne sont actuellement pas prises en charge avec Vision AI.)

Sous 3. Configurer la correspondance des détecteurs

- Sous PROCESSEUR : sélectionnez un VPU (il s'agit toujours du processeur utilisé avec une caméra).
- Sous DÉTECTEUR : sélectionnez la caméra appropriée (si plusieurs sont utilisées), Cam 2 est sélectionnée dans cet exemple.
- Sous NOM DE L'ÉCRAN : Il s'agit d'un champ modifiable. Donnez donc à la caméra un nom explicite.
- Sous TAILLE DE LA FILE D'ATTENTE : 0 (non applicable aux espaces à sens unique, ce champ n'est donc pas actif).
- Sous DÉLAI : Cela définit le temps nécessaire au véhicule pour passer du détecteur précédent à l'espace à sens unique avant que la détection ne commence.
- Sous REJETER : Ajustez la durée si vous devez vérifier que le sens unique est réel et qu'il ne s'agit pas d'un déclenchement accidentel causé par un véhicule qui passe. Il s'agit de la durée minimale pendant laquelle le véhicule doit rester dans l'espace à sens unique pour être considéré comme valide. Tout ce qui est inférieur à ce délai est rejeté.

Les deux autres détecteurs (Menu et Fenêtre) sont des détecteurs standards connectés au TSP50.

2. Add/Remove Detection Types [Hide All](#) [Expand All](#)

PRE-MENU ▼

MENU ▼

WINDOW ▼

PULL-FORWARD ▲

Include PF Window ☐

PF Pull-Forward 1 PF Pull-Forward 2

3. Configure Detector Mappings

	PROCESSOR	DETECTOR	DISPLAY NAME	QUEUE SIZE	DELAY	DISCARD
PM Pre-menu	VPU	Cam 1	Pre-Menu	1 Car	0 Seconds	0 Seconds
M Menu	TSP60 #1	Veh 1	Menu	5 Cars	2 Seconds	0 Seconds
SV Service	TSP60 #1	Veh 2	Service	0 Cars	1 Second	0 Seconds
PF Pull-Forward	VPU	Cam 2	Pull-Forward 1	0 Cars	3 Seconds	0 Seconds
PF Pull-Forward	VPU	Cam 2	Pull-Forward 2	0 Cars	3 Seconds	0 Seconds

PREVIEW

LANE DIRECTION

PM
M
W
PF
PF

Schéma 7.11

Lorsque des espaces à sens unique sont configurés, ils apparaissent sur le tableau de bord au même emplacement que les espaces mobiles (voir figure 7.12).

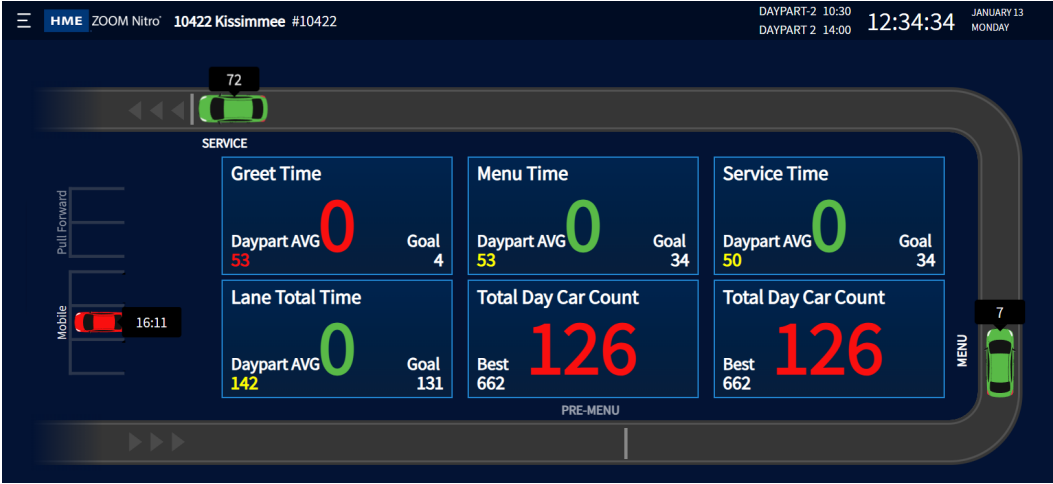


Schéma 7.12

La figure 7.13 montre qu'un service au volant à voie Y est sélectionné sous **1. Sélectionnez Configuration des voies**. Le graphique APERCU montre qu'il y a sept détecteurs. Dans cet exemple, les caméras Vision AI sont utilisées pour les deux premiers détecteurs et les deux derniers détecteurs tandis qu'un TSP est utilisé pour les trois détecteurs du milieu.

Sous 2. Ajouter/Supprimer les types de détection

- Dans le menu déroulant PRÉ-MENU, cliquez/appuyez sur les tuiles + (Ajouter) pour sélectionner deux détecteurs.
- Dans la liste déroulante SENS UNIQUE, cliquez/appuyez sur les tuiles + (Ajouter) pour sélectionner deux détecteurs.

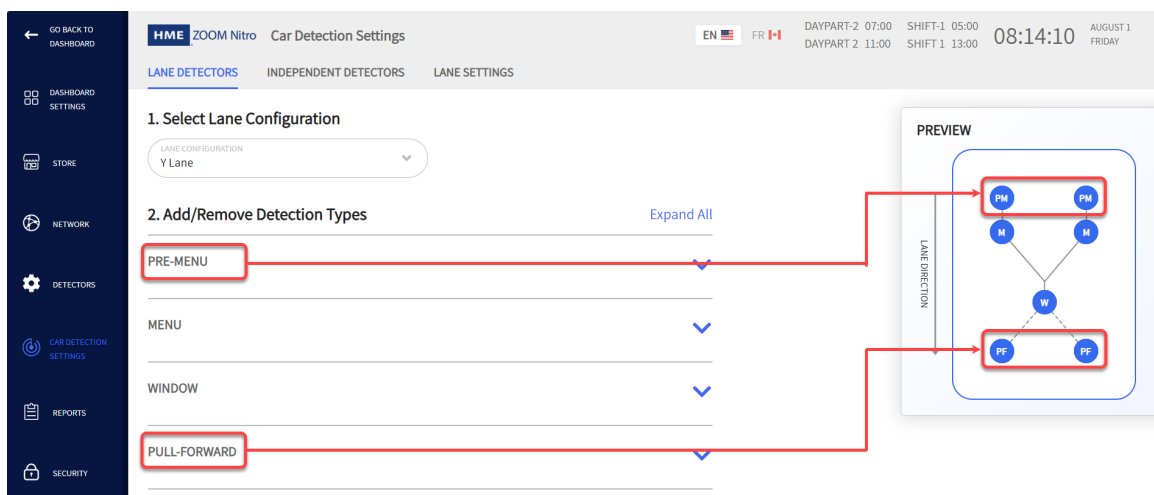


Schéma 7.13

Étant donné que les deux premiers détecteurs (Pré-menu) et les deux derniers (à sens unique) sont des caméras, le processeur et le détecteur appropriés doivent être sélectionnés dans les listes déroulantes lors du mappage (voir figure 7.14). Ainsi, le pré-menu et le sens unique seront configurés comme suit :

Sous 3. Configurer la correspondance des détecteurs

- Sous PROCESSEUR : sélectionnez un VPU (il s'agit toujours du processeur utilisé avec une caméra).
- Sous DÉTECTEUR : sélectionnez la caméra appropriée (si plusieurs sont utilisées). Dans cet exemple, la Cam 1 est sélectionnée comme détecteur de pré-menu, tandis que la Cam 2 est sélectionnée comme détecteur de sens unique.
- Sous NOM DE L'ÉCRAN : Il s'agit d'un champ modifiable. Donnez donc à la caméra un nom explicite.
- Sous TAILLE DE LA FILE D'ATTENTE : Il s'agit du nombre de voitures pouvant tenir entre le pré-menu et le menu (généralement 1 voiture pour le pré-menu, mais ce champ est configurable si plusieurs voitures peuvent tenir). La taille de la file d'attente n'est pas applicable aux espaces à sens unique, ce champ n'est donc pas actif.
- Sous DÉLAI : Pour le pré-menu, cela définit la durée minimale pendant laquelle la voiture doit être présente dans la zone avant d'être détectée et traitée. Pour le sens unique, cela définit le temps nécessaire au véhicule pour se déplacer du point de détection précédent vers l'espace à sens unique avant que la détection ne commence.
- Sous REJETER : Ajustez la durée si vous devez vérifier que le véhicule présent est un vrai client et non un déclencheur accidentel causé par un véhicule qui passe. Pour le sens unique, il s'agit de la durée minimale pendant laquelle le véhicule doit rester dans l'espace à sens unique pour être considéré comme valide. Tout ce qui est inférieur à ce délai sera rejeté.

Les trois autres détecteurs (deux menus et une fenêtre) sont des détecteurs de boucle standard, donc les Veh 5, 6 et 7 sont connectés au TSP60 #1.

		PROCESSOR	DETECTOR	DISPLAY NAME	QUEUE SIZE	DELAY	DISCARD
PM	Pre-menu	VPU	Cam 1	Pre-Menu 1	1 Car	0 Seconds	0 Seconds
PM	Pre-menu	VPU	Cam 1	Pre-Menu 2	1 Car	0 Seconds	0 Seconds
M	Menu	TSP60 #1	Veh 5	Menu 1	6 Cars	2 Seconds	0 Seconds
M	Menu	TSP60 #1	Veh 6	Menu 2	6 Cars	2 Seconds	0 Seconds
SV	Service	TSP60 #1	Veh 7	Service	0 Cars	1 Second	0 Seconds
PF	Pull-Forward	VPU	Cam 2	Pull-Forward 1	0 Cars	0 Seconds	0 Seconds
PF	Pull-Forward	VPU	Cam 2	Pull-Forward 2	0 Cars	0 Seconds	0 Seconds

Schéma 7.14

Détecteurs indépendants

	PROCESSEUR	DÉTECTEUR	AFFICHER UN NOM	RETARD
<input type="radio"/>	TSP50	Veh 6	Mobile 1	2 Secondes
<input type="radio"/>	VPU	Cam2-Mob1	Mobile 2	1 Seconde
<input type="radio"/>	Sélectionner le processeur	Sélectionnez le détecteur	Mobile 4	Sélectionner la détection

Annuler Enregistrer

Schéma 7.11

À quoi sert cet écran? Il s'agit de détecteurs qui ne font pas partie d'une voie de circulation et qui ne dépendent donc pas des autres détecteurs à l'intérieur de la voie.

Pourquoi est-ce nécessaire? Votre restaurant peut avoir désigné des emplacements de stationnement réservés comme zones d'attente pour les commandes mobiles ou le ramassage en bordure de trottoir. En tant que points de détection autonomes, ils sont configurés séparément.

Exemple : Schéma 7.11

affiche un TSP50 et une caméra en cours d'utilisation. Le Véh 6, par exemple, est connecté au TSP50 et reçoit le nom Mobile 1 avec un délai de détection de 2 secondes (les détecteurs disponibles sont sélectionnés dans la liste déroulante DÉTECTEUR). Le délai de détection vous permet d'ajouter un délai pour éliminer toute détection fausse ou indésirable. Dans le schéma 7.10, le deuxième détecteur est une caméra et, par conséquent, le processeur est étiqueté VPU. L'ordre dans lequel les détecteurs sont affichés ici reflète également l'ordre dans lequel ils apparaissent sur le tableau de bord.

REMARQUE : Les étiquettes du détecteur sont prédéterminées pendant l'installation, vous devez donc effectuer la cartographie à l'aide de la bonne étiquette du détecteur. Par exemple, si le détecteur que vous configurez est connecté au Véh 7 sur le TSP, vous devez l'affecter au Véh 7 dans la liste déroulante Détecteur. Si un seul TSP est utilisé, le nombre de détecteurs indépendants disponibles dépend du nombre de détecteurs de voies déjà utilisés ailleurs. Par exemple, si votre établissement utilise huit détecteurs et que cinq sont utilisés dans la voie de service à l'auto, seuls trois sont disponibles en tant que détecteurs indépendants.

Les détecteurs indépendants ne sont pas disponibles si la voie en tandem est la configuration de voie sélectionnée sous Détecteurs de voies.

Pour supprimer un détecteur, cochez le cercle à gauche du champ PROCESSEUR, puis cliquez sur « Supprimer » (🗑️). Si votre système utilise plus d'un TSP, le nombre de détecteurs indépendants disponibles augmente en conséquence (à l'exclusion des détecteurs de voie utilisés). Cliquez sur « Ajouter » (➕) pour ajouter une autre page de détecteur indépendant si vous configurez plus de quatre détecteurs indépendants. Quatre pages sont prises en charge ici (16 détecteurs).

Détecteurs indépendants utilisant Vision AI

Vision AI utilise des caméras pour détecter les véhicules. L'exemple du schéma 7.12 montre trois espaces mobiles utilisant une caméra comme type de détecteur (jusqu'à quatre espaces peuvent être couverts avec une seule caméra). La configuration est la suivante.

- Sous PROCESSOR (PROCESSEUR) : Sélectionnez VPU (il s'agit toujours du processeur utilisé avec une caméra).
- Sous DETECTOR (DÉTECTEUR) : Sélectionnez le numéro de mobile approprié (si plus d'un espace est utilisé).
- Sous DISPLAY NAME (NOM DE L'ÉCRAN) : Il s'agit d'un champ modifiable. Donnez donc à l'espace mobile un nom explicite.
- Sous DELAY (DÉLAI) : Laissez la valeur par défaut (0 seconde) à moins qu'un délai ne soit nécessaire.

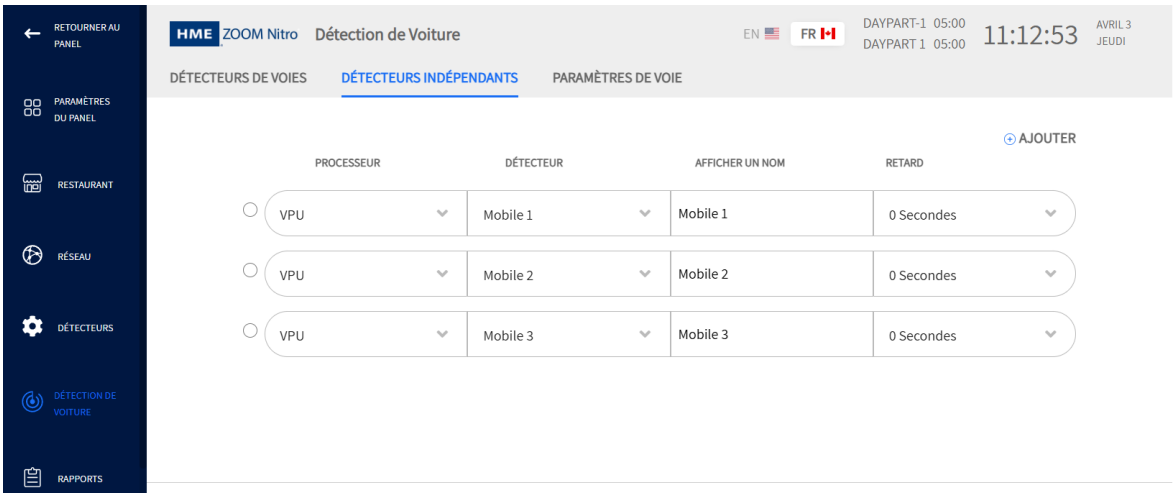


Schéma 7.12

La schéma 7.13 montre comment ces espaces mobiles apparaissent sur le tableau de bord. La vue de la caméra présentée au schéma 6.4 montre une voiture garée dans l'espace Mobile 2, ce qui apparaît ici sur le tableau de bord.

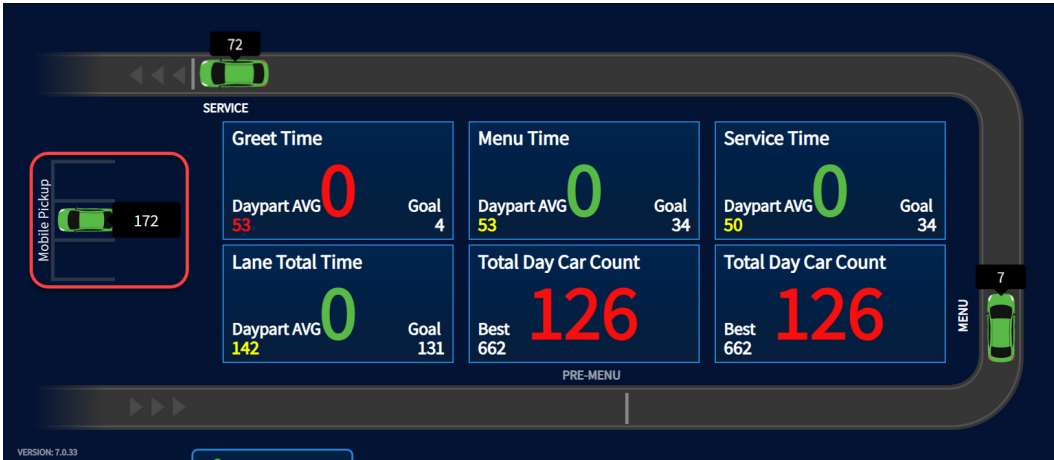


Schéma 7.13

Paramètres de voie

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SÉCURITÉ

DÉTECTEURS DE VOIES

DÉTECTEURS INDÉPENDANTS

PARAMÈTRES DE VOIE

Voie Total

TOTAL DE DÉPART

Menu 1 / Mobile Menu

COMMENCER À

Arrivée

STOP TOTAL

Service

ARRÊTÉ À

Départ

Ignorer la file d'attente ☐ Non

Voie Total 2

TOTAL DE DÉPART

Menu 1 / Mobile Menu

COMMENCER À

Départ

STOP TOTAL

Service

ARRÊTÉ À

Départ

Ignorer la file d'attente ☒ Oui

Moyenne par nombre de détecteurs ☒ Oui

NOMBRE DE DÉTECTEURS

2

Paramètres de transfert

DÉTECTION DE TRACTION

Activée

RETOURNER DÉTECTION DÉLAI (SEC)

5

Schéma 7.14

À quoi sert cet écran? Le total de voie pour les événements de voie est défini ici. Cet écran vous permet de définir le Total dans la voie dans une voie donnée. Vous pouvez choisir les points de détection auquel vous souhaitez commencer (TOTAL DE DÉPART) et vous arrêter (TOTAL D'ARRÊT). Ensuite, à chaque point de détection, vous pouvez choisir le moment auquel cette heure commence (DÉBUTE À) et se termine (SE TERMINE À), c'est-à-dire à « l'heure d'arrivée » ou « l'heure de départ ». Les temps de file d'attente peuvent être inclus ou exclus dans le Total dans la voie en sélectionnant OUI/NON dans la liste déroulante IGNORER LA FILE D'ATTENTE. Deux totaux dans la voie sont disponibles, qui peuvent être deux totaux d'événements distincts dans la même voie, ou le même total d'événements si deux voies sont utilisées.

Ignorer la file d'attente ☐ Non : Les temps de file d'attente peuvent être inclus ou exclus dans le total des voies, et sont inclus par défaut. Basculez le commutateur sur OUI pour ignorer la file d'attente.

Moyenne par nombre de détecteurs ☐ Non : Cette fonction ne s'applique qu'à Voie Total 2. Lorsque ce commutateur bascule sur « Oui », le champ NOMBRE DE DÉTECTEURS s'ouvre et indique par défaut le nombre de détecteurs configurés. Toutefois, ce nombre peut être modifié manuellement ici si l'on souhaite obtenir une autre moyenne en utilisant un nombre différent de détecteurs. Ce champ accepte uniquement un nombre compris entre 2 et 5. Par exemple, si votre temps total 2 est de deux minutes et que vous souhaitez faire une moyenne sur quatre détecteurs, entrez 4 dans ce champ (voir Fig. 7.14). La moyenne affichée sera de 30 secondes.

Paramètres de marche avant : Lorsque la DÉTECTION DE MARCHÉ AVANT est réglée sur « Activé », la durée de « Marche avant » est inclus comme faisant partie du total de voie. « Marche avant » indique si une voiture qui quitte la voie atteint le point de détection de marche avant dans le délai d'attente prévu; cette caractéristique permet à la durée de « Marche avant » d'être associé au dossier d'une voiture. Lorsqu'elle est « Désactivée », la durée de marche avant est exclue du total de voie.

« LE « DÉLAI DE DÉTECTION DE MARCHÉ AVANT (SECONDES) » configure le temps pendant lequel une voiture qui quitte la voie doit atteindre le détecteur de marche avant afin que le temps de détection de marche avant soit inclus dans le registre de voiture pour la durée totale dans la voie. La plage de délai disponible dans la liste déroulante est de 1 à 45 secondes.

Paramètres avancés

Paramètres d'entrée et de sortie : Les sorties se produisent lorsqu'un véhicule est détecté à un point de détection actif dans la voie, mais pas au prochain point de détection actif. Les entrées se produisent lorsqu'un véhicule est détecté à un point de détection actif dans la voie, mais qu'il n'a pas été détecté au point de détection actif précédent.

PÉRIODE D'INACTIVITÉ MAXIMALE POUR LE SERVICE (SECONDES) : correspond à la durée maximale de temps pendant laquelle le dernier point de détection actif peut être inoccupé par des voitures entre les points de détection. La plage disponible dans la liste déroulante est de 1 seconde à 10 minutes.

DÉLAI D'ATTENTE MAXIMAL (SECONDES) : est la durée de temps maximale permise pour qu'un véhicule quitte un point de détection actif et arrive au prochain point de détection actif. La plage disponible dans la liste déroulante est de 1 seconde à 10 minutes.

Par conséquent, SI un véhicule quitte un point de détection actif mais n'atteint pas le point de détection actif suivant dans le délai fixé, ET que ce point de détection actif suivant a été vacant plus longtemps que le temps de repos de service maximal, il est alors considéré comme une sortie et retiré du système.

NOTIFICATION DE SORTIE DÉTECTÉE : choisissez « Activé » pour recevoir des notifications de sorties lorsqu'elles se produisent.

INCLURE DES ENTRÉES : lorsqu'il est « Activé », le temps d'entrée est inclus dans les événements de durée totale dans la voie. Lorsqu'il est « Désactivé », le temps d'entrée est exclu du total de la voie, des mesures du tableau de bord et des rapports de synthèse. Cependant, les Données brutes des véhicules (RCD) ne sont pas affectées (toutes les données sont affichées, qu'elles soient activées ou désactivées).

Pourquoi est-ce nécessaire? Définir les totaux de voie commençant à un point de détection actif et se terminant à un autre vous permet d'analyser l'efficacité des événements de voie dans votre restaurant. Cela aide à déterminer quels points/zones de détection doivent être ajustés pour augmenter la productivité et la fluidité de la circulation. Les paramètres d'entrée et de sortie vous permettent également d'inclure ou d'exclure les entrées et les sorties des calculs de votre système.

Exemple : Le schéma 6.3 indique que la durée totale dans la voie démarre lorsque le véhicule arrive au point de détection de menu et s'arrête lorsque le véhicule quitte le point de détection de service avec le temps de file d'attente inclus (NON pour IGNORER LA FILE D'ATTENTE). Durée totale dans la voie 2 inclut les mêmes paramètres mais avec le temps de file d'attente exclu (OUI POUR IGNORER LA FILE D'ATTENTE).

Conditions : La désactivation de la fonction NOTIFICATION DÉTECTÉE DE SORTIE supprime les notifications de votre moniteur, mais n'affecte pas la façon dont le système gère les extractions.

Réglages des voies avec Vision AI

Si le client souhaite inclure les opérations de pré-menu dans le total de la voie, utilisez les listes déroulantes pour faire votre choix : « Pre-menu » dans le champ START TOTAL et « Arrivée » dans le champ START AT (Commence à). Voir le schéma 7.15.

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTEURS DE VOIES DÉTECTEURS INDÉPENDANTS **PARAMÈTRES DE VOIE**

Voie Total

TOTAL DE DÉPART: Pre-Menu

COMMENCER À: Arrivée

STOP TOTAL: Window

ARRÊTÉ À: Départ

Ignorer la file d'attente: ☐ Non

Voie Total 2

TOTAL DE DÉPART: Pre-Menu

COMMENCER À: Arrivée

STOP TOTAL:

ARRÊTÉ À: Départ

Schéma 7.15

Chapitre 8 - Rapports

Sommaire

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SOMMAIRE DONNÉES BRUTES SUR LES VOITURES PARAMÈTRES EXPORTATION DE DONNÉES PROGR

DONNÉES SUR LES VOITURES - DÉBUT
2020-08-13 13:41

DONNÉES SUR LES VOITURES - FIN
2020-09-15 15:40

Filtre

RAPPORT
Heure

PÉRIODE
15:00

RÉSUMÉ
☒ Non ☐ Oui

De À

2020-04-04 2020-05-04

FORMAT
☒ PDF ☐ CSV

Schéma 8.1

A quoi sert cet écran? Il vous permet de générer des rapports pour des périodes d'une Heure, d'un Intervalle de temps, d'un Quart de travail, d'un Jour, d'une Semaine, d'un Mois ou depuis le début de l'année.

Pourquoi est-ce nécessaire? Vous pouvez analyser vos événements mesurés pendant des périodes spécifiques. Utilisez les listes déroulantes de RAPPORT et de PÉRIODE pour « Filtrer » votre demande spécifique. Sélectionnez ensuite une plage de temps dans les champs « De » et « À ».

Exemple : Le schéma 8.1 montre un résumé de rapport d'un mois pour l'heure à 15h du 4 avril 2020 au 4 mai 2020.

Sous l'option RÉSUMÉ, sélectionnez « Non » si vous souhaitez que le rapport pour que chaque période sélectionnée soit créée sur une page séparée. Sélectionnez « Oui » si vous souhaitez créer un rapport en format de page unique contenant les données de synthèse de toutes les périodes sélectionnées.

Sous l'option FORMAT, sélectionnez votre format de sortie (PDF ou CSV), puis cliquez sur « Obtenir un rapport » pour le récupérer.

Conditions : Bien qu'un fichier PDF puisse être généré à l'écran, il ne peut être téléchargé qu'à l'aide d'un ordinateur à distance ou d'un ordinateur de back-office, tandis que le fichier CSV n'est visible qu'à l'aide d'un ordinateur à distance ou d'un ordinateur de back-office. Les enregistrements récupérables dépendent des délais et de l'espace de stockage disponible. Cette limite de temps est répertoriée sous la date et l'heure de DÉBUT DES DONNÉES DE LA VOITURE juste au-dessus du champ Filtre de cet écran (elle correspond à la date de la base de données trouvée sous ÉTAT à la page 51).

Données brutes sur les voitures

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SOMMAIRE **DONNÉES BRUTES SUR LES VOITURES** PROGRAMME

DONNÉES SUR LES VOITURES - DÉBUT 10/08/2025 10:31 DONNÉES SUR LES VOITURES - FIN 11/04/2025 12:35

Filtre

Voitures dans la file > < = 0

De À

11/04/2025 05:00 11/04/2025 12:00

FORMAT

☒ PDF ☐ CSV

OPTIONS AVANCÉES

☐ Inclure les rejets Pile Pré-Menu

☐ Inclure le Compte de la File d'Attente du Menu

Schéma 8.2

A quoi sert cet écran? Cette fonction vous permet de générer un enregistrement détaillé pour chaque véhicule qui passe par la voie de service au volant. Elle permet à l'utilisateur de filtrer les résultats en fonction d'un lieu ou d'un événement (choisi dans la liste déroulante) dans une plage de date/heure spécifique.

Pourquoi est-ce nécessaire? Vous pouvez analyser des emplacements de détection spécifiques à des heures ou des dates spécifiques en fonction d'un filtre de votre choix. Cela vous permet de reconnaître les tendances ou les problèmes, vous incitant ainsi à effectuer des ajustements si nécessaire.

Exemple : Le schéma 8.2 montre un rapport RCD (Données brutes des véhicules) pour les voitures dans la voie supérieur à zéro pour les heures entre 5h20 et 7h08 du 4 mai 2020. PDF est le format d'exportation sélectionné.

Inclure les rejets de la pile de pré-menu : Si vous utilisez Vision AI, vous pouvez également choisir d'inclure les rejets de pile de pré-menu dans votre rapport. La valeur par défaut est désactivée (ne pas inclure), cochez donc la case ronde si vous souhaitez inclure les rejets de la pile de pré-menu.

Rejets définis : Si un véhicule est détecté pendant seulement dix secondes ou moins, mais n'est pas détecté après ce délai, il est rejeté par le système. Par exemple : Les véhicules circulant dans un stationnement peuvent parfois traverser une voie de service au volant. Le véhicule est détecté par le système, mais comme il n'avait aucune intention de rejoindre la voie de service au volant ou de passer commande, il n'est pas considéré comme une détection valide et est donc rejeté.

Inclure le nombre d'éléments dans la file d'attente du menu : Cochez cette case pour ajouter le nombre de files d'attente dans le menu à la valeur sélectionnée dans le champ Filter (Filtre).

Conditions : Identiques à ceux trouvés dans la section Sommaire de ce chapitre.

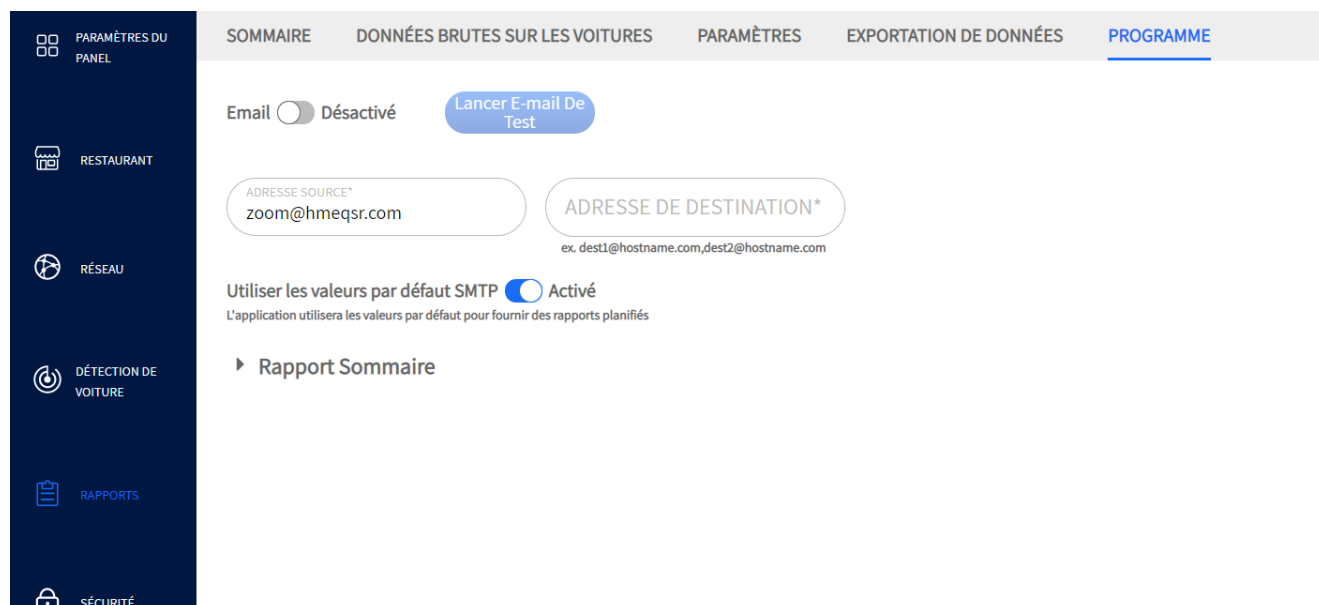


Schéma 8.3

A quoi sert cet écran? Il vous permet de définir un horaire pour générer automatiquement des rapports en fonction des paramètres définis par l'utilisateur sélectionnés dans la section Rapport de synthèse de cet écran.

Pourquoi est-ce nécessaire? Il se peut que vous souhaitiez recueillir, analyser et comparer les données commerciales pour des périodes précises. Cela peut vous aider à reconnaître les tendances quotidiennes, hebdomadaires, mensuelles ou même annuelles, vous permettant ainsi de voir où les ajustements nécessaires à votre modèle d'affaires ou aux heures d'ouverture sont nécessaires.

Email ☐ **Désactivé** : Le bouton Envoyer un courriel de test devient actif lorsque le courriel est activé, de sorte que vous pouvez vérifier que les adresses de courriel saisies dans les champs Adresse de destination sont valides.

Une fois les champs Adresse source et Adresse de destination remplis automatiquement par défaut, saisissez une nouvelle adresse à personnaliser.

Adresse source : Une adresse source valide est utile pour éviter que le rapport ne soit supprimé ou ne se retrouve dans un dossier de courriel indésirable.

Adresse de destination : C'est à cet endroit que le rapport planifié est envoyé. Plus d'une adresse de destination peut être inscrite dans ce champ; toutefois, vous devez séparer chaque adresse en utilisant seulement une virgule sans espace.

Utiliser les valeurs par défaut SMTP ☒ **Activé** : Le protocole SMTP (Simple Mail Transfer Protocol) est activé par défaut et généré automatiquement (il suppose que la configuration standard du serveur SMTP est utilisée). Certaines organisations, cependant, peuvent souhaiter utiliser leur propre configuration de serveur SMTP pour des raisons de sécurité ou autres. Cela vous obligera à désactiver cette fonctionnalité et à configurer manuellement les nouveaux champs qui apparaissent une fois cette fonctionnalité désactivée.

Cliquez sur « Rapport sommaire » pour élargir cette option (voir schéma 8.4). Activez tous les segments de temps pour lesquels vous voulez planifier un rapport et ajustez-les en conséquence. Si vous ne cochez pas la case (Envoyer des rapports en fin de journée) pour Heures, Intervalles de temps ou Quarts de travail, le rapport est envoyé dès que la valeur de temps dans le champ « FIN » est atteinte. Cochez la case si vous

préférez recevoir le rapport à la fin de la journée (par exemple, comme avec l'option Heure sur le schéma 8.4).

Utilisez le signe « + » situé à la droite d'un champ pour développer une rangée supplémentaire d'options (par exemple, l'option Heure sur le schéma 8.4).

PARAMÈTRES DU PANEL

RESTAURANT

RÉSEAU

DÉTECTEURS

DÉTECTION DE VOITURE

RAPPORTS

SÉCURITÉ

Heure

Désactivé

DÉBUT

04:00

FIN

22:00

+

☐ Envoyer des rapports à la fin de la journée

Dayparts

Désactivé

DÉBUT

Daypart 1

FIN

Daypart 4

+

☐ Envoyer des rapports à la fin de la journée

Quart de travail

Désactivé

Aucun quart de travail configuré

Journéeay

Désactivé

DÉBUT

Lundi

FIN

Dimanche

Semaine

Désactivé

Un rapport sera envoyé à la fin de chaque semaine.

La semaine commence le:

JOURNÉE

Lundi

Mois

Désactivé

Un rapport sera envoyé à la fin de chaque mois.

Année à ce jour

Désactivé

Un rapport sera envoyé à la fin de chaque mois avec l'accumulation des données du début de l'année jusqu'à la fin de chaque mois.

L'année commence le:

MOIS

Janvier

JOURNÉE

1

Schéma. 8.4

Chapitre 9 – Sécurité



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.

Se connecter

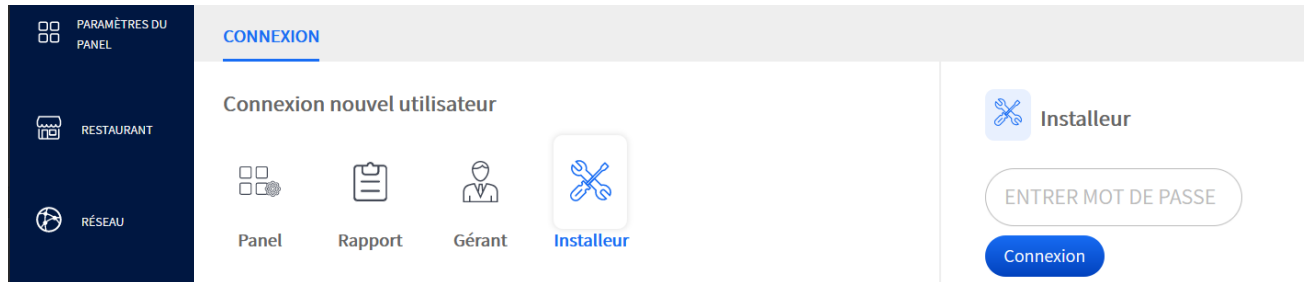


Schéma. 9.1



Schéma. 9.2

À quoi sert cet écran? Il est utilisé pour vous connecter et accéder aux fonctionnalités du système.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les droits d'autorisation vous permettent de limiter l'accès à certaines fonctionnalités ou écrans de votre système. Il s'agit d'une mesure de sécurité qui aide également à empêcher les utilisateurs non autorisés de modifier les paramètres. Il existe quatre niveaux d'utilisateurs, chacun accordant des autorisations à des fonctionnalités spécifiques du système. Ces niveaux d'utilisateur sont : Tableau de bord, Rapport, Gestionnaire et Installateur.

Utilisateur du Tableau de bord : accès autorisé aux paramètres du Tableau de bord.

Utilisateur de rapports : a autorisé l'accès aux paramètres du Tableau de bord et à l'écran Rapports afin que les rapports puissent être générés.

Gestionnaire : a autorisé l'accès aux écrans Tableau de bord, Restaurant, Rapport, Sécurité et Système.

Installateur : a accès à l'ensemble du système. Il s'agit du niveau d'accès le plus élevé autorisé et est

nécessaire pour configurer le système, effectuer la maintenance et la mise à niveau.

Exemple : Le schéma 9.1 montre l'option Installateur sélectionnée. Une fois connecté, elle est affichée comme l'utilisateur actuel (Schéma 9.2). Cliquer sur « Déconnexion » déconnecte l'utilisateur actuel et fait disparaître l'écran MOT DE PASSE.

Conditions : Le niveau d'utilisateur assigné détermine les fonctionnalités qui sont accessibles sur le système. Le gestionnaire attribue des identifiants/mots de passe aux utilisateurs du tableau de bord et du rapport. Le système ne permet qu'à un seul utilisateur d'être connecté à la fois. Vous devez posséder un mot de passe pour utiliser ce système. L'écran MOT DE PASSE ne devient disponible que lorsque l'installateur ou le gestionnaire se connecte.

REMARQUES : Si vous avez besoin d'un mot de passe temporaire pour commencer, appelez le Soutien technique HME au 1-800-848-4468. Le système expire après 15 minutes d'inactivité et votre mot de passe temporaire n'est valide qu'au cours de l'heure d'horloge où vous le recevez. Si vous tardez à utiliser ce mot de passe et que l'une de ces deux conditions est remplie, vous aurez besoin d'un autre mot de passe temporaire. Il est donc recommandé d'utiliser ce mot de passe temporaire immédiatement après l'avoir reçu et d'en créer un nouveau permanent.

Un autre utilisateur peut accéder au restaurant via HME CLOUD sans exiger que l'utilisateur actuel se déconnecte.

Déconnexion automatique : après huit minutes d'inactivité, une boîte de dialogue apparaîtra avec un compte à rebours de trois minutes (Schéma. 9.3). Cette boîte de dialogue invite l'utilisateur à sélectionner l'option « **Oui, rester connecté** » ou « **Non, me déconnecter** ». Si aucune des deux options n'est sélectionnée, le compte à rebours continue jusqu'à zéro, après quoi le système déconnecte automatiquement l'utilisateur actuel.

REMARQUES : Si vous avez modifié des paramètres mais ne les avez pas enregistrés, ils seront perdus si vous êtes automatiquement déconnecté ou si vous choisissez l'option « **Non, me déconnecter** ». Vos paramètres reviendront aux paramètres précédemment enregistrés. Enregistrez donc vos paramètres au préalable si vous prévoyez des périodes d'inactivité.

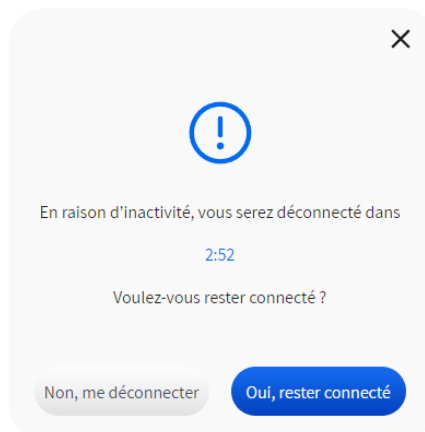


Schéma. 9.3

Mot de passe

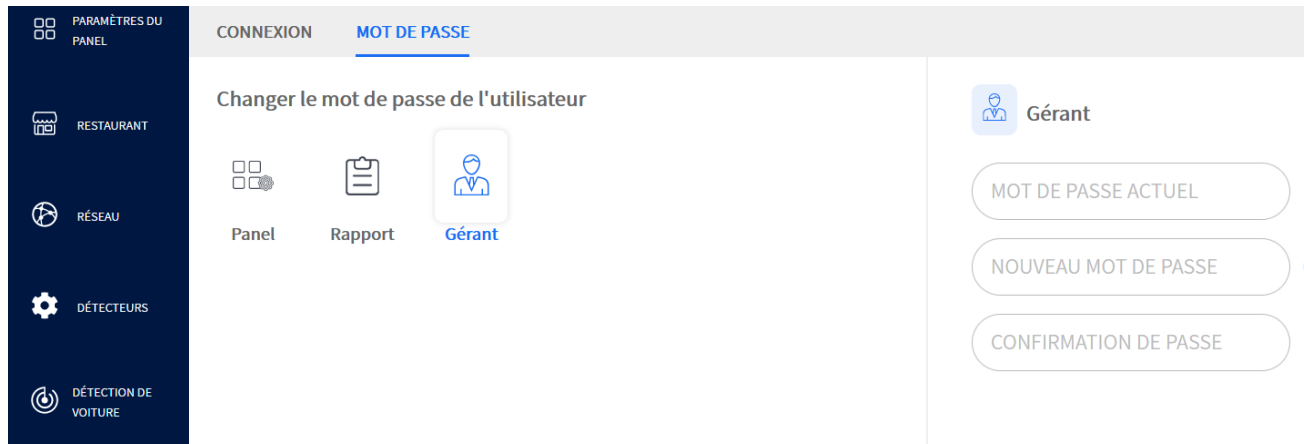


Schéma. 9.4

10

À quoi sert cet écran? Il est utilisé pour attribuer ou modifier les mots de passe des utilisateurs de ce système.

Pourquoi est-ce nécessaire? Les mots de passe sont une mesure de sécurité pour veiller à ce que seul le personnel autorisé puisse accéder à votre système. Il est également utilisé pour limiter l'accès à certaines fonctionnalités. Sur le schéma 9.4, l'écran de mot de passe Gestionnaire est actif.

Conditions : Les mots de passe sont attribués par l'installateur, puis par le gestionnaire. Les mots de passe doivent être composés d'au moins huit caractères ou plus, d'au moins une lettre majuscule, d'une lettre minuscule et d'un chiffre. Voir « REMARQUES » sous « Connexion » à la page 39 pour plus d'informations sur la réception d'un mot de passe temporaire si vous en avez besoin.

Chapitre 10 – Système



Seuls les installateurs et les gestionnaires peuvent accéder aux fonctionnalités et les modifier sur cet écran.

Statut

The screenshot shows the 'Statut' (Status) screen in a system interface. The top bar indicates 'STATUT' and 'MODE DE DÉMONSTRATION'. The left sidebar contains navigation icons for: PARAMÈTRES DU PANEL, RESTAURANT, RÉSEAU, DÉTECTEURS, DÉTECTION DE VOITURE, RAPPORTS, SÉCURITÉ, and SYSTÈME. The main content area is titled 'Informations sur l'unité de contrôle' and lists the following details:

Une version de logiciel	: 7.4.0-alpha.250622B10M8F6
Version des paramètres	: 4.0
Version du système d'exploitation	: Debian GNU/Linux 11 (bullseye)
Version matérielle	: 5
Version du BIOS	: H06 08-28-2018
Version de la base de données	: 4.5.0-d
Numéro de série	: 31Y00378
Version du pilote TSP60	: 6.3.1 (# c18717)

Below this, the 'Base de données' (Database) section shows:

Nombre d'enregistrements	: 97058
Début	: 2025-09-18T08:44:47-07:00
Fin	: 2025-09-02T13:42:50-07:00

A button 'Télécharger les journaux' (Download Logs) is located in the top right corner of the main content area.

Schéma. 10.1

À quoi sert cet écran? Il est principalement utilisé par le Soutien technique de HME. Il fournit des informations sur votre système telles que les numéros de série, les enregistrements de base de données, les numéros de logiciels, de série et de version des systèmes d'exploitation, etc.

Pourquoi est-ce nécessaire? Il est utilisé pendant le processus d'installation, l'étape de configuration et la maintenance. Il fournit aux installateurs et au support technique des informations cruciales sur votre système qui peuvent être nécessaires lors du dépannage ou de la mise à niveau de votre système.

La section Base de données répertorie le nombre actuel d'enregistrements stockés pour la période se trouvant entre les dates de début et de fin. Les dates de début commencent lorsque le système est installé pour la première fois et fonctionne en continu. La date de fin est la plus récente (si le système est en cours d'exécution). Le nombre d'enregistrements stockés est cumulatif et dépend de variables telles que l'espace de stockage disponible, la maintenance, etc.

Le bouton **Télécharger les journaux** (Download Logs) télécharge les journaux du système sous forme de fichier zip et fournit un historique de l'activité du système. Il n'est pas utilisé par l'utilisateur final, mais sert principalement de fonction de dépannage pour l'assistance technique de HME.

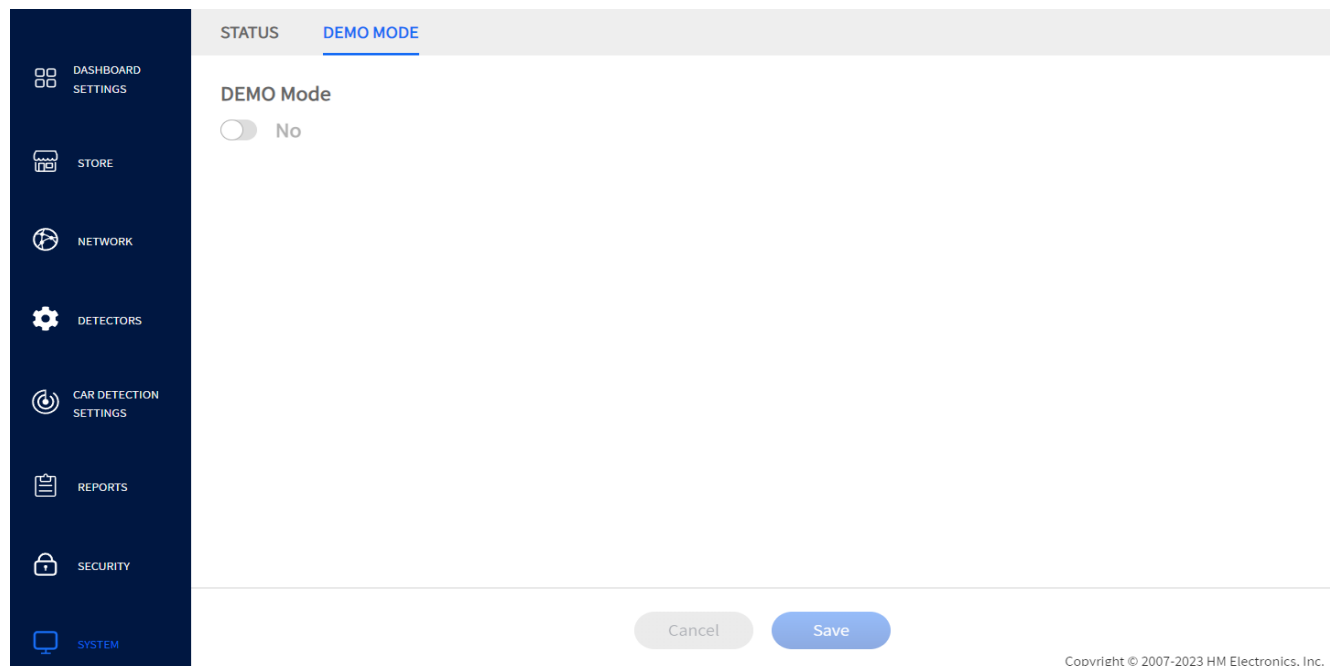


Fig. 10.2

À quoi sert cet écran? Il s'agit d'une fonction réservée à l'installateur. Le mode démo permet à un client de voir un environnement de point de service simulé sans avoir un système physique complet installé.

Pourquoi est-il nécessaire? Il est principalement utilisé par les laboratoires des entreprises et leur permet de simuler un grand nombre de véhicules afin d'alimenter leur point de service, leurs mesures et leurs rapports avec les données simulées générées.

Chapitre 11 - Aide

Si l'aide fournie dans cette section n'est pas suffisante, veuillez communiquer avec notre équipe de soutien technique à sup-port@hme.com ou nous appeler au 1-800-848-4468. En tant que client apprécié, nous sommes là pour vous aider à avoir la meilleure expérience avec votre produit; votre succès est notre succès!

Témoins de diagnostic TSP50

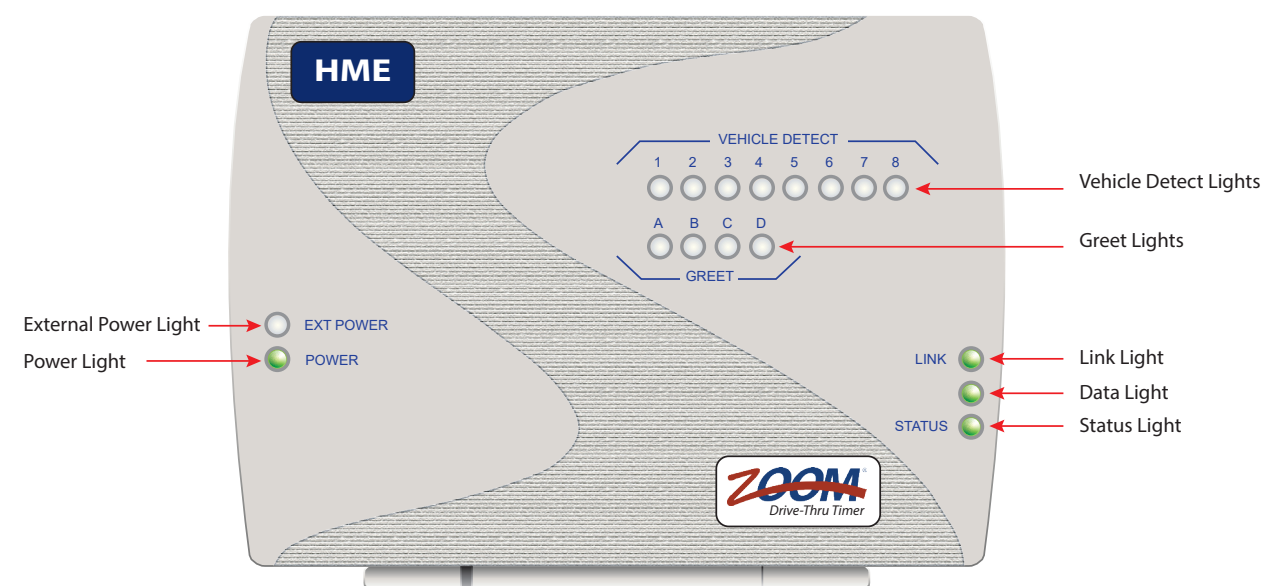


Schéma 11.1

Le tableau suivant vous donne un aperçu des éclairages TSP50. Il peut vous aider lorsque votre système nécessite un dépannage. Si l'un des éclairages ne fonctionne pas comme décrit, cela peut indiquer un problème. Si vous ne parvenez pas à le résoudre avec les informations présentées ici, veuillez communiquer avec le support technique de HME.

Identifiant lumineux	Description/ fonction
Voyant d'alimentation EXT allumé (ON) :	Une alimentation externe est branchée au TSP. La couleur du voyant est verte.
Voyant d'alimentation EXT éteint (OFF) :	Aucune source d'alimentation externe n'est connectée. Si une alimentation est branchée et que le voyant n'est pas allumé, vérifiez les connexions d'alimentation aux deux extrémités pour vous assurer qu'elles sont branchées correctement. Remarque : Une source d'alimentation externe n'est nécessaire que lorsque deux détecteurs de véhicule PCBA supplémentaires sont utilisés (c.-à-d. si plus de cinq détecteurs sont utilisés). Remarque : Utilisez uniquement la source d'alimentation fournie par HME.

Identifiant lumineux	Description/ fonction
Voyant d'alimentation allumé (ON) :	Le TSP est branché à la CU, la CU étant allumée. La couleur du voyant est verte.
Voyant d'alimentation éteint (OFF) :	<p>Non connecté à la CU ou la CU est éteinte.</p> <p>Si ces circonstances ne s'appliquent pas, vérifiez les connexions des câbles et assurez-vous que la CU est bien allumée.</p> <p>Remarque : Ce voyant reste allumé même lorsqu'il est alimenté par une source d'alimentation externe (c.-à-d. que le voyant d'alimentation EXT est également allumé en même temps).</p>
Voyant de détection de véhicule allumé (ON) :	Le détecteur correspondant détecte la présence d'un véhicule sur celui-ci. La couleur du voyant est rouge.
Voyant de détection de véhicule éteint (OFF) :	<p>Aucun véhicule n'est présent sur le détecteur, ou ce voyant n'est pas utilisé.</p> <p>Si, par exemple, vous n'avez que quatre détecteurs connectés (à bord, et les ports VEH2, VEH3 et VEH4 du TSP). Ensuite, seuls les voyants de détection de véhicule étiquetés 1 à 4 sont actifs lors de la détection des véhicules (c.-à-d. que les voyants de détection de véhicule étiquetés 5 à 8 ne sont pas utilisés car aucun détecteur n'est connecté).</p> <p>Si un véhicule est présent sur un détecteur correspondant et que le voyant n'est pas allumé, vérifiez les connexions de port TSP et la fonctionnalité du détecteur. Par exemple, les détecteurs sans fil sont alimentés par batterie et, avec le temps, s'affaiblissent et meurent.</p>
Voyant d'accueil allumé (ON) :	L'Hôte/ la Personne qui prend la commande parle à un client. La couleur du voyant est rouge.
Voyant d'accueil éteint (OFF) :	<p>Il n'y a pas de dialogue entre l'Hôte/ la Personne qui prend la commande et le client ou si non utilisé.</p> <p>Remarque : Les voyants d'accueil A et B sont habituellement les deux seuls voyant de salutation utilisés.</p>
Voyant de liaison allumé (ON) :	La CU est activée et vous avez une connexion réseau dure. La couleur du voyant est verte.
Voyant de liaison éteint (OFF)	<p>La CU est éteinte, ou si le TSP n'est pas connecté à la CU</p> <p>Si le voyant de liaison est éteint lorsqu'il devrait être allumé, assurez-vous que la connexion du câble entre le TSP (à l'intérieur du TSP) et la CU est correctement branchée, et que la CU est allumée (le voyant d'alimentation sur le TSP sera allumé si la CU est allumée).</p>
Voyant des données activé:	Solide lorsqu'il y a une connexion de données et que le système est allumé. La couleur du voyant est verte.
Voyant des données clignotant :	Clignote lors de la communication.
Voyant des données éteint :	Aucune connexion de données ou le système est désactivé.
Voyant d'état allumé (ON) :	Solide en cas de connexion mais pas de communication. La couleur du voyant est verte.
Voyant d'état clignotant :	Clignotement lors de la communication avec l'unité de contrôle (les clignotements des voyants de données et d'état ne sont pas synchronisés et clignotent à des vitesses différentes).
Voyant d'état rouge :	En cas de problème de communication.
Voyant d'état éteint (OFF) :	Lorsque le système est éteint..

Voyants d'état TSP60

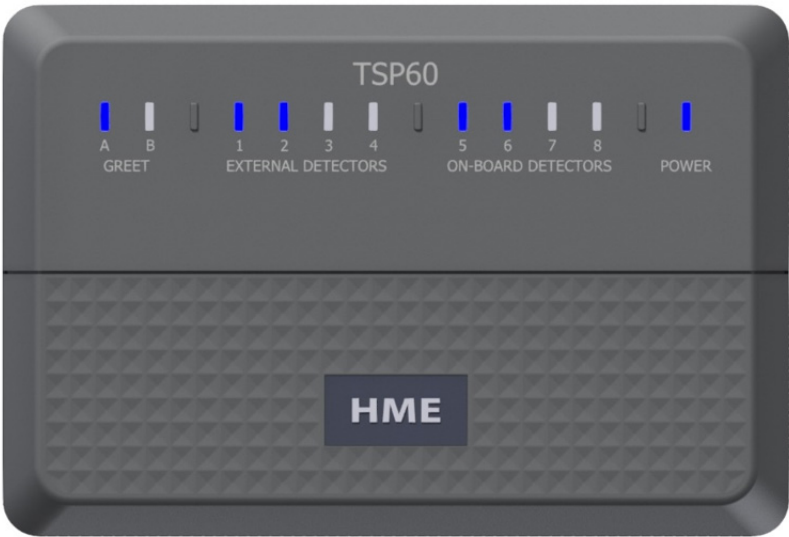


Schéma. 11.2

Le tableau suivant vous donne un aperçu des éclairages TSP60. Il peut vous aider à résoudre les problèmes de votre système. Si l'un des éclairages ne fonctionne pas comme décrit, cela peut indiquer un problème. Si vous ne parvenez pas à le résoudre avec les informations présentées ici, veuillez communiquer avec le support technique de HME.

Identifiant lumineux	Description/ fonction
Voyant d'alimentation allumé (ON) :	Le TSP est branché à la CU, la CU étant allumée. La couleur du voyant est bleue. Si le voyant n'est pas allumé dans ces circonstances, vérifiez les connexions du câble USB et assurez-vous que la CU est allumée.
Voyant d'alimentation éteint (OFF) :	Le TSP n'est pas connecté à la CU ou la CU est éteinte.
Voyant du détecteur à bord allumé :	Le détecteur correspondant détecte la présence d'un véhicule sur celui-ci. La couleur du voyant est bleue. Par exemple, si vous avez quatre détecteurs connectés (à bord). Dans ce cas, tous les voyants des détecteurs à bord étiquetés de 5 à 8 sont actifs lorsqu'ils détectent des véhicules.
Voyant du détecteur à bord éteint :	Il n'y a pas de véhicule présent au-dessus du détecteur, ou aucun détecteur n'est connecté (voyant non utilisé).
Voyant du détecteur externe allumé :	Le détecteur correspondant détecte la présence d'un véhicule sur celui-ci. La couleur du voyant est bleue.
Voyant du détecteur externe éteint :	Il n'y a pas de véhicule présent au-dessus du détecteur, ou aucun détecteur n'est connecté (voyant non utilisé).
Voyant d'accueil allumé (ON) :	L'Hôte/ la Personne qui prend la commande parle à un client. La couleur du voyant est bleue.
Voyant d'accueil éteint (OFF) :	Il n'y a pas de dialogue entre l'Hôte/ la Personne qui prend la commande et le client ou si le détecteur Accueil n'est pas utilisé.

Dépannage

Si votre système fonctionne mal, vérifiez d'abord vos connexions. Essayez de déconnecter et de reconnecter les câbles d'interface entre les périphériques système tels que le câble USB entre le TSP et la CU. Ensuite, essayez de réinitialiser le système en éteignant et en rallumant le système à l'aide du bouton d'alimentation de la CU. Le schéma 11.3 montre comment ouvrir le TSP60.

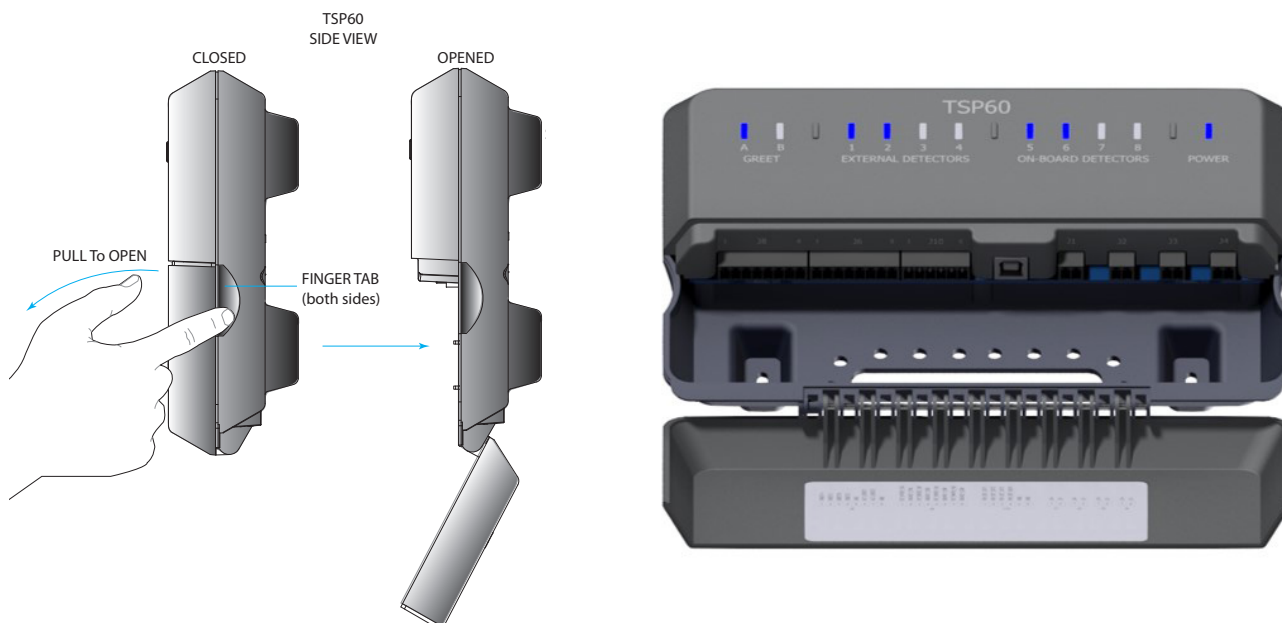


Fig. 11.3

Panne d'alimentation électrique : Si votre système ne fonctionne pas correctement après une panne d'alimentation électrique, éteignez le système et débranchez les adaptateurs d'alimentation CA de leur prise électrique. Attendez quelques secondes, puis rebranchez-les et rallumez le système.

Si vous ne pouvez pas résoudre les problèmes avec l'information présentée ici, veuillez communiquer avec le Soutien technique HME au 1-800-848-4468.

Glossaire des termes

Goulot d'étranglement : Il s'agit du point d'étranglement dans une voie de service, ou lorsque tout événement/ point de détection provoque des retards, ou des objectifs à manquer.

Nombre de voitures : Nombre total de véhicules qui ont traversé la voie du service au volant et ont quitté le dernier détecteur ou point de détection.

Voitures dans la voie : Le nombre de véhicules qui sont arrivés ou qui sont passés au premier point de détection actif dans la voie de service, mais qui n'ont pas quitté le dernier point de détection actif.

CSV : Valeur séparée par des virgules, est un fichier contenant des valeurs séparées par un délimiteur, et formaté comme un tableau de base de données. Si un logiciel d'application tel que Microsoft Excel® est installé sur votre ordinateur, le fichier CSV s'ouvrira sous la forme d'une feuille de calcul.

CU : L'unité de commande, ou CU, est généralement suivie du numéro de modèle (p.-ex., CU60 est le modèle 60). La CU reçoit et traite les données relatives aux événements des voies depuis le TSP. Le dispositif envoie ensuite les informations en temps réel à afficher dans un format visuel sur le moniteur du système. De plus, la CU envoie des informations au CLOUD HME pour un reporting historique et une analyse comparative entre les autres restaurants. L'unité de contrôle envoie également des informations au CLOUD HME pour une analyse comparative avec d'autres QSR/restaurants et des rapports historiques.

Tableau de bord : L'affichage principal sur votre moniteur qui affiche l'activité des points de service en temps réel.

Base de données : Il s'agit d'une collection de documents organisés électroniquement et classés dans un emplacement central.

Exportation des données : Une fonction de rapport permet à un restaurant d'envoyer des données de rapport à un emplacement de réseau local.

Section des données : Il s'agit de volets carrés ou rectangulaires sur votre tableau de bord affichant des données ou mesures métriques d'événements définies par l'utilisateur pour un point ou un événement de détection dans une voie de service. Par exemple, lisez « Sections de données - Exemple 1 » à la page 13 ou « Sections de données - Exemple 2 » à la page 16.

Intervalle de temps : Un segment personnalisable de votre journée de travail que vous voudriez surveiller. Vous pouvez configurer jusqu'à 23 intervalles de temps par jour. Chaque Intervalle de temps se termine automatiquement lorsque la prochaine Intervalle de temps commence. Certains exemples d'Intervalle de temps incluent : le déjeuner, le milieu de matinée, le dîner, le milieu d'après-midi, le souper, la soirée et les heures de travail nocturne.

Point de détection : Un endroit, généralement dans une voie de point de service où la présence d'un véhicule est détectée. Les points de détection sont généralement le Menu du jour, la Fenêtre du caissier/payeur et la Fenêtre du service/de présentation. Ces points de détection dépendent d'autres points de détection dans la voie pour fournir des événements mesurés pour la voie. Un point de détection peut également se trouver en dehors de la voie. Les points de détection de ce type sont appelés « détecteurs indépendants » car ils existent comme détecteurs autonomes. Il s'agit par exemple d'une zone de ramassage mobile où les véhicules stationnent pendant qu'ils attendent leur commande.

Délai de détection : Le temps entre l'arrivée d'un véhicule à un certain point de détection actif et son départ de ce point.

DHCP : Dynamic Host Configuration Protocol est un protocole de gestion de réseau utilisé sur les réseaux UDP/IP par lequel un serveur DHCP attribue dynamiquement une adresse IP et d'autres paramètres de configuration à chaque dispositif sur un réseau afin qu'ils puissent communiquer avec d'autres réseaux IP.

Commandes désastreuses : Il s'agit du nombre de véhicules ou de commandes qui ont dépassé l'Objectif de commandes désastreuses déterminé par l'utilisateur. Par exemple, si l'objectif de vitesse D a la valeur de temps la plus longue des objectifs A, B, C et D (où A = 30, B = 60, C = 90, D = 120), alors tout véhicule ou toute commande dépassant 120 est considéré comme étant une commande désastreuse. Cette commande ne parvient pas à atteindre la limite la plus facile fixée pour un objectif.

Serveur DNS : Le serveur de noms de domaine est un répertoire de noms de domaine avec des adresses de

protocole Internet (IP) traduites. Il s'agit de l'équivalent d'un annuaire téléphonique.

Extended Stack (File d'attente allongée) : Si votre système dispose d'une caméra Vision AI configurée pour capturer les zones Pre-Menu (Pré-menu) et Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) dans une voie de service à l'auto, Extended Stack (File d'attente allongée) utilisera une autre caméra dédiée pour voir les véhicules plus en arrière dans la voie avant qu'ils n'entrent dans le champ de vision de la caméra Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu).

Passerelle : Dispositif (généralement un routeur) qui connecte un ou plusieurs ordinateurs sur un réseau à d'autres réseaux.

Geofence (barrière géographique) : Limite ou périmètre géographique virtuel défini par la technologie GPS ou RFID, qui permet au logiciel de déclencher une réponse lorsqu'un appareil mobile entre ou sort de cette limite.

Objectifs : Les temps de service idéaux que vous pouvez configurer sous forme d'objectifs de mesure de l'efficacité du service du point de service. Par exemple, vous pouvez configurer des objectifs pour les durée de Service, Menu, Salutations, ou Totaux sur la voie.

Durée de salutation : Le temps entre l'arrivée d'un véhicule au point de détection du Tableau d'affichage du menu et le moment où la personne prenant la commande commence à parler au client.

CLOUD HME : Il s'agit d'un service optionnel offert par HME qui permet à votre entreprise de corréler des données provenant de plusieurs emplacements. Le cloud, en tant que terme informatique, désigne les serveurs auxquels on accède sur Internet, ainsi que les logiciels et les bases de données qui s'exécutent sur ces serveurs.

Détecteur indépendant : Il s'agit de détecteurs autonomes qui ne font pas partie de la configuration générale de la voie de circulation qui repose sur des détecteurs dépendants. Ils sont généralement utilisés pour les commandes mobiles et les ramassages en bordure de trottoir.

Adresse IP : L'adresse de protocole Internet est une référence informatique unique que certains dispositifs électroniques (par exemple, ordinateurs ou routeurs) utilisent pour s'identifier et communiquer entre eux sur un réseau informatique.

Voie et type de voie : Une voie représente n'importe quelle voie de point de service. Les types de voies sont généralement l'une des suivantes :

- **Voie unique** : un détecteur de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.
- **Voie en Y** : deux détecteurs de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.
- **Type de voie double** : deux détecteurs de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.
- **Type de voie en tandem** : un détecteur de point d'entrée et un détecteur de point de sortie.

Événement dans la voie : Tout événement de point de service ou série d'événements dont la durée est mesurée à des points de détection actifs. Un événement de voie peut être mesuré par voie, temps d'attente, voie totale, temps de point de détection et temps de salutation.

Durée totale dans la voie : Le temps entre l'arrivée ou le départ d'un véhicule du premier point de détection actif et son arrivée ou départ du dernier point de détection actif.

Tableau de classement : Il s'agit d'une représentation visuelle des données spécifiées de votre restaurant et des événements mesurés affichés par rapport aux mêmes points de données des autres restaurants dans votre région.

Ramassage mobile : Une place de stationnement désignée ou réservée dans le stationnement du client pour les commandes mobiles. Les espaces de ramassage mobiles utilisent des détecteurs indépendants (non dépendants des autres détecteurs).

Menu Stack (File d'attente avant le menu) : Il s'agit d'une fonctionnalité de Vision AI. Il s'agit d'un choix d'étiquette utilisé pour le graphique de la voie de service à l'auto affiché sur le tableau de bord. Il combine les étiquettes Pre-Menu (Pré-menu) et Pre-Menu Stack (File d'attente avant le pré-menu) en une seule étiquette si vous souhaitez une mise en page simplifiée.

Ramassage mobile : Une place de stationnement désignée ou réservée dans le stationnement client pour les commandes mobiles passées à l'aide d'un appareil intelligent. Les espaces de ramassage mobiles utilisent des détecteurs indépendants (non dépendants des autres détecteurs).

NTP : Le Protocole d'Heure Réseau (Network Time Protocol) est une norme de mise en réseau pour la synchronisation de l'heure entre les systèmes informatiques; NTP est destiné à synchroniser tous les systèmes participants dans les millisecondes du temps universel coordonné (UTC).

Nitro Vision AI: Il s'agit d'une technologie récente utilisant des caméras qui permet de détecter, d'identifier et de suivre les véhicules dans un environnement de service à l'auto ou dans des espaces désignés utilisés pour les commandes à emporter, en bordure de trottoir ou avec retrait mobile.

PDF : Le format de document portable (Portable Document Format) est un format de fichier conçu pour présenter les documents de manière cohérente sur plusieurs appareils et plateformes.

POS : Le point de vente est référencé dans ce guide comme un système qui génère des transactions avec les clients. ZOOM Nitro peut s'intégrer à certains systèmes POS standard de l'industrie.

Zones de collecte : Ce sont les zones prises en charge par Nitro Vision AI. Il peut s'agir d'espaces mobiles, d'espaces avant ou d'une combinaison des deux. Le système peut prendre en charge un maximum de huit espaces mobiles (quatre par caméra) et deux espaces avancés.

Entrée : Un véhicule qui est entré dans la voie de point de service après le premier point de détection actif et qui a quitté en passant par le dernier point de détection actif.

Sortie : Un véhicule qui est entré dans la voie de point de service à travers le premier point de détection actif mais qui a quitté la voie avant le dernier point de détection actif.

Marche avant : Ce terme fait référence à l'espace décalé par rapport à la voie de service avec un point de détection conditionnel. Il ne suit un véhicule qu'à partir d'un point de détection précédent s'il atteint ce point de détection dans un laps de temps défini (sélectionné dans le menu Retard de détection de marche avant). Ce détecteur peut être activé ou désactivé pour une utilisation dans les calculs de la durée totale dans la voie.

Taille de la file d'attente : Il s'agit du nombre de véhicules qui se placent entre deux points de détection (commençant à l'avant d'un véhicule sur un détecteur et se terminant à l'arrière d'un véhicule sur le détecteur suivant). Vingt pieds (6,1 mètres) est l'estimation utilisée par véhicule. Par exemple, si la distance entre deux points de détection est de soixante pieds, la taille de votre file d'attente pour cette section sera de trois véhicules.

Temps dans la file d'attente : Le temps entre l'arrivée d'un véhicule à n'importe quel point de détection actif et son arrivée au prochain point de détection actif.

QSR : La restauration à service rapide (Quick Service Restaurant) est un terme standard de l'industrie utilisé dans l'industrie hôtelière pour les restaurateurs spécialisés dans la préparation rapide et le service de la nourriture.

Données brutes des véhicules : Les heures des véhicules sont automatiquement stockées dans le système à chaque fois qu'un véhicule quitte le dernier point de détection actif. Les données brutes des véhicules sont recueillies sur une période de temps et utilisées par le système pour compiler des rapports.

Rapport : Un document généré qui compile un ensemble spécifique de données ou d'événements mesurés pour une période de temps spécifiée. Ce rapport peut être généré dans les formats disponibles pour ce type de rapport (p.-ex. PDF ou CSV).

Objectifs de service : Une limite de temps qu'un véhicule ne devrait pas dépasser pour un événement de voie donné. Les objectifs de service peuvent être appliqués à n'importe quel événement de voie, tel que le temps qu'un véhicule passe à un point de détection.

Un masque de sous-réseau : Sépare le réseau en une série de sous-groupes ou de sous-réseaux, pour accélérer la livraison des données par les routeurs.

Quart de travail : Les heures de travail programmées pour le personnel de votre restaurant. Vous pouvez configurer jusqu'à huit quarts de travail dans une période de 24 heures représentant un jour entre les heures d'ouverture et de fermeture. Les quarts de travail peuvent se chevaucher. Par exemple, Quart de travail 1 pourrait être réglé de 6h à 14h, tandis que Quart de travail 2 pourrait être réglé de 11h à 19h. De plus, un quart de travail peut aller au-delà de minuit et chevaucher deux jours.

SMTP : Le protocole simple de transfert de courrier (Simple Mail Transfer Protocol) est un protocole de communication pour la transmission du courrier électronique. Pour ce protocole, le port 25 est le port

traditionnellement utilisé par défaut pour communiquer par courrier électronique sur Internet. Mais d'autres ports tels que le port 587 sont également utilisés comme ports SMTP.

Heures d'ouverture du restaurant : Les heures d'ouverture et de fermeture de votre restaurant pour tous les jours de la semaine. Les heures du restaurant ne peuvent pas se chevaucher sur deux jours. Il ne peut y avoir qu'une seule heure d'ouverture du restaurant pour chaque jour de la semaine. Les horaires du restaurant peuvent s'étendre jusqu'à minuit. Pour les restaurants ouverts 24 heures sur 24, les heures d'ouverture et de fermeture du restaurant sont les mêmes.

Système : Désigne tous les composants individuels (tels que le CU, le Logiciel, le TSP, les détecteurs, les câbles et le moniteur, etc.) connectés et fonctionnant dans leur ensemble.

Serveur horaire : L'invention concerne un ordinateur serveur qui lit l'heure réelle à partir d'une horloge de référence et la distribue à ses clients par l'intermédiaire d'un réseau informatique. Le serveur horaire peut être réglé sur un serveur horaire du réseau local ou un serveur horaire Internet.

Écart d'une heure/ demie heure : Il s'agit d'une heure continue, ou d'une demie heure, dans les 60/30 dernières minutes et qui se met à jour chaque minute. Contrairement à l'heure, ou demi-heure, qui est basée sur l'heure/ la demie heure de l'horloge (mises à jour de l'heure, ou des marques de demie heure).

TSP : Le processeur de signaux de la minuterie (appelé minuterie) est généralement suivi du numéro de modèle (par exemple, TSP50 est le modèle 50) et reçoit et trie les signaux de détection d'événements de voie provenant des détecteurs périphériques et envoie les informations à la CU à des fins de traitement.

UNC : La Convention des noms universelle (Universal Naming Convention) est une norme pour identifier les serveurs, les imprimantes et autres ressources dans un réseau.

VPU : L'unité de traitement vidéo est un dispositif électronique spécialisé, utilisé pour traiter les images et les données graphiques destinées à être transmises à un dispositif d'affichage.

Aire d'attente : Une zone de rangement sur le côté désignée où les véhicules peuvent attendre que les commandes soient exécutées.

Port de serveur Web : Le port réseau utilisé par ZOOM Nitro pour se connecter au TSP via le réseau.

ZOOM Nitro : ZOOM® est une marque déposée appartenant à HME. Un système de minuterie de communication spécialisé principalement utilisé dans l'industrie hôtelière, comme les QSR ou les restaurants avec des voies de service au volant.

REMARQUES

Chapitre 12 - Spécifications

CU60

Dimensions	110 x 116 x 49 mm (4,33 po x 4,57 po x 1,93 po)
Alimentation électrique	Cordon d'alimentation américain, Adaptateur CA, 12 V, 60 W
Chipset	Intel® Celeron® N2930 1.83 GHz, 2.16 GHz Burst Quad-core SoC
Mémoire	Mémoire totale de 4 Go et basse tension de 1,35 V recommandées
Stockage	Stockage à circuits intégrés mSATA de 128 Go
LAN	Realtek RTL8119I GbE
Panneau avant	Bouton d'alimentation, Alimentation et DEL activité du disque dur, 1 x port USB 3.0, 1 x port USB 2.0, port de Série RS232/422/485
Panneau arrière	2 x ports USB 2.0, 2 x HDMI, 2 x RJ45, prise DC IN 9 V - 24 V
Conformité	Prêt pour CE, FCC, RoHS, ErP
Température	Température de fonctionnement 0 – 35 °C, Température de stockage -20 – 85 °C

TSP50

Dimensions	235 x 178 x 89 mm (9,25 po x 7 po x 3,5 po)
Alimentation électrique	Alimentation Eurasia (en option), 12 V, 24 W, murale
Poids	2 livres (907 g maximum, y compris 3 VDB)
Ports	1 x USB 2.0
Divers	Prend en charge jusqu'à 8 VDB au total et 2 signaux d'accueil. 1 VDB à bord, 1 interne - à partir de l'alimentation USB. Alerte (nécessite une source d'alimentation externe)

TSP60

Dimensions	224 x 151 x 51 mm (8,8 po x 5,95 po x 2,01 po)
Alimentation électrique	Source d'alimentation du CU60 via un câble USB, 5 V, consommation de courant maximale < 300 mA.
Poids	13,5 oz (383 g)
Ports	1 x USB type B
Divers	2 Signaux Accueil, 4 détecteurs externes, 4 détecteurs à bord

REMARQUE : Pour les spécifications concernant d'autres composants tels que le moniteur ou les câbles, veuillez vous référer à la documentation du fabricant de l'équipement d'origine (OEM).

Chapitre 13-HME CLOUD

HME CLOUD offre de nombreuses ressources non disponibles avec le tableau de bord ZOOM Nitro. Cette section couvre les fonctionnalités généralement utilisées avec HME CLOUD.

Instantanés

Les instantanés vous permettent d'enregistrer vos préférences de paramètres afin qu'ils puissent être réutilisés ou transférés vers d'autres appareils. Ils servent également de sauvegarde au cas où les paramètres seraient accidentellement modifiés ou perdus.

Pour créer un instantané

1. Lorsque vous vous connectez pour la première fois au portail HME CLOUD, vous êtes accueilli par la page BIENVENUE.

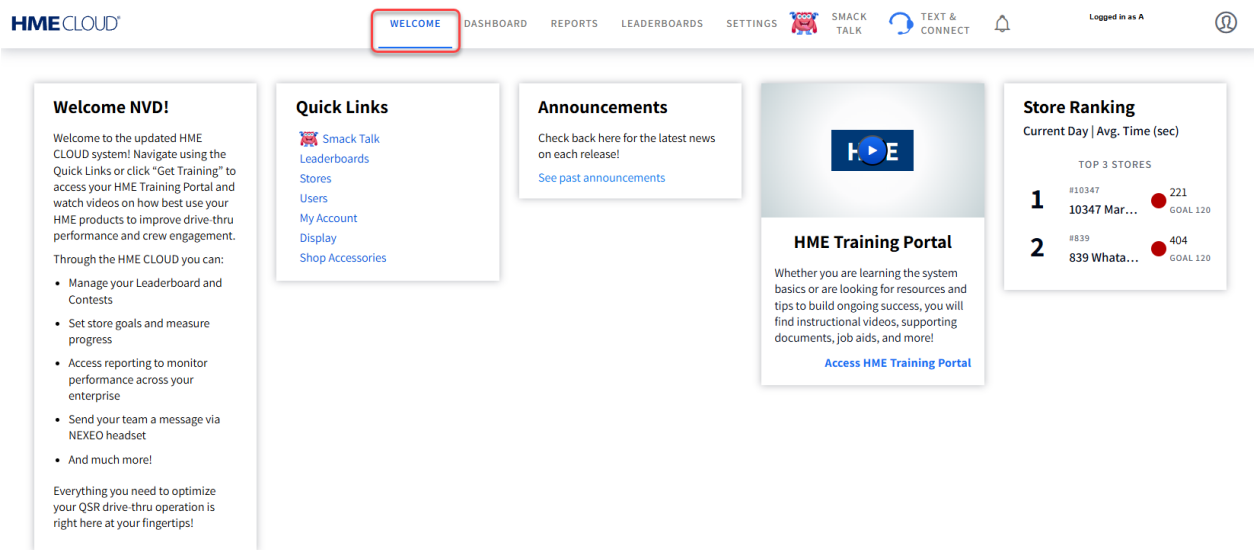


Schéma 13.1

2. Appuyez/cliquez sur l'onglet PARAMÈTRES.

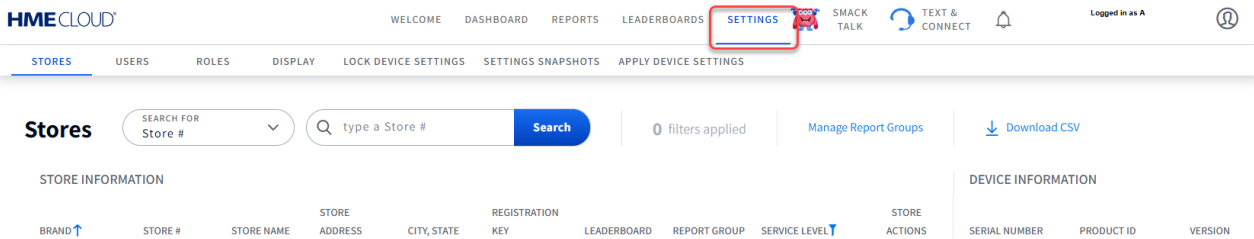


Schéma 13.2

- Appuyez/cliquez sur l'onglet PARAMÈTRES DES INSTANTANÉS dans la barre de menu inférieure, puis appuyez/cliquez sur le bouton Créer un instantané.

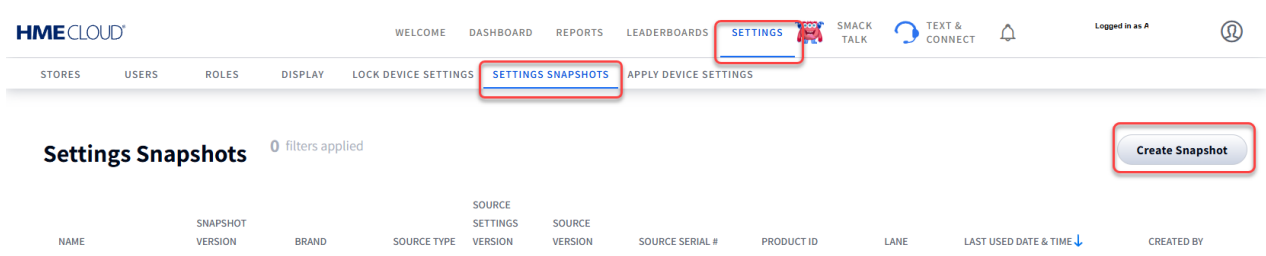


Schéma 13.3

13

- Remplissez la boîte de dialogue Créer un instantané qui s'affiche. Vous serez averti si des champs ne sont pas correctement remplis. Appuyez/cliquez sur le bouton Créer un instantané en bas à droite pour enregistrer votre instantané.
- Votre nouvel instantané apparaîtra sur la page Paramètres Instantané (affichée ici derrière la boîte de dialogue).

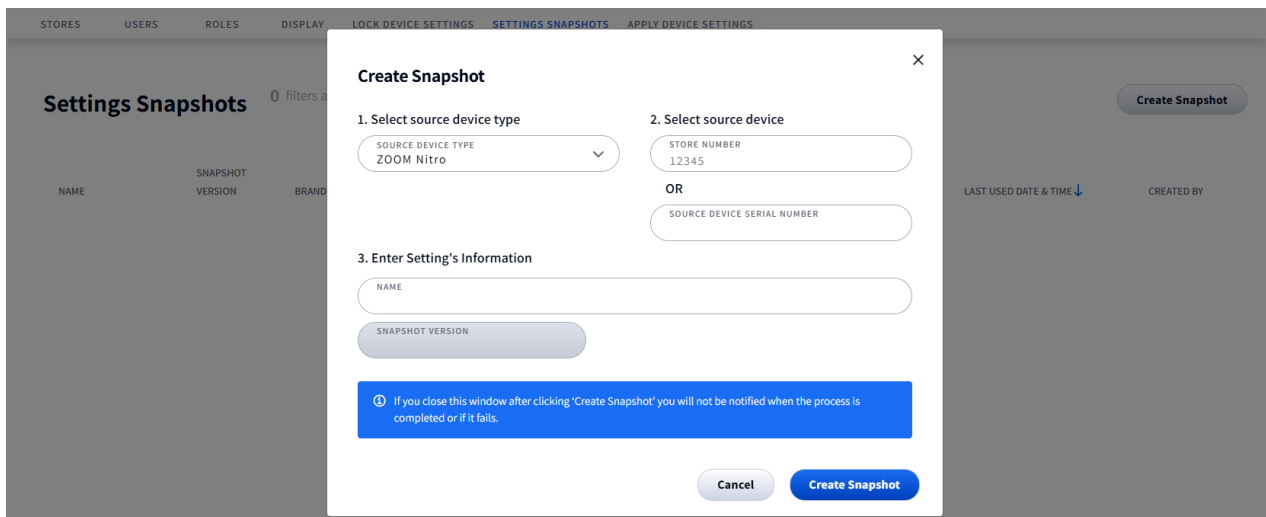


Schéma 13.4

Pour appliquer un instantané

1. Depuis la page PARAMÈTRES, sélectionnez PARAMÈTRES DE L'APPAREIL dans la barre de menu inférieure.

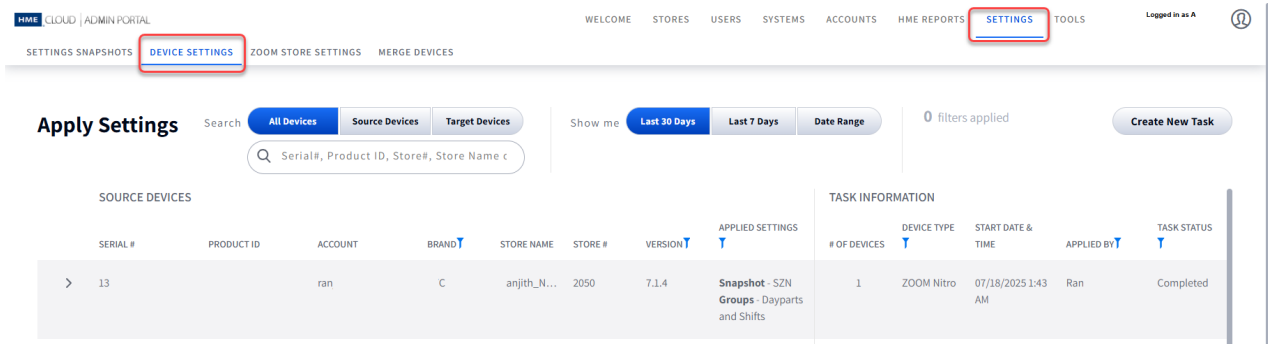


Schéma 13.5

2. Appuyez/cliquez sur le bouton Créer une nouvelle tâche à droite.

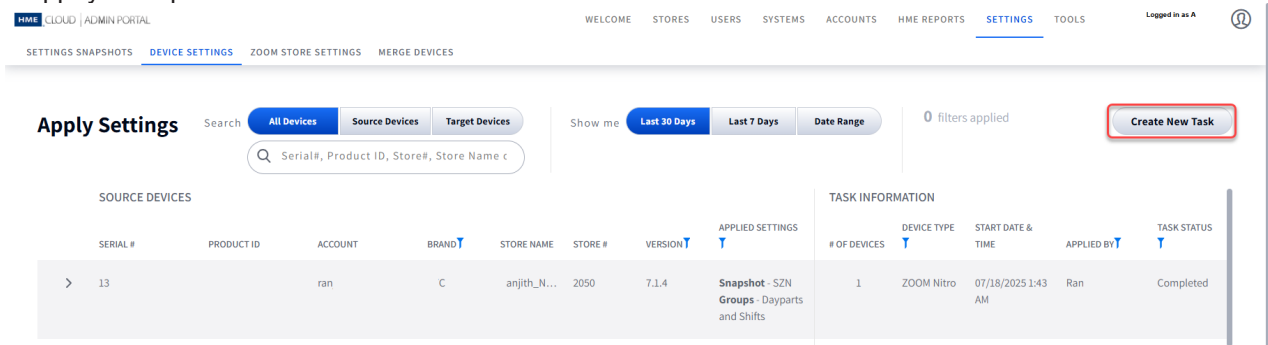


Schéma 13.6

3. Cela ouvrira la page Créer une nouvelle tâche. Sélectionnez votre TYPE D'APPAREIL (ZOOM Nitro dans cet exemple).

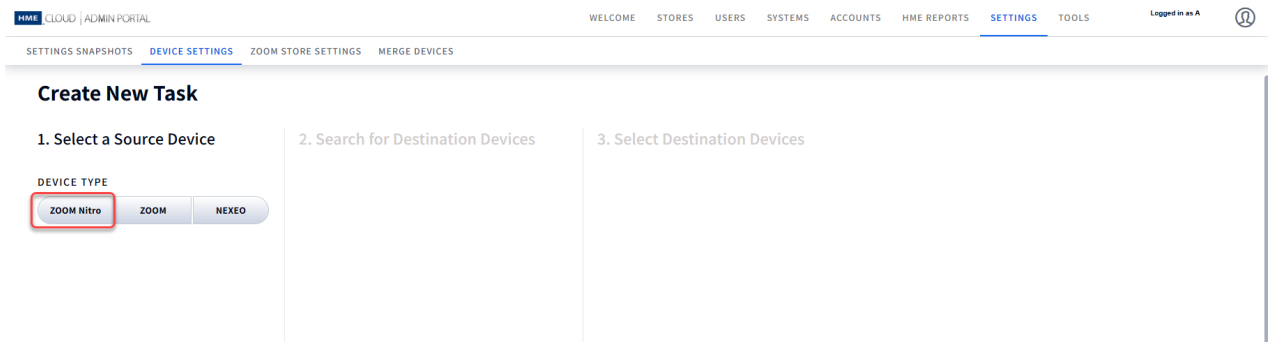


Schéma 13.7

4. Une autre option apparaîtra. Choisissez une option SÉLECTIONNER PAR (Instantané des paramètres dans cet exemple).

The screenshot shows the 'Create New Task' interface. Under '1. Select a Source Device', the 'DEVICE TYPE' is 'ZOOM Nitro' and 'SELECT BY' is 'Settings Snapshot' (highlighted with a red box). The other steps are '2. Search for Destination Devices' and '3. Select Destination Devices'.

Schéma 13.8

5. Si vous connaissez le nom du fichier instantané, vous pouvez le saisir directement dans le champ INSTANTANÉ (figure 13.9). Ou, sous le champ, vous pouvez appuyer/cliquer sur l'option **Sélectionner un instantané** pour ouvrir une liste des instantanés disponibles (figure 13.9).

The screenshot shows the 'Create New Task' interface. Under '1. Select a Source Device', the 'DEVICE TYPE' is 'ZOOM Nitro' and 'SELECT BY' is 'Settings Snapshot'. The 'INSTANTANÉ' field is highlighted with a red box, and a 'Select a Snapshot' link is visible below it.

Schéma 13.9

6. Appuyez/cliquez sur l'option Sélectionner à la fin de la ligne pour choisir l'instantané que vous souhaitez appliquer.

SETTINGS

Cre

1. Se

DEVI

ZOO

SELEC

Set

SNAPS

Available ZOOM Nitro Device Snapshots

0 filters applied

NAME	DESCRIPTION	SERVER	SOURCE SNAPSHOT VERSION	BRAND	ACCOUNT	SOURCE SETTINGS VERSION	SOURCE VERSION	DEVICE SERIAL #	LANE TYPE	CREATED	CREATED BY	LAST USED	LAST APPLIED BY	
D_M _US_S	1511UD	IOT	M	M	m@hme.com	4.0	7.3.5-alpha. 25076 1	151	Single Lane	08/01/202 5 12:04 AM	it@HME.COM	08/01/202 5	it@HME.COM	Select
CD_CA_YL	ylaneno	IOT	CD_7...	Ca	m@hme.com	4.0	7.2.14	33X	Y Lane	07/17/202 5 10:30 AM	n@HME.COM	07/17/202 5	n@HME.COM	Select

Schéma 13.10

7. Le champ INSTANTANÉ est rempli avec la nouvelle sélection. La coche verte indique que la sélection est valide. Ensuite, sélectionnez l'option CHOISIR LES PARAMÈTRES DE L'APPAREIL À APPLIQUER.
- Tous les Paramètres : Cette option sélectionne et applique tous les paramètres répertoriés.
 - Groupes de paramètres : Cette option vous permet de choisir des sélections individuelles dans la liste des paramètres.

(L'option Groupes de paramètres est sélectionnée dans cet exemple.)

HOME | CLOUD | ADMIN PORTAL

WELCOME STORES USERS SYSTEMS ACCOUNTS HME REPORTS SETTINGS TOOLS Logged in as A

SETTINGS SNAPSHOTS DEVICE SETTINGS ZOOM STORE SETTINGS MERGE DEVICES

Create New Task

1. Select a Source Device

DEVICE TYPE

ZOOM Nitro ZOOM NEXEO

SELECT BY

Settings Snapshot Device Serial #

SNAPSHOT

CD_CA_YL ✓

Select a Snapshot

CHOOSE DEVICE SETTINGS TO APPLY ⓘ

All Settings Groups of Settings

2. Search for Destination Devices

3. Select Destination Devices

Schéma 13.11

8. Les options Paramètres apparaissent. Cochez la case des paramètres que vous souhaitez appliquer. (Les heures d'ouverture du magasin sont sélectionnées dans cet exemple.)

HOME | CLOUD | ADMIN PORTAL

WELCOME STORES USERS SYSTEMS ACCOUNTS HME REPORTS SETTINGS TOOLS Logged in as A

SETTINGS SNAPSHOTS DEVICE SETTINGS ZOOM STORE SETTINGS MERGE DEVICES

Create New Task

1. Select a Source Device

DEVICE TYPE

ZOOM Nitro ZOOM NEXEO

SELECT BY

Settings Snapshot Device Serial #

SNAPSHOT

CD_CA_YL ✓

Select a Snapshot

CHOOSE DEVICE SETTINGS TO APPLY ⓘ

All Settings Groups of Settings

☐ Lane Settings ☐ Dayparts and Shifts

☒ Store Hours ☐ Dashboard Settings

☐ Time Format ☐ Speed Goals

2. Search for Destination Devices

3. Select Destination Devices

Cancel Apply Settings

Schéma 13.12

9. Tous les paramètres répertoriés dans la figure 13.12 sont configurés avec le tableau de bord ZOOM Nitro. Voici une brève description de chacun des paramètres.

Paramètres de voie : Définit la disposition de votre voie et ce qui est affiché sur votre tableau de bord. Vos paramètres de voie sont configurés ici. Cette fonctionnalité se trouve dans l'option de menu Paramètres du tableau de bord et dans l'option de menu Paramètres de détection de voiture.

Heures du magasin : Définit les heures d'ouverture ou de fermeture de votre magasin. Cette fonctionnalité se trouve sous l'option de menu Magasin - onglet Heures.

Format de l'heure : Définit le fuseau horaire de votre emplacement, le format 12 ou 24 heures et le format horaire en minutes ou en secondes. Cette fonctionnalité se trouve sous l'option de menu Boutique - onglet Date/Heure.

Parties de la journée et quarts de travail : Définit les périodes de quart de jour et de travail. Les quarts de jour sont des parties de la journée que vous pouvez diviser en segments plus petits, tandis que les quarts de travail sont des blocs de temps normalement attribués aux périodes de travail des employés. Cette fonctionnalité se trouve sous l'option de menu Magasin - onglet Quarts de jour/Quarts de travail.

Paramètres du tableau de bord Définit votre disposition générale et ce qui est affiché sur votre tableau de bord. Vos paramètres de vue et vos sections de données sont configurés ici. Cette fonctionnalité se trouve dans l'option de menu Paramètres du tableau de bord.

Objectifs de vitesse : Définit des objectifs de temps à l'aide de seuils réglables. Il vous permet de surveiller et de motiver les performances. Il utilise des codes couleur pour les objectifs sous-performants, ceux qui sont sur la bonne voie et ceux qui dépassent les attentes. Cette fonctionnalité se trouve sous l'option de menu Boutique – onglet Objectifs de vitesse.

Ces fonctionnalités sont expliquées dans les chapitres correspondants de ce guide.

- Vous devez maintenant sélectionner un périphérique de destination pour appliquer vos paramètres. Cela se fait dans la colonne 2. Sélectionnez dans la liste déroulante RECHERCHER PAR (la marque est sélectionnée dans cet exemple).

Schéma 13.13

- Une fois les champs RECHERCHER PAR renseignés (Ca (pour la marque) et US (pour le pays), dans cet exemple, voir figure 13.14), la colonne 3 apparaîtra à droite, répertoriant tous les périphériques de destination disponibles. Vous devez maintenant cocher les cases de tous les appareils auxquels vous souhaitez appliquer vos paramètres.
- Une fois qu'une case est cochée, le bouton Appliquer les paramètres en bas à droite devient actif. Appuyez/ cliquez pour appliquer.

HME CLOUD | ADMIN PORTAL

WELCOMESTORESUSERSSYSTEMSACCOUNTSHME REPORTSSETTINGSTOOLS

Logged in as A

SETTINGS SNAPSHOTSDEVICE SETTINGSZOOM STORE SETTINGSMERGE DEVICES

Create New Task

1. Select a Source Device

DEVICE TYPE

ZOOM NitroZOOMNEXEO

SELECT BY

Settings SnapshotDevice Serial #

SNAPSHOT

CD_CA_YL

Select a Snapshot

CHOOSE DEVICE SETTINGS TO APPLY

All SettingsGroups of Settings

☐ Lane Settings

☐ Dayparts and Shifts

☒ Store Hours

☐ Dashboard Settings

☐ Time Format

☐ Speed Goals

2. Search for Destination Devices

SEARCH BY

BrandAccountStore

BRAND

Ca

COUNTRY

United States

3. Select Destination Devices

0 devices found

Remove All

0 filters applied

☐ Hide incompatible devices

Search for Device

COMPANY TYPE	BRAND	SERIAL #	STORE #	STORE NAME	LANE CONFIG	SERVER	VERSION
No Devices Found							

ACCOUNT

Cancel

Apply Settings

Schéma 13.14



Une copie de ce guide et des informations supplémentaires peuvent être trouvées en numérisant ce code QR.

© 2026 HM Electronics, Inc.

*Le logo et les noms de produits HME sont des marques de commerce enregistrées de HM Electronics, Inc.
Tous droits réservés.*